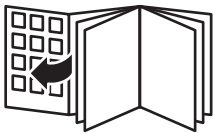
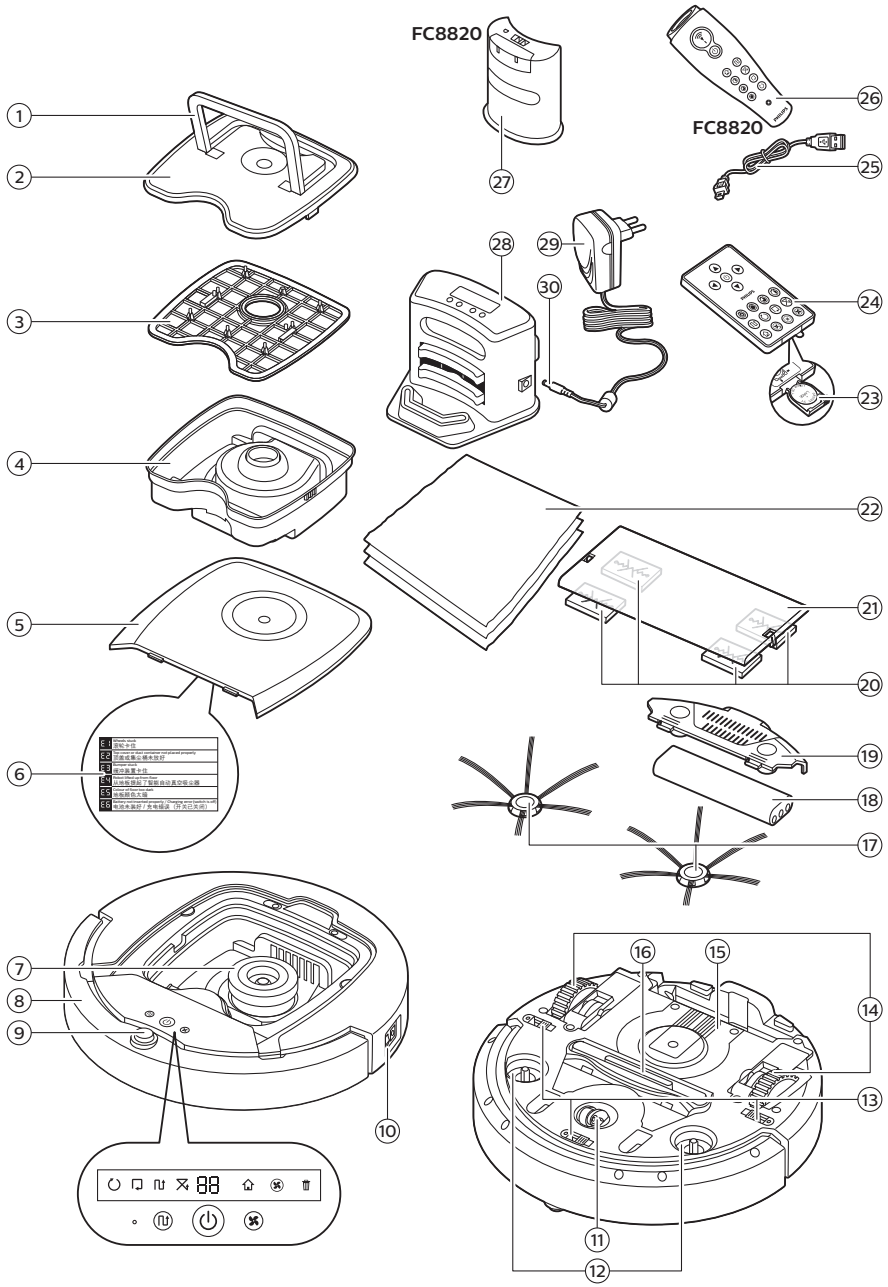


**PHILIPS**

FC8820, FC8810









English 6  
Deutsch 32  
Español 59  
Français 86  
Italiano 113  
Nederlands 140  
Português 166  
Svenska 193

# Introduction

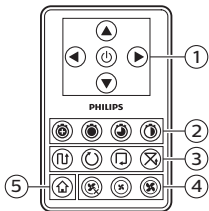
Congratulations on your purchase and welcome to Philips! To fully benefit from the support that Philips offers, register your product at [www.philips.com/welcome](http://www.philips.com/welcome).

## General description

- 1 Handle of dust container lid
- 2 Dust container lid
- 3 Filter
- 4 Dust container
- 5 Top cover
- 6 Error codes table
- 7 Fan
- 8 Bumper
- 9 Docking station sensor
- 10 Power switch (to switch the robot on or off)
- 11 Front wheel
- 12 Side brush shafts
- 13 Drop-off sensors
- 14 Wheels
- 15 Battery cavity
- 16 Suction opening
- 17 Side brushes
- 18 Rechargeable battery
- 19 Battery cavity cover
- 20 Fixation blocks for dry wipes
- 21 Dry wipe holder
- 22 Dry wipes
- 23 Battery holder
- 24 Remote control
- 25 Charging cord
- 26 Pointer
- 27 Virtual wall unit (FC8820)
- 28 Docking station
- 29 Adapter
- 30 Small plug

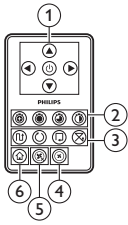
## Display and remote control

### Remote control (FC8820)



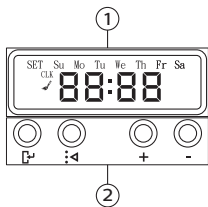
- 1 Navigation buttons and start/stop
- 2 Cleaning time buttons
- 3 Cleaning mode buttons
- 4 Fan speed buttons
- 5 Docking button

## Remote control (FC8810)



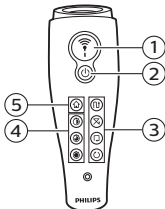
- 1 Navigation buttons and start/stop
- 2 Cleaning time buttons
- 3 Cleaning mode buttons
- 4 Fan off button
- 5 Fan on button
- 6 Docking button

## Control panel of docking station



- 1 Display with time, day and programming indications
- 2 Adjusting and setting buttons

## Pointer (FC8820)



- 1 Pointer button
- 2 On/off button
- 3 Cleaning mode buttons
- 4 Cleaning time buttons
- 5 Docking button

## How your robot works

### What your robot cleans

This robot is equipped with features that make it a suitable cleaner to help you clean the floors in your home.

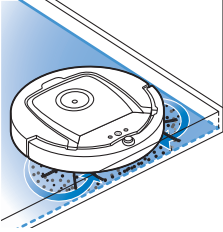
The robot is especially suitable for cleaning hard floors, such as wooden, tiled or linoleum floors. It may experience problems cleaning soft floors, such as carpet or rugs. If you use the robot on a carpet or rug, please stay close by the first time to see if the robot can deal with this type of floor. The robot also needs supervision when you use it on very dark or shiny hard floors.

## How your robot cleans

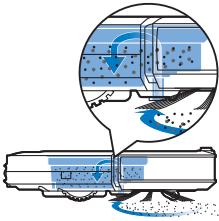
### Cleaning system

The robot has a 3-stage cleaning system to clean your floors efficiently.

- The two side brushes help the robot clean in corners and along walls. They also help to remove dirt from the floor and move it towards the suction opening.



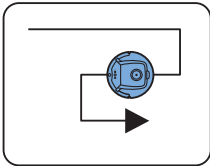
- The suction power of the robot picks up loose dirt and transports it through the suction opening into the dust container.
- The robot comes with a dry wipe holder that allows you to clean your hard floor even more thoroughly with dry wipes.



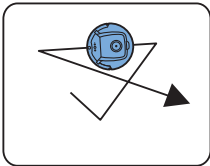
### Cleaning patterns

In its auto cleaning mode, the robot uses an automatic sequence of cleaning patterns to clean each area of the room optimally. The cleaning patterns it uses are:

- 1 Z-pattern or zigzag pattern

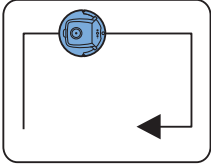


- 2 Random pattern

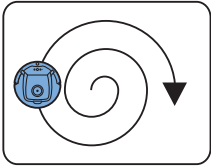




### 3 Wall-following pattern



### 4 Spiral pattern



In its auto cleaning mode, the robot uses these patterns in a fixed sequence: z-pattern, random pattern, wall-following pattern, and spiral pattern.

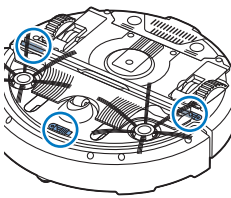
When the robot has completed this sequence of patterns, it starts moving in Z-pattern again. The robot continues to use this sequence of patterns to clean the room until the rechargeable battery runs low, or until it is switched off manually.

If the robot detects a particularly dirty area during its cleaning run, it switches to spiral mode and switches to turbo fan speed (FC8820 only) to ensure thorough dirt removal.

Note: You can also select each mode individually by pressing the appropriate button on the remote control or the pointer (FC8820 only). The manually selected modes are only active for a couple of minutes. After that, the robot switches back to auto-cleaning mode.

For more details, see chapter 'Using your robot', section 'Cleaning modes'.

## How your robot avoids height differences



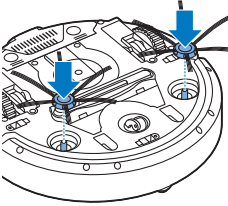
The robot has three drop-off sensors in its bottom. It uses these drop-off sensors to detect and avoid height differences such as staircases.

Note: It is normal for the robot to move slightly over the edge of a height difference, as its front drop-off sensor is located behind the bumper.

**Caution:** In some cases, the drop-off sensors may not detect a staircase or other height difference in time. Therefore monitor the robot carefully the first few times you use it, and when you operate it near a staircase or another height difference. It is important that you clean the drop-off sensors regularly to ensure the robot continues to detect height differences properly (see chapter 'Cleaning and maintenance' for instructions).

## Before first use

### Mounting the side brushes



- 1 Unpack the side brushes and place the robot upside down on a table or on the floor.
- 2 Push the side brushes onto the shafts on the bottom of the robot.

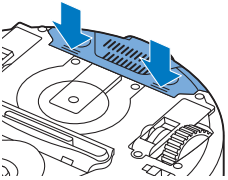
Note: Make sure you attach the side brushes properly. Press them onto the shaft until you hear them lock into position with a click.

### Inserting the rechargeable battery

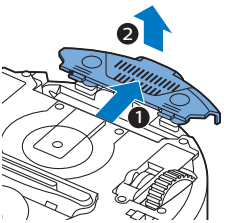
You have to insert the rechargeable battery before use.

Note: Please handle the rechargeable battery with care. Avoid dropping the battery. This will ensure maximum lifetime for your battery.

- 1 Press the ribbed sections on the battery cavity cover to unlock it.



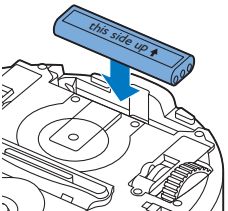
- 2 Slide the battery cavity cover off the robot.
- 3 Remove the plastic from the rechargeable battery.



- 4 Insert the rechargeable battery into the battery cavity.

Note: Make sure that the print on the battery points upwards and that the connectors point in the right direction.

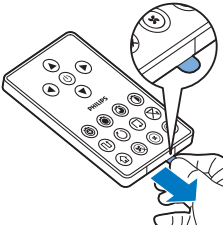
- 5 Slide the battery cavity cover back onto the robot.



## Removing the tag from the remote control

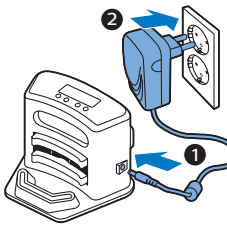
The remote control works on a CR2025 coin-shaped battery. This battery is protected with a protection tag that has to be removed before use.

- 1 Pull the battery protection tag out of the battery compartment of the remote control. Now the remote control is ready for use.

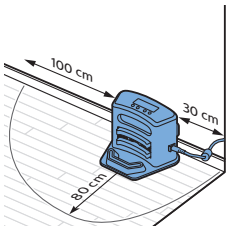


## Preparing for use

### Installing the docking station



- 1 Insert the small plug of the adapter into the socket on the docking station (1) and insert the adapter into the wall socket (2).
  - The display of the docking station comes on.
- 2 Place the docking station on a horizontal, level floor against the wall.



Note: Make sure that there are no obstacles or height differences 80 cm in front, 30 cm to the right and 100 cm to the left of the docking station.

Tip: To ensure the docking station stays firmly in the selected spot, fasten it to the wall with screws or with two strips of double-sided tape.

## Charging

When charging for the first time and when the rechargeable battery of the robot is empty, the charging time is four hours.

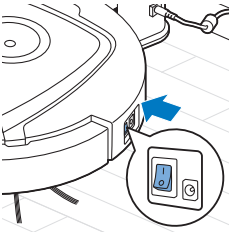
Your robot can be charged in two ways:

- On the docking station, either manually or automatically during use;
- By connecting the robot directly to the mains.

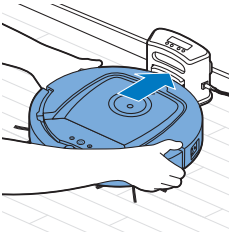
Note: When the rechargeable battery is fully charged, your robot can clean for up to 120 minutes

### Charging on the docking station

- 1 Press the power switch to switch on the robot.

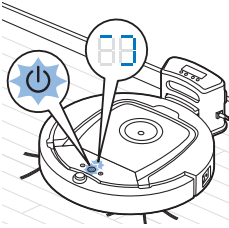


- 2 Place the robot on the plugged-in docking station.

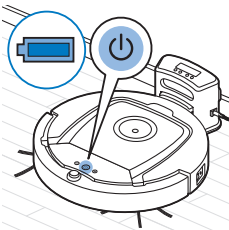


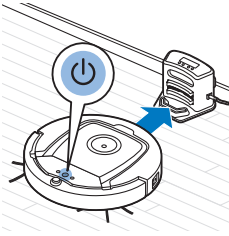
- 3 The start/stop button starts flashing.

Note: Because this is the first time you charge the robot, the display of the robot shows the booting indicator.



- 4 When the rechargeable battery is fully charged, the start/stop button lights up continuously.

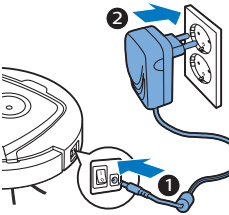




## Charging automatically during use

- 1 When the robot has finished cleaning or when only 15% of the battery power remains, it automatically searches for the docking station to recharge. When the robot searches for the docking station, the light in the start/stop button turns orange.
- 2 When the rechargeable battery is fully charged, the start/stop button lights up continuously.

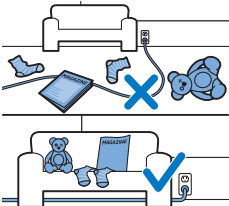
Note: The robot only searches for the docking station automatically when it started cleaning from the docking station.



## Charging directly from the mains

- 1 Press the power switch to switch on the robot.
- 2 Insert the small plug of the adapter into the socket on the robot (1). Insert the adapter into a wall socket (2).
- 3 When the robot is connected to the mains correctly, the start/stop button starts flashing slowly. This indicates that the robot is charging.
- 4 When the rechargeable battery is fully charged, the start/stop button lights up continuously.

## Preparing the room for a cleaning run

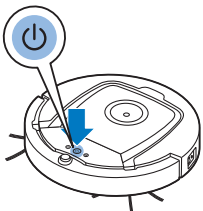


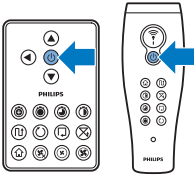
Before you start the robot on its cleaning run, make sure that you remove all loose and fragile objects from the floor. Also remove all cables, wires and cords from the floor.

## Using your robot

### Starting and stopping

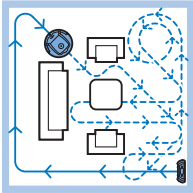
- 1 Set the power switch on the side of the robot to the 'on' position.
- 2 Press the start/stop button.
  - You can press the start/stop button on the robot.





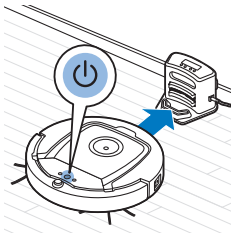
- You can also press the start/stop button on the remote control or the pointer (FC8820 only)

3 The start/stop button is continuously on and the robot starts cleaning.



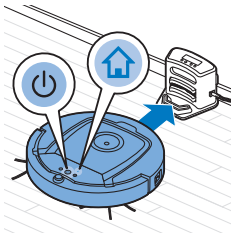
4 The robot cleans in the auto-cleaning mode until its battery runs low. In the auto-cleaning mode, it follows repeated sequences of Z-pattern, random, wall-following and spiral patterns.

Note: To select an individual mode, press one of the mode buttons on the remote control. See section 'Cleaning mode selection' for more details.



5 When the battery runs low, the start/stop button turns orange and the robot searches for the docking station to recharge.

6 You can also press the start/stop button to interrupt or stop the cleaning run. If you press the start/stop button again and there is still enough energy in the rechargeable battery, the robot continues cleaning in the auto-cleaning mode.



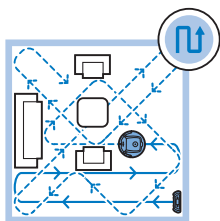
7 To make the robot return to the docking station before the rechargeable battery runs low, press the docking button on the remote control or on the pointer (FC8820 only). The docking indicator on the display of the robot comes on and the robot returns to the docking station.

Note: If you did not start the robot from the docking station, it does not search for the docking station automatically when the rechargeable battery runs low. If there is still enough energy in the rechargeable battery, you can press the docking button on the remote control or on the pointer (FC8820 only) to make the robot return to the docking station. If the rechargeable battery is completely empty, you have to place the robot on the docking station manually.

## Cleaning mode selection

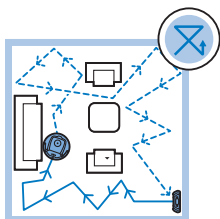
Next to the auto-cleaning mode, this robot has four individual cleaning modes that can each be activated by pressing the appropriate button on the remote control.

Note: The manually selected modes are only active for a couple of minutes. After that, the robot switches back to auto-cleaning mode.



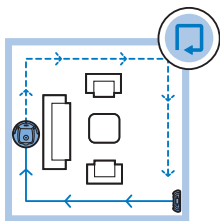
### Z-pattern mode

In Z-pattern mode, the robot cleans by making Z-shaped loops through the room to clean large areas.



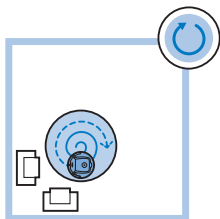
### Random mode

In this mode, the robot cleans the room in a mixed pattern of straight and crisscross movements.



### Wall-following mode

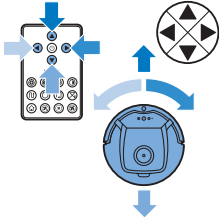
In this mode, the robot follows the walls of the room to give the area alongside the walls an extra clean.



### Spiral mode

In this mode, the robot moves in a spiral pattern to clean a small dirty area thoroughly. In spiral mode, the fan operates at turbo speed (FC8820 only).

## Manual driving

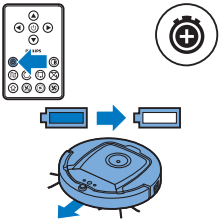


- 1 Use the arrow buttons above and below and to the left and right of the start/stop button on the remote control to navigate the robot through the room.

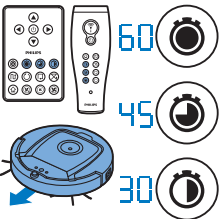
Note: Be careful when you drive the robot manually close to height differences and staircases.

Note: The vacuuming function and the side brushes only work when the robot is driven forward. The left, right or back buttons are only for maneuvering the robot.

## Using the cleaning time button



- Press the maximum cleaning time button to make the robot clean in auto cleaning mode until its rechargeable battery runs low. When the robot has finished cleaning, it returns to the docking station automatically if it started from the docking station. If the robot started from another point in the room, press the docking button to send it back to the docking station.



- The other cleaning time buttons allow you to let the robot operate for 60, 45 and 30 minutes respectively. When the cleaning time is finished, the robot automatically returns to the docking station when it started from the docking station. If the robot started from another point in the room, press the docking button to send it back to the docking station.

## Operating the docking station

### Setting clock time and day

If you want to use cleaning programs, you have to set the clock time and the day of the week on the display of the docking station first.

Note: For the pictures that belong to the steps below, see the pages at the back of this manual.

- 1 Press the set button. The set mode indicator and the clock time indicator start flashing.
- 2 Press the select button once. The hour indication starts flashing.
- 3 Use the + and - buttons on the docking station to set the hour. The set hour appears on the display.
- 4 Press the select button to confirm the hour set. The minutes indication starts flashing.
- 5 Use the + and - buttons on the docking station to set the minutes. The set minutes appear on the display.



- 6 Press the select button to confirm the minutes set. The indication 'Su' for Sunday starts flashing.
- 7 Use the + and - buttons on the docking station to set the current day of the week.
- 8 Press the select button to confirm the day of the week.
- 9 Press the set button to confirm the clock time and day of the week setting. Both the set mode indicator and the clock time indicator stop flashing and turn solid.

### Programming cleaning times

If you have set the time and the day of the week on the display of the docking station, you can program cleaning times for your robot.

Note: For the pictures that belong to the steps below, see the pages at the back of this manual.

The programming options available are:

| Program                        | Indications on display                        |
|--------------------------------|---|
| Cleaning every day             | All day indications are on                    |
| Cleaning on weekdays           | Mo to Fri indications are on                  |
| Cleaning on 2 consecutive days | Indications of 2 days are on, e.g. Fri and Sa |
| Cleaning 1 day a week          | Indication of selected day is on              |

- 1 Press the set button. The set mode indicator and the cleaning program indicator start flashing.
- 2 Press the select button once. The hour indication starts flashing.
- 3 Use the + and - buttons on the docking station to set the hour. The set hour appears on the display.
- 4 Press the select button to confirm the hour set. The minutes indication starts flashing.
- 5 Use the + and - buttons on the docking station to set the minutes. The set minutes appear on the display.
- 6 Press the select button to confirm the minutes set. The indication 'Su' for Sunday starts flashing.
- 7 Use the + and - buttons on the docking station to toggle between cleaning programs (see the table above for the programming options available).
- 8 Press the select button to confirm the program selected.
- 9 Press the set button to confirm the programming. Both the set mode indicator and the cleaning program indicator stop flashing and turn solid.
- 10 When you have set a cleaning program, the display shows the cleaning program indicator and the day or days selected. If you leave the robot on standby and its rechargeable battery is fully charged, it will start cleaning at the programmed time on the programmed day or days.

### Fan speed buttons

You can use the fan speed buttons to increase the fan speed to turbo or to switch off the fan. The default setting is normal fan speed.



- 1 Press this button to switch off the fan
- 2 Press this button to switch on the fan at normal speed.
- 3 The turbo fan button increases the fan speed (FC8820 only).

### Clap response

The clap response is enabled when the robot enters sleep mode in the following situations:

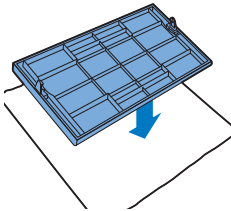
- when it stops cleaning due to an error
- when it cannot find its docking station in 20 minutes

If you do not see the robot, you can locate it by clapping your hands once. The robot will respond by beeping and by lighting up all icons on its display.

### Using the dry wipe attachment

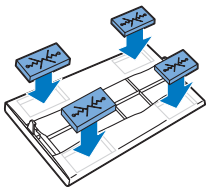
The dry wipe attachment is a feature that allows you to clean hard floors with dry wipes.

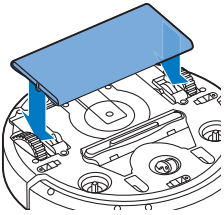
Note: If you use the dry wipe attachment, the robot may have trouble crossing thresholds or climbing onto rugs.



#### Preparing the dry wipe attachment for use

- 1 Turn the robot upside down and place it on the floor or on a table.
- 2 Place the dry wipe on a table and place the dry wipe attachment on the wipe with its fixation lugs pointing towards you.
- 3 Fold both ends of the dry wipe around the dry wipe attachment and fasten the dry wipe onto the attachment by pushing the fixation blocks into the recesses.

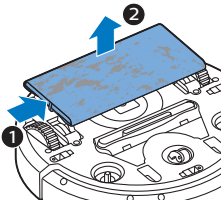




- 4 Insert the fixation lug of the dry wipe attachment into the opening just behind the wheel on one side of the robot and push until you hear it lock into place with a click. Then repeat these actions on the other side.
- 5 Turn the robot and place it on the floor on its wheels with the dry wipe attachment touching the floor.

### Using the robot with the dry wipe attachment

When the dry wipe attachment is attached, you can use the robot in any mode and on all hard floors. Do not use the dry wipe attachment on carpet or rugs.



### Removing the dry wipe attachment

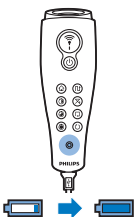
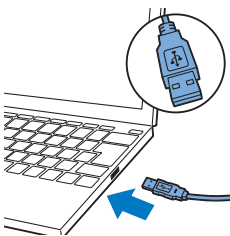
- 1 Remove the dry wipe attachment as soon as you have finished wiping the floor.
- 2 Turn the robot upside down and place it on the floor or on a table.
- 3 Push one end of the dry wipe attachment towards the wheel on the other side of the robot to release it. Then pull the attachment off the robot.

## Using the pointer (FC8820)

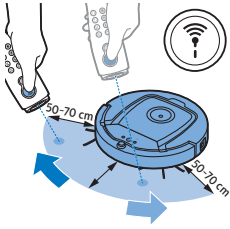
### Charging the pointer

The pointer has a rechargeable battery that can be charged with the USB cable supplied.

- 1 Insert the micro-USB plug into the socket in the bottom of the pointer.
- 2 Insert the USB plug into a USB charger or a USB port on your laptop.

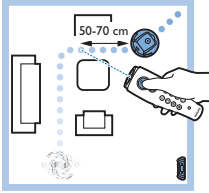


- 3 The charging light on the pointer lights up solid. Charging takes 30 minutes. When the charging light goes off, the rechargeable battery is fully charged.



### Navigating the robot with the pointer

- When you press and hold the pointer button, the pointer emits a beam of infrared light. With this beam you can drag the robot in a particular direction. As long as you keep the button pressed and keep pointing in the direction you want the robot to move, it continues to move in that direction. When you release the pointer button, the robot starts cleaning in auto cleaning mode.



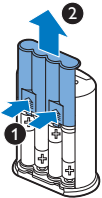
- With the pointer you can send the robot to a specific area in the room to give this area an extra-thorough clean.

## Using the virtual wall unit (FC8820)

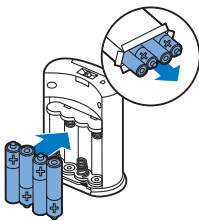
### Placing the batteries in the invisible wall

The invisible wall operates on four AA batteries.

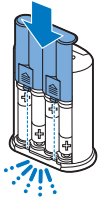
- 1 Push the two release tabs at the bottom of the back cover (1) and slide the back cover upwards and off the invisible wall (2).



- 2 Take four new AA batteries from the pack and insert them into the battery compartment of the invisible wall.



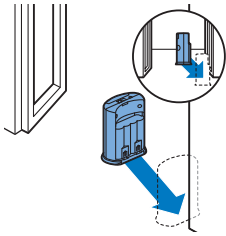
Note: Make sure the + and - poles of the batteries point in the right direction.



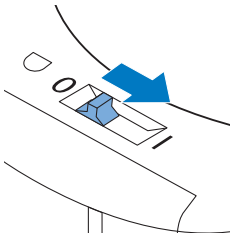
- 3 Slide the back cover onto the invisible wall again.

### Positioning the invisible wall to stop the robot

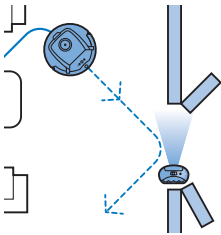
You can use the invisible wall to prevent the robot from entering a room or area that you want to keep it out of.



- 1 Place the unit at a point you do not want the robot to cross, e.g at an open door to a room that is off-limits to the robot.



- 2 Switch on the invisible wall with the on/off slide on top of the unit.
- 3 Start the robot.



- 4 When the robot comes too close to the invisible wall, the light on the invisible wall starts flashing and the invisible wall emits a beam of infrared light. This beam of infrared light makes the robot change its course and move away from the invisible wall.

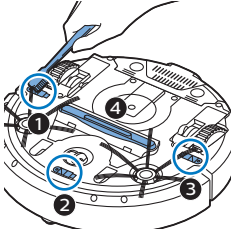
Note: If you use the invisible wall, regularly check if the batteries still contain sufficient power. You can check this by switching the virtual wall off and on again. If there is enough energy in the batteries, the LED on the invisible wall will light up briefly.

## Cleaning and maintenance

### Cleaning the robot

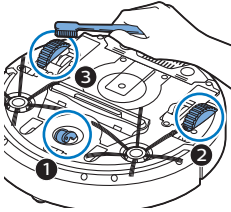
To maintain good cleaning performance, you have to clean the drop-off sensors, the wheels, the side brushes and the suction opening from time to time.

- 1 Make sure that the power switch is in 'off' position.
- 2 Place the robot upside down on a flat surface

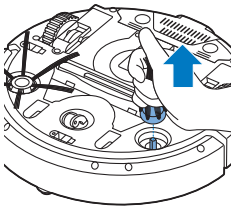


- 3 Use a brush with soft bristles (e.g. a toothbrush) to remove dust or fluff from the drop-off sensors and to clean the suction opening.

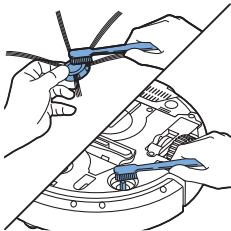
Note: It is important that you clean the drop-off sensors regularly. If the drop-off sensors are dirty, the robot may fail to detect height differences or staircases.



- 4 Use a brush with soft bristles (e.g. a toothbrush) to remove dust or fluff from the front wheel and side wheels.



- 5 To clean the side brushes, grab them by the bristles and pull them off their shafts.

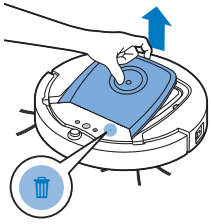


- 6 Remove fluff, hairs and threads from the shaft and from the side brush with a soft brush (e.g. a toothbrush) or a cloth.
- 7 Check the side brushes and the bottom of the robot for any sharp objects that could damage your floor.

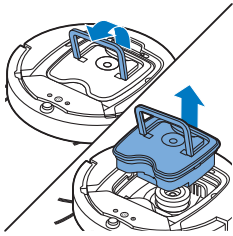
## Emptying and cleaning the dust container

Empty and clean the dust container when the dust container full indicator lights up continuously.

- 1 Make sure that the power switch is in 'off' position.

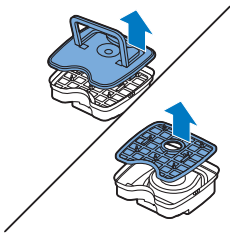


2 Remove the cover.

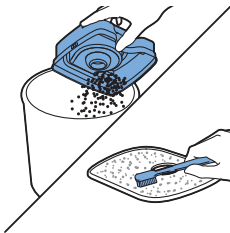


3 Pull up the handle of the dust container lid and lift the dust container out of the dust container compartment.

Note: When you remove or reinsert the dust container, take care not to damage the blades of the motor fan.

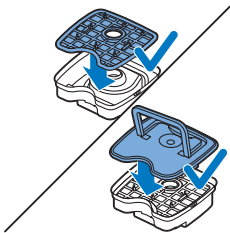


4 Carefully lift the lid off the dust container (1) and take out the filter (2).

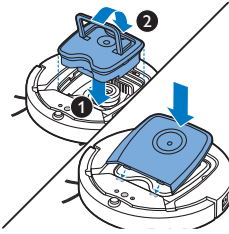


5 Shake the dust container over a dustbin to empty it. Clean the filter and the inside of the dust container with a cloth or a toothbrush with soft bristles. Also clean the suction opening in the bottom of the dust container.

**Caution: Do not clean the dust container and the filter with water or in the dishwasher.**



6 Put the filter back into the dust container (1). Then place the lid on the dust container(2).



- 7 Put the dust container back into the dust container compartment and put the top cover back on the robot.

**Caution: Always make sure the filter is present inside the dust container. If you use the robot without the filter inside the dust container, the motor will be damaged.**

## Replacement

### Ordering accessories

To buy accessories or spare parts, visit [www.shop.philips.com/service](http://www.shop.philips.com/service) or go to your Philips dealer. You can also contact the Philips Consumer Care Center in your country (see the international warranty leaflet for contact details).

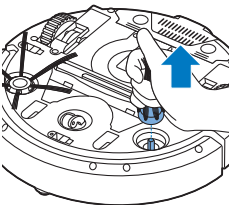
### Replacing the filter

Replace the filter if it is very dirty or damaged. You can order a new filter kit under type number FC8066. See 'Emptying and cleaning the dust container' in chapter 'Cleaning and maintenance' for instructions on how to remove the filter from the dust container and how to place it in the dust container.

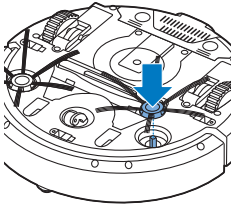
### Replacing the side brushes

Replace the side brushes after some time to ensure proper cleaning results. Always replace the side brushes when you notice signs of wear or damage. We also recommend that you replace both side brushes at the same time. You can order spare side brushes as part of replacement kit FC8068. This kit also contains two filters and three dry wipes.

- 1 Make sure that the power switch is in 'off' position.
- 2 To replace the side brushes, grab the old side brushes by the bristles and pull them off their shafts.





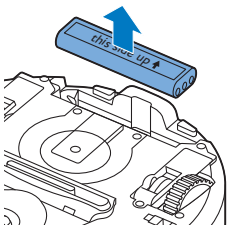
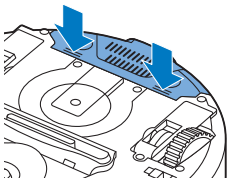


- 3 Push the new side brushes onto the shafts.

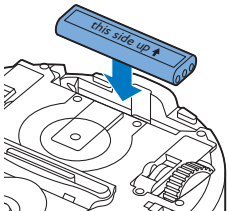
## Replacing the rechargeable battery

Replace the rechargeable battery when you can no longer recharge it or when it runs out of power quickly. You can order a new rechargeable battery under order number CP0113 for FC8820 and CP0112 for FC8810.

- 1 Make sure that the power switch of the robot is in 'off' position.
- 2 Let the robot run until the rechargeable battery is empty to make sure that the rechargeable battery is completely discharged before you remove it and dispose of it.
- 3 Push and slide the battery cavity cover off the robot.



- 4 Remove the old rechargeable battery from the battery cavity.



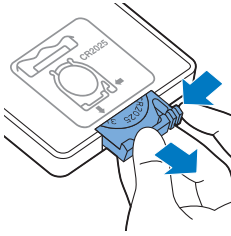
- 5 Insert the new rechargeable battery into the battery cavity.
- 6 Slide the battery cavity cover back onto the robot.

## Replacing dry wipes

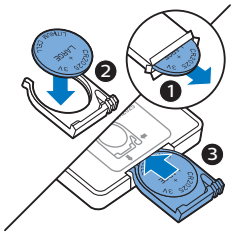
You can order new dry wipes. They are part of replacement kit FC8068. This replacement kit also contains two side brushes and two filters.

## Replacing the battery of the remote control

The remote control works on a CR2025 coin-shaped battery. Replace the battery when the robot no longer responds when you press the buttons on the remote control.



- 1 Hold the remote control upside down. Push the release button on the battery holder and at the same time slide the battery holder out of the remote control.



- 2 Remove the empty battery from the battery holder and place a new battery in the battery holder. Then slide the battery holder back into the remote control.

## Recycling



- This symbol means that this product shall not be disposed of with normal household waste (2012/19/EU).



- This symbol means that this product contains disposable batteries which shall not be disposed of with normal household waste (2006/66/EC).
- Follow your country's rules for the separate collection of electrical and electronic products and batteries. Correct disposal helps prevent negative consequences for the environment and human health.

## Removing disposable batteries

To remove disposable batteries, see the instructions for placing and/or removing batteries in the user manual.

# Troubleshooting

This chapter summarizes the most common problems you could encounter with the machine. If you are unable to solve the problem with the information below, visit [www.philips.com/support](http://www.philips.com/support) for a list of frequently asked questions or contact the Consumer Care Center in your country.

| Problem   | Possible cause   | Solution  |
|---|--|---|
| The robot does not start cleaning when I press the start/stop button. | The rechargeable battery is empty.                           | Charge the rechargeable battery (see chapter 'Preparing for use').  |
|   | The small plug is still inserted in the socket on the robot. | The robot does not work on mains power. It only works on its rechargeable battery. Therefore, always disconnect the adapter from the robot and the mains before use.                      |
|   | The power switch is not set to 'on' (I) position.            | Press the power switch. Press the start/stop button on the robot or on the remote control to start cleaning.  |
| The warning indicator flashes quickly.                                | One or both wheels are stuck.                                | Set the power switch to 'off'. Remove the fluff, hair, thread or wire that is caught around the wheel suspension.   |
|   | One or both side brushes are stuck.                          | Clean the side brushes (see chapter 'Cleaning and maintenance').  |
|   | The top cover is not present or is not closed properly.      | When the top cover is not present or is not closed properly, the robot does not work. Place the top cover on the robot properly.  |
|   | The bumper is stuck.   | Press the start/stop button. Lift the robot so that its bumper comes free. Place the robot at some distance from the obstacle and press the start/stop button to make it resume cleaning. |
|   | The robot was lifted while it was cleaning.                  | Press the start/stop button. Place the robot on the floor. Then press the start/stop button to make the robot resume cleaning.  |

| <b>Problem</b>   | <b>Possible cause</b>   | <b>Solution</b>  |
|--|---|--|
| The robot does not clean properly.   | The bristles of one or both side brushes are crooked or bent.   | Soak the brush or brushes in warm water for a while. If this does not restore the bristles to their proper shape, replace the side brushes (see chapter 'Replacement').  |
|  | The filter in the dust container is dirty.  | Clean the filter in the dust container with a cloth or a toothbrush with soft bristles. You can also clean the filter and dust container with a regular vacuum cleaner at a low suction power setting.   |
|  |   | If brushing or vacuuming does not help to clean the filter, replace the filter with a new one. We advise you to replace the filter at least once a year.   |
|  | The suction opening in the bottom of the dust container is clogged.   | Clean the suction opening (see chapter 'Cleaning and maintenance').  |
|  | The front wheel is jammed with hair or other dirt.  | Clean the front wheel (see chapter 'Cleaning and maintenance').  |
|  | The robot is cleaning a very dark or shiny surface, which triggers the drop-off sensors. This causes the robot to move in an unusual pattern.               | Press the start/stop button and then move the robot to a lighter colored piece of the floor. If the problem continues to occur on lighter colored floors, please go to <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> or contact the Consumer Care Center in your country. |
|  | The robot is cleaning a floor that reflects sunlight quite strongly. This triggers the drop-off sensors and causes the robot to move in an unusual pattern. | Close the curtains to block sunlight from entering the room. You can also start cleaning when the sunlight is less bright.   |
| The rechargeable battery can no longer be charged or runs empty very fast. | The rechargeable battery has reached the end of its life.   | Replace the rechargeable battery (see chapter 'Replacement').  |
| The battery of the remote control runs empty too fast.                     | Perhaps you did not insert the correct type of battery.   | For the remote control, you need a CR2025 coin-shaped battery. If the problem persists, go to <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> or contact the Consumer Care Center in your country.  |

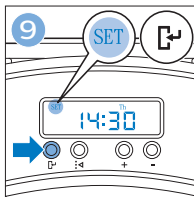
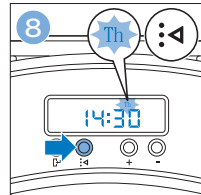
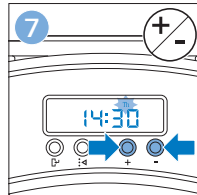
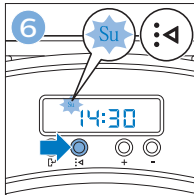
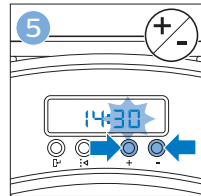
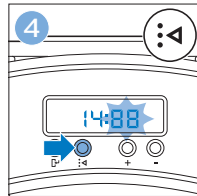
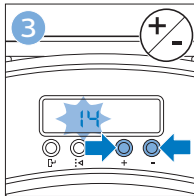
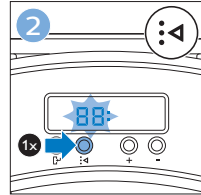
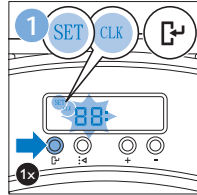
| <b>Problem</b>                                     | <b>Possible cause</b>   | <b>Solution</b>  |
|--|---|--|
| The robot is moving in circles.                    | The robot is in spot-cleaning mode.   | This is normal behavior. The spiral mode can be activated when a lot of dirt is detected on the floor for a thorough clean. It is also part of the auto cleaning mode. After approximately one minute the robot resumes its normal cleaning pattern. You can also stop the spiral mode by selecting a different cleaning mode on the remote control. |
| The robot cannot find the docking station.         | There is not enough room for the robot to navigate towards the docking station. | Try to find another place for the docking station. See 'Installing the docking station' in chapter 'Preparing for use'.  |
|  | The robot is still actively searching.  | Give the robot around 20 minutes to return to the docking station.   |
|  | The robot was not started from the docking station.                             | If you want the robot to return to the docking station after a cleaning run, start it from the docking station.  |
| The robot beeps when it is on the docking station. | You try to charge the robot with the power switch is in off position.           | Press the power switch to switch on the robot.   |

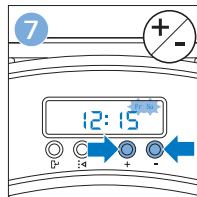
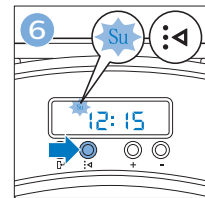
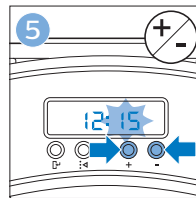
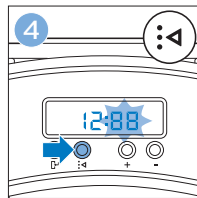
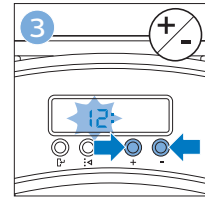
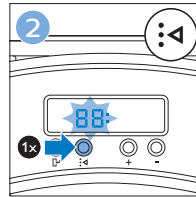
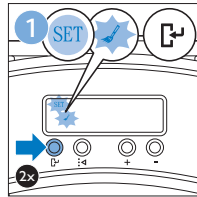
## Error codes

| <b>Error code</b> | <b>Possible cause</b>                           | <b>Solution</b>  |
|-------------------|---|--|
| E1                | Wheels stuck                                    | Remove robot from the obstacle and press the starts/stop button to resume cleaning.  |
| E2                | Top cover or dust container not placed properly | Place the dust container in and the top cover on the robot properly. The error code disappears from the display automatically. |
| E3                | Bumper stuck                                    | Remove the robot from the obstacle. The error code disappears from the display automatically.                                  |
| E4                | Robot lifted from floor                         | Put the robot back on the floor to make the error code disappear.  |
| E5                | Color of floor too dark                         | Place robot on a lighter area of the floor. Clean the drop-off sensors.  |
| E6                | Battery not inserted properly                   | Read the instructions in 'Inserting the rechargeable battery into the robot' in chapter 'Before first use'.                    |
|                   | Charging error                                  | Check if the power switch is in 'on' position when the robot is on the docking station   |

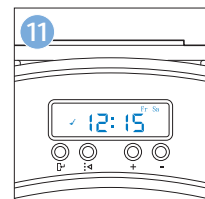
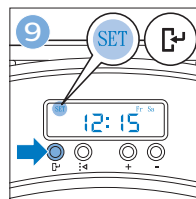
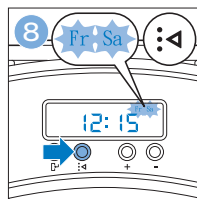


|  |        |
|--|--------|
|  | Select |
|  | Plus   |
|  | Min    |
|  | Set    |





|    |    |    |    |    |    |    |
|----|----|----|----|----|----|----|
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |



# Einführung

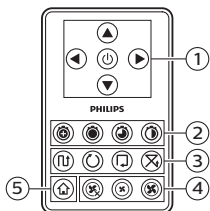
Herzlichen Glückwunsch zu Ihrem Kauf und willkommen bei Philips! Um die Unterstützung von Philips optimal nutzen zu können, sollten Sie Ihr Produkt unter [www.philips.com/welcome](http://www.philips.com/welcome) registrieren.

## Allgemeine Beschreibung

- 1 Griff des Staubbehälterdeckels
- 2 Staubbehälterdeckel
- 3 Filter
- 4 Staubbehälter
- 5 Obere Abdeckung
- 6 Fehlercodetabelle
- 7 Ventilator
- 8 Stoßfänger
- 9 Sensor Docking-Station
- 10 Netzschalter (um den Roboter ein- oder auszuschalten)
- 11 Vorderrad
- 12 Seitenbürstenschäfte
- 13 Stopp-Sensoren
- 14 Laufräder
- 15 Akkufach
- 16 Ansaugöffnung
- 17 Seitenbürsten
- 18 Akku
- 19 Akkufachabdeckung
- 20 Befestigungsblöcke für Trockenreinigungstücher
- 21 Halterung für Trockenreinigungstücher
- 22 Trockenreinigungstücher
- 23 Batteriehalterung
- 24 Fernbedienung
- 25 Ladekabel
- 26 Zeiger
- 27 Virtuelle Wandeinheit (FC8820)
- 28 Docking-Station
- 29 Ladegerät
- 30 Gerätestecker

## Display und Fernbedienung

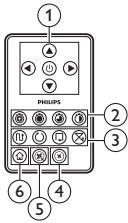
### Fernbedienung (FC8820)



- 1 Navigationstasten und Start/Stopp
- 2 Tasten für die Reinigungszeit
- 3 Tasten für den Reinigungsmodus
- 4 Tasten für die Ventilatorgeschwindigkeit
- 5 Docking-Taste

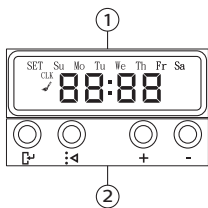


## Fernbedienung (FC8810)



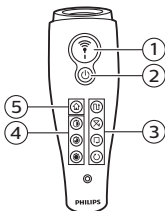
- 1 Navigationstasten und Start/Stop
- 2 Tasten für die Reinigungszeit
- 3 Tasten für den Reinigungsmodus
- 4 Ein-/Ausschalter für Ventilator
- 5 Einschalter für Ventilator
- 6 Docking-Taste

## Bedienfeld der Dockingstation



- 1 Display mit Anzeigen für Uhrzeit, Wochentag und Programmierung
- 2 Tasten einstellen/anpassen

## Zeiger (FC8820)



- 1 Zeiger-Taste
- 2 Ein-/Ausschalter
- 3 Tasten für den Reinigungsmodus
- 4 Tasten für die Reinigungszeit
- 5 Docking-Taste

# So funktioniert Ihr Roboter

## Das reinigt Ihr Roboter

Dieser Roboter ist mit Funktionen ausgestattet, die ihn zu einem idealen Reinigungsgerät machen, um Sie beim Reinigen der Böden in Ihrem Heim zu unterstützen.

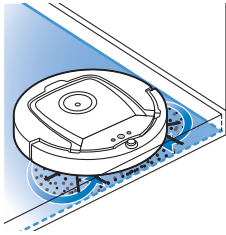
Der Roboter ist besonders zum Reinigen harter Böden, wie etwa Holz-, Kachel- oder Linoleum-Böden, geeignet. Beim Reinigen weicher Böden, zum Beispiel Teppichböden oder Teppiche, können Probleme auftreten. Wenn Sie den Roboter auf einem Teppichboden oder Teppich verwenden, bleiben Sie beim ersten Mal in der Nähe, sodass Sie erkennen, ob der Roboter mit diesem Bodentyp zurechtkommt. Der Roboter muss auch bei

Verwendung auf sehr dunklen oder glänzenden harten Böden überwacht werden.

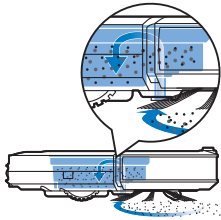
## So reinigt Ihr Roboter

### Reinigungssystem

Der Roboter weist ein 3-stufiges Reinigungssystem zur effizienten Reinigung Ihrer Böden auf.



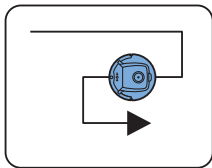
- Die beiden Seitenbürsten unterstützen den Roboter bei der Reinigung von Ecken und entlang Wänden und Möbelstücken. Sie helfen auch, Schmutz vom Boden zu beseitigen und ihn Richtung Ansaugöffnung zu bewegen.



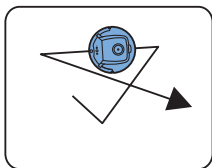
- Mit der Saugkraft des Roboters wird loser Schmutz aufgesaugt und durch die Ansaugöffnung in den Staubcontainer transportiert.
- Der Roboter ist mit einer Halterung für Trockenreinigungstücher ausgestattet, sodass Sie Ihre Hartböden noch gründlicher mit Trockenreinigungstüchern reinigen können.

### Reinigungsmuster

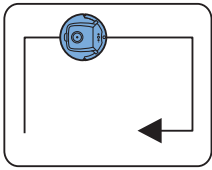
Im automatischen Reinigungsmodus verwendet der Roboter eine automatische Abfolge von Reinigungsmustern, sodass jeder Bereich des Raums optimal gereinigt wird. Die folgenden Reinigungsmuster werden verwendet:



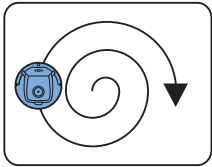
- 1 Z-Muster oder Zickzack-Muster



- 2 Zufälliges Muster



3 Den Wänden entlang



4 Spiralförmige Bewegungen

Im automatischen Reinigungsmodus verwendet der Roboter diese Muster in einer bestimmten Reihenfolge: Z-Muster, zufälliges Muster, den Wänden entlang und Spiralmuster.

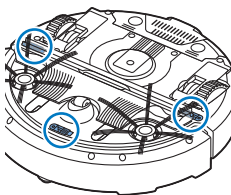
Wenn der Roboter mit dieser Muster-Abfolge fertig ist, beginnt er wieder mit dem Z-Muster. Der Roboter verwendet diese Muster-Abfolge zur Reinigung des Raums, bis der Akku fast leer ist oder das Gerät manuell ausgeschaltet wird.

Wenn der Roboter einen besonders verschmutzten Bereich während der Reinigung erkennt, schaltet er in den Spiralmodus und aktiviert die Turbo-Ventilatorgeschwindigkeit (nur FC8820), um eine gründliche Schmutzbeseitigung zu garantieren.

Hinweis: Sie können jeden Modus auch einzeln auswählen, indem Sie die entsprechende Taste auf der Fernbedienung oder dem Zeiger drücken (nur FC8820). Manuell ausgewählte Modi sind nur für einige Minuten aktiv. Danach wechselt der Roboter zurück zum automatischen Reinigungsmodus.

Weitere Hinweise finden Sie im Kapitel "Ihren Roboter verwenden", Abschnitt "Reinigungsmodus auswählen".

## So vermeidet Ihr Roboter Höhenunterschiede



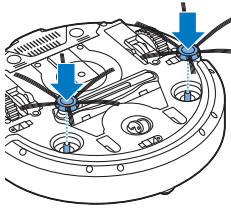
Der Roboter hat drei Stopp-Sensoren an der Unterseite. Er verwendet diese Stopp-Sensoren, um Höhenunterschiede, wie z. B. Stufen, zu erkennen und zu vermeiden.

Hinweis: Es ist normal, dass sich der Roboter etwas über den Rand eines Höhenunterschieds bewegt, da sich der vordere Stopp-Sensor hinter dem Stoßfänger befindet.

**Achtung:** In einigen Fällen können die Stopp-Sensoren einen Treppenabsatz oder anderen Höhenunterschied nicht rechtzeitig erkennen. Beobachten Sie den Roboter bei den ersten Einsätzen also sorgfältig, sowie bei Nutzung in der Nähe einer Treppe oder eines sonstigen Höhenunterschieds. Es ist wichtig, dass Sie die Stopp-Sensoren regelmäßig reinigen, damit der Roboter Höhenunterschiede korrekt erkennt (siehe Anweisungen im Kapitel „Reinigung und Wartung“).

# Vor dem ersten Gebrauch

## Die Seitenbürsten montieren



- 1 Packen Sie die Seitenbürsten aus, und legen Sie den Roboter umgekehrt auf einen Tisch oder auf dem Boden.
- 2 Drücken Sie die Seitenbürsten auf die Metallschäfte unten am Roboter.

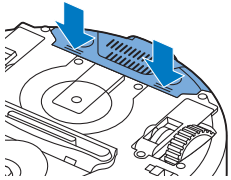
Hinweis: Vergewissern Sie sich, dass die Seitenbürsten ordnungsgemäß angebracht sind. Drücken Sie sie auf den Schaft, bis sie mit einem Klicken einrasten.

## Den Akku einsetzen

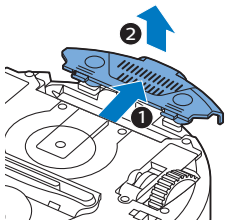
Sie müssen vor der Verwendung den Akku einsetzen.

Hinweis: Gehen Sie vorsichtig mit dem Akku um. Lassen Sie den Akku nicht fallen. Dadurch wird eine maximale Lebensdauer sichergestellt.

- 1 Drücken Sie auf den gerippten Teil der Akkufachabdeckung, um die Abdeckung zu entriegeln.



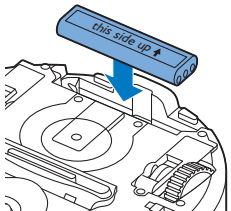
- 2 Schieben Sie die Akkufachabdeckung vom Roboter.
- 3 Entfernen Sie die Schutzfolie vom Akku.



- 4 Setzen Sie den Akku in das Akkufach ein.

Hinweis: Stellen Sie sicher, dass die Schrift auf dem Akku nach oben zeigt, und dass die Kontakte in die richtige Richtung weisen.

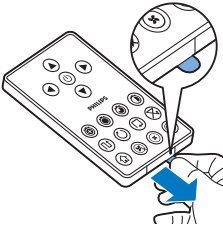
- 5 Schieben Sie die Akkufachabdeckung wieder auf den Roboter.



## Lasche von der Fernbedienung abnehmen

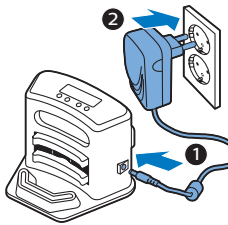
Die Fernbedienung funktioniert mit einer CR2025-Knopfzelle. Diese Batterie ist mit einer Schutzlasche versehen, die vor dem Gebrauch entfernt werden muss.

- 1 Ziehen Sie die Batterieschutzlasche aus dem Batteriefach der Fernbedienung. Jetzt ist die Fernbedienung einsatzbereit.

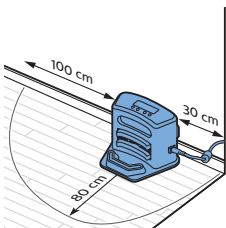


## Für den Gebrauch vorbereiten

### Docking-Station aufstellen



- 1 Stecken Sie den kleinen Stecker des Adapters in die entsprechende Buchse der Docking-Station (1) und den Adapter in die Steckdose (2).
  - Das Display der Docking-Station wird eingeschaltet.
- 2 Stellen Sie die Docking-Station auf einen ebenen Untergrund an eine Wand.



**Hinweis:** Achten Sie darauf, dass sich 80 cm vor der Docking-Station, 30 cm rechts davon und 100 cm links von der Docking-Station keine Hindernisse oder Höhenunterschiede befinden.

**Tipp:** Um sicherzustellen, dass die Docking-Station stabil in Position bleibt, befestigen Sie sie mit Schrauben oder zwei Streifen doppelseitigen Klebbands an der Wand.

## Laden

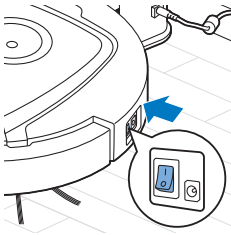
Wenn Sie den Akku des Roboters zum ersten Mal aufladen, und wenn der Akku leer ist, dauert der Ladevorgang vier Stunden.

Es gibt zwei Möglichkeiten zum Aufladen des Roboters:

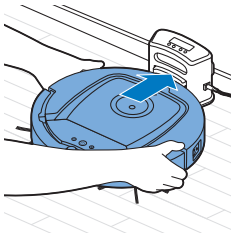
- An der Docking-Station entweder manuell oder automatisch während des Betriebs
- Durch direktes Anschließen des Roboters an das Stromnetz

**Hinweis:** Wenn der Akku vollständig aufgeladen ist, kann der Roboter bis zu 120 Minuten lang reinigen.

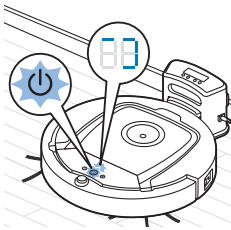
### An der Docking-Station aufladen



1 Drücken Sie den Netzschalter, um den Roboter einzuschalten.

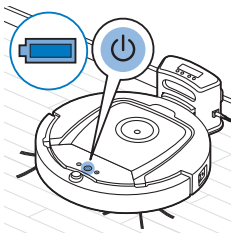


2 Stellen Sie den Roboter in die eingesteckte Docking-Station.



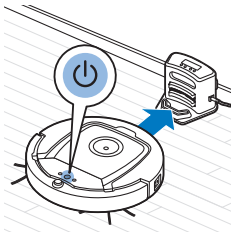
3 Die Start-/Stopp-Taste beginnt zu blinken.

Hinweis: Da Sie den Roboter zum ersten Mal aufladen, wird auf dem Display des Roboters die Startanzeige angezeigt.



4 Ist der Akku vollständig geladen, leuchtet die Start-/Stopp-Taste dauerhaft.

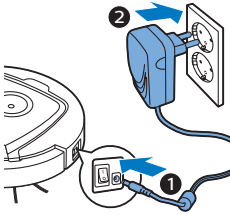
### Automatisches Aufladen während des Betriebs



1 Wenn der Roboter die Reinigung beendet hat oder der Akku nur noch 15 % Kapazität aufweist, sucht der Roboter zum Aufladen automatisch die Docking-Station. Wenn der Roboter die Docking-Station sucht, wechselt die Farbe der LED in der Start-/Stopp-Taste zu Orange.

2 Ist der Akku vollständig geladen, leuchtet die Start-/Stopp-Taste dauerhaft.

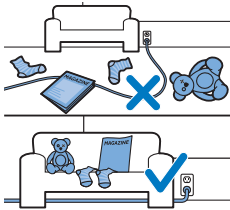
Hinweis: Der Roboter sucht nur dann automatisch die Docking-Station, wenn die Reinigung an der Docking-Station gestartet wurde.



## Direkt über das Stromnetz aufladen

- 1 Drücken Sie den Netzschalter, um den Roboter einzuschalten.
- 2 Stecken Sie den kleinen Stecker des Adapters in die Buchse am Roboter (1). Stecken Sie den Adapter in die Steckdose (2).
- 3 Wenn der Roboter ordnungsgemäß an das Stromnetz angeschlossen wird, beginnt die Start-/Stopp-Taste langsam zu blinken. Dies zeigt an, dass der Roboter geladen wird.
- 4 Ist der Akku vollständig geladen, leuchtet die Start-/Stopp-Taste dauerhaft.

## Den Raum für die Reinigung vorbereiten

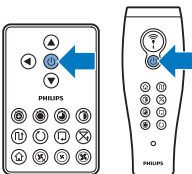
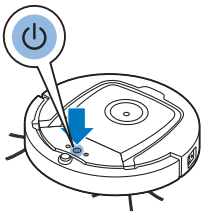


Bevor Sie mit dem Roboter die Reinigung starten, sollten Sie sich vergewissern, dass sich keine losen und zerbrechlichen Gegenstände auf dem Boden befinden. Bringen Sie auch alle Kabel, Drähte und Schnüre in Sicherheit.

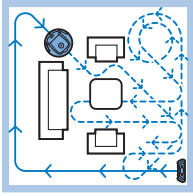
## Ihren Roboter verwenden

### Ein- und Ausschalten

- 1 Schalten Sie den Netzschalter auf der Seite des Roboters in die Position "on" (Ein).
- 2 Drücken Sie die Start-/Stopp-Taste.
  - Sie können die Start-/Stopp-Taste auf dem Roboter drücken.

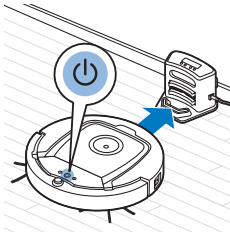


- Sie können auch die Start-/Stopp-Taste auf der Fernbedienung oder dem Zeiger drücken (nur FC8820).
- 3 Die Start-/Stopp-Taste leuchtet dauerhaft und der Roboter beginnt mit der Reinigung.

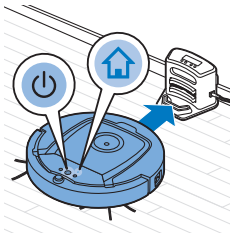


- 4 Der Roboter reinigt im automatischen Reinigungsmodus, bis der Akku fast leer ist. Im automatischen Reinigungsmodus wird eine bestimmte Muster-Abfolge wiederholt: Z-Muster, zufälliges Muster, den Wänden entlang und Spiralmuster.

Hinweis: Um einen einzelnen Modus auszuwählen, drücken Sie eine der Modus-Tasten auf der Fernbedienung. Weitere Hinweise finden Sie im Abschnitt „Reinigungsmodus auswählen“.



- 5 Wenn der Akku fast leer ist, wechselt die Start-/Stopp-Taste zu Orange, und der Roboter sucht zum Aufladen die Docking-Station.
- 6 Sie können auch die Start-/Stopp-Taste, um den Reinigungsvorgang vorübergehend anzuhalten oder ganz zu stoppen. Wenn Sie die Start-/Stopp-Taste erneut drücken und der Akku noch ausreichend Energie hat, fährt der Roboter mit der Reinigung im automatischen Modus fort.



- 7 Wenn der Roboter zur Docking-Station zurückkehren soll, bevor der Akku zur Neige geht, drücken Sie die Docking-Taste auf der Fernbedienung oder dem Zeiger (nur FC8820). Die Docking-Anzeige auf dem Display des Roboters schaltet sich ein, und der Roboter kehrt zur Docking-Station zurück.

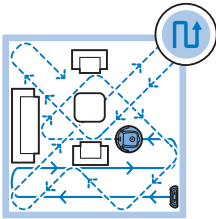
Hinweis: Wenn Sie den Roboter nicht von der Docking-Station aus gestartet haben, sucht er nicht automatisch nach ihr, wenn der Akku fast leer ist. Wenn der Akku noch ausreichend Energie hat, können Sie die Docking-Taste auf der Fernbedienung oder dem Zeiger drücken (nur FC8820), damit der Roboter zur Docking-Station zurückkehrt. Falls der Akku komplett leer ist, müssen Sie den Roboter manuell an der Docking-Station platzieren.



## Reinigungsmodus auswählen

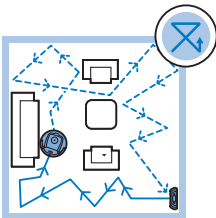
Neben dem automatischen Reinigungsmodus hat dieser Roboter vier einzelne Reinigungsmodi. Jeder Modus kann durch Drücken der entsprechenden Taste auf der Fernbedienung aktiviert werden.

Hinweis: Manuell ausgewählte Modi sind nur für einige Minuten aktiv. Danach wechselt der Roboter zurück zum automatischen Reinigungsmodus.



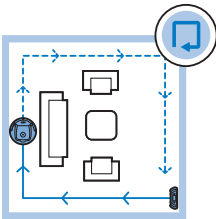
### Z-Muster-Modus

Im Z-Muster-Modus zieht der Roboter Z-förmige Schleifen im Raum, um große Flächen zu reinigen.



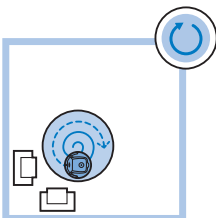
### Zufallsmodus

In diesem Modus reinigt der Roboter den Raum mit einem gemischten Muster aus geraden und zickzackförmigen Bewegungen.



### Den Wänden entlang

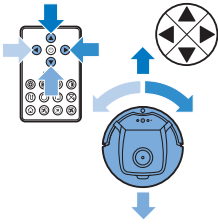
In diesem Modus folgt der Roboter dem Verlauf der Wände, um den Bereich an den Wänden zusätzlich zu reinigen.



### Spiralmodus

In diesem Modus bewegt sich der Roboter in einem spiralförmigen Muster, um einen kleinen verschmutzten Bereich gründlich zu reinigen. Im Spiralmodus wird der Ventilator mit maximaler Drehzahl betrieben (nur FC8820).

## Manuelle Steuerung

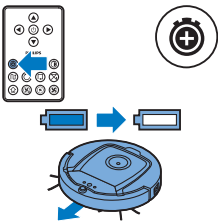


- 1 Verwenden Sie die Pfeiltasten oberhalb und unterhalb bzw. rechts und links der Start-/Stopp-Taste auf der Fernbedienung, um den Roboter durch den Raum zu navigieren.

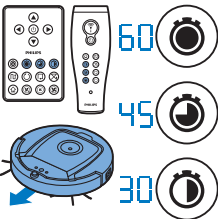
Hinweis: Seien Sie vorsichtig, wenn Sie den Roboter in der Nähe eines Höhenunterschieds bzw. einer Treppe manuell steuern.

Hinweis: Die Saugfunktion und die Seitenbürsten funktionieren nur, wenn der Roboter vorwärts fährt. Die Tasten nach links, rechts und zurück dienen nur zum Manövrieren des Roboters.

## Die Taste Reinigungszeit verwenden



- Drücken Sie die Taste für die maximale Reinigungszeit, wenn der Roboter so lange im automatischen Reinigungsmodus reinigen soll, bis die Akkukapazität zur Neige geht. Wenn der Roboter den Reinigungsvorgang abgeschlossen hat, kehrt er automatisch zur Docking-Station zurück, sofern er die Reinigung dort begonnen hatte. Wenn der Roboter von einer anderen Stelle im Raum gestartet ist, können Sie ihn durch Drücken der Docking-Taste zur Docking-Station zurückschicken.



- Mit den anderen Tasten für die Reinigungszeit können Sie den Roboter 60, 45 oder 30 Minuten lang betreiben. Wenn die Reinigungszeit abgelaufen ist, kehrt der Roboter automatisch zur Docking-Station zurück, sofern er die Reinigung dort begonnen hatte. Wenn der Roboter von einer anderen Stelle im Raum gestartet ist, können Sie ihn durch Drücken der Docking-Taste zur Docking-Station zurückschicken.

## Bedienung der Docking-Station

### Uhrzeit und Tag einstellen

Wenn Sie Reinigungsprogramme verwenden möchten, müssen Sie zuerst die Uhrzeit und den Wochentag auf dem Display der Docking-Station einstellen.

Hinweis: Die Bilder zu den nachfolgend beschriebenen Schritten finden Sie auf den Seiten am Ende dieser Bedienungsanleitung.

- 1 Drücken Sie die Set-Taste (Einstelltaste). Die Set-Anzeige und die Uhrzeit-Anzeige blinken.
- 2 Drücken Sie die Select-Taste (Auswahl Taste) einmal. Die Stundenanzeige beginnt zu blinken.
- 3 Verwenden Sie die Tasten "+" und "-" auf der Docking-Station, um die Stunde einzustellen. Die eingestellte Stunde wird auf dem Display angezeigt.

- 4 Drücken Sie die Select-Taste (Auswahl Taste), um die eingestellte Stunde zu bestätigen. Die Minutenanzeige beginnt zu blinken.
- 5 Verwenden Sie auf der Docking-Station die Tasten "+" und "-", um die Minuten einzustellen. Die eingestellten Minuten werden auf dem Display angezeigt.
- 6 Drücken Sie die Select-Taste (Auswahl Taste), um die eingestellten Minuten zu bestätigen. Die Anzeige "Su" für Sonntag blinkt.
- 7 Verwenden Sie die Tasten "+" und "-" auf der Docking-Station, um den aktuellen Wochentag einzustellen.
- 8 Drücken Sie die Select-Taste (Auswahl Taste), um den Wochentag zu bestätigen.
- 9 Drücken Sie die Set-Taste (Einstelltaste), um die Einstellungen für Uhrzeit und Wochentag zu bestätigen. Sowohl die Set-Anzeige als auch die Uhrzeit-Anzeige hören auf zu blinken und leuchten durchgehend.

### Reinigungszeiten programmieren

Wenn Sie die Uhrzeit und den Wochentag auf dem Display der Docking-Station eingestellt haben, können Sie Reinigungszeiten für den Roboter programmieren.

Hinweis: Die Bilder zu den nachfolgend beschriebenen Schritten finden Sie auf den Seiten am Ende dieser Bedienungsanleitung.

Die verfügbaren Programmieroptionen sind:

| Programm                                    | Anzeigen auf dem Display                               |
|---|--|
| Jeden Tag reinigen                          | Die Anzeigen leuchten für alle Tage.                   |
| An Werktagen reinigen                       | Die Anzeigen von Mo bis Fr leuchten.                   |
| An zwei aufeinanderfolgenden Tagen reinigen | Die Anzeigen von zwei Tagen leuchten, z. B. Fr und Sa. |
| An einem Tag pro Woche reinigen             | Die Anzeige des ausgewählten Tages leuchtet.           |

- 1 Drücken Sie die Set-Taste (Einstelltaste). Die Set-Anzeige und die Reinigungsprogramm-Anzeige blinken.
- 2 Drücken Sie die Select-Taste (Auswahl Taste) einmal. Die Stundenanzeige beginnt zu blinken.
- 3 Verwenden Sie auf der Docking-Station die Tasten "+" und "-", um die Stunde einzustellen. Die eingestellte Stunde wird auf dem Display angezeigt.
- 4 Drücken Sie die Select-Taste (Auswahl Taste), um die eingestellte Stunde zu bestätigen. Die Minutenanzeige beginnt zu blinken.
- 5 Verwenden Sie auf der Docking-Station die Tasten "+" und "-", um die Minuten einzustellen. Die eingestellten Minuten werden auf dem Display angezeigt.
- 6 Drücken Sie die Select-Taste (Auswahl Taste), um die eingestellten Minuten zu bestätigen. Die Anzeige "Su" für Sonntag blinkt.
- 7 Verwenden Sie die Tasten "+" und "-" auf der Docking-Station, um zwischen den Reinigungsprogrammen zu wechseln. (Die verfügbaren Programmieroptionen finden Sie in der Tabelle oben.)

- 8 Bestätigen Sie das ausgewählte Programm mit der Select-Taste (Auswahl taste).
- 9 Drücken Sie die Set-Taste (Einstelltaste), um die Programmierung zu bestätigen. Sowohl die Set-Anzeige als auch die Reinigungsprogramm-Anzeige hören auf zu blinken und leuchten durchgehend.
- 10 Wenn Sie ein Reinigungsprogramm eingestellt haben, werden auf dem Display das ausgewählte Reinigungsprogramm und die ausgewählten Tage angezeigt. Wenn der Roboter im Standby-Modus bleibt und sein Akku vollständig aufgeladen ist, startet er die Reinigung an den programmierten Tagen zur programmierten Uhrzeit.



### Tasten für die Ventilatorgeschwindigkeit

Mit den Tasten für die Ventilatorgeschwindigkeit können Sie die Ventilatorgeschwindigkeit auf die Turbo-Einstellung erhöhen bzw. den Ventilator ausschalten. Die Standardeinstellung ist die normale Ventilatorgeschwindigkeit.

- 1 Drücken Sie diese Taste, um den Ventilator auszuschalten.
- 2 Drücken Sie diese Taste, um den Ventilator in normaler Geschwindigkeit einzuschalten.
- 3 Die Turbo-Ventilator taste erhöht die Ventilatorgeschwindigkeit (nur FC8820).

### Klatsch-Funktion

Die Klatsch-Funktion wird aktiviert, wenn der Roboter in den folgenden Situationen in den Ruhemodus wechselt:

- wenn er aufgrund eines Fehlers anhält
- wenn Sie eine kurze Reinigungszeit programmiert haben
- wenn er die Docking-Station nicht innerhalb von 20 Minuten finden kann

Wenn Sie den Roboter nicht sehen, können Sie ihn durch einmaliges Klatschen finden. Der Roboter reagiert durch einen Piepton und Aufleuchten aller Symbole auf dem Display.

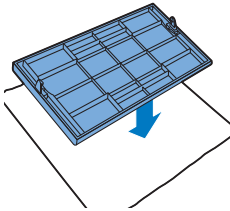
## Den Trockenwischaufsatz verwenden

Der Trockenwischaufsatz ermöglicht es Ihnen, Hartböden mit Trockenreinigungstüchern zu reinigen.

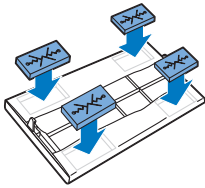
Hinweis: Wenn Sie den Trockenwischaufsatz verwenden, hat der Roboter möglicherweise Schwierigkeiten dabei, Schwellen zu überwinden oder auf Teppiche zu gelangen.

### Den Trockenwischaufsatz für den Gebrauch vorbereiten

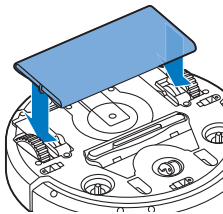
- 1 Legen Sie den Roboter umgekehrt auf den Boden oder einen Tisch.



- Legen Sie das Trockenreinigungstuch auf einen Tisch, und setzen Sie den Trockenwischaufsatz so auf das Reinigungstuch, dass die Befestigungslaschen in Ihre Richtung zeigen.



- Falten Sie beide Enden des Trockenreinigungstuchs um den Trockenwischaufsatz, und befestigen Sie das Reinigungstuch auf dem Aufsatz, indem Sie die Befestigungsblöcke in die Aussparungen drücken.

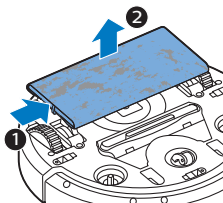


- Stecken Sie die Befestigungslasche des Trockenwischaufsatzes in die Öffnung direkt hinter dem Laufrad auf einer Seite des Roboters, und drücken Sie diese nach unten, bis sie hörbar einrastet. Wiederholen Sie diesen Vorgang dann auf der anderen Seite.
- Drehen Sie den Roboter um, und setzen Sie ihn mit den Rädern auf den Boden. Der Trockenwischaufsatz berührt dabei den Boden.

## Den Roboter mit dem Trockenwischaufsatz verwenden

Wenn der Trockenwischaufsatz angebracht ist, können Sie den Roboter mit einem beliebigen Modus auf allen Hartböden einsetzen. Verwenden Sie den Trockenwischaufsatz nicht auf Teppichen.

## Den Trockenwischaufsatz abnehmen

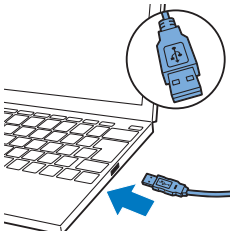


- Nehmen Sie den Trockenwischaufsatz ab, sobald Sie den Boden fertig gewischt haben.
- Legen Sie den Roboter umgekehrt auf den Boden oder einen Tisch.
- Drücken Sie eine Seite des Trockenwischaufsatzes in Richtung des Laufrades auf der anderen Seite des Roboters, um die Verriegelung zu lösen. Ziehen Sie dann den Aufsatz vom Roboter.

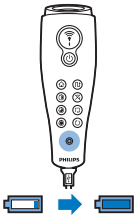
## Den Zeiger (FC8820) verwenden

### Den Zeiger aufladen

Der Zeiger ist mit einem Akku ausgestattet, der mit dem mitgelieferten USB-Kabel aufgeladen werden kann.

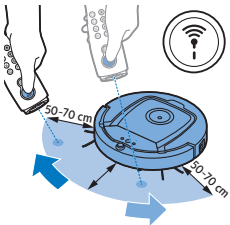


- 1 Stecken Sie den Micro-USB-Stecker unten in den Zeiger.
- 2 Schließen Sie den USB-Stecker an ein USB-Ladegerät oder einen USB-Anschluss eines Laptops an.

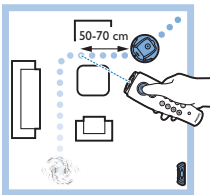


- 3 Die Ladeanzeige des Zeigers leuchtet durchgehend. Der Ladevorgang dauert 30 Minuten. Wenn die Ladeanzeige erlischt, ist der Akku vollständig aufgeladen.

### Den Roboter mit dem Zeiger navigieren



- Wenn Sie die Zeiger-Taste gedrückt halten, gibt der Zeiger einen Infrarot-Lichtstrahl aus. Mit diesem Strahl können Sie den Roboter in eine bestimmte Richtung lenken. Solange Sie die Taste gedrückt halten und in die gewünschte Richtung zeigen, bewegt sich der Roboter in diese Richtung. Wenn Sie die Zeiger-Taste loslassen, beginnt der Roboter die Reinigung im automatischen Reinigungsmodus.

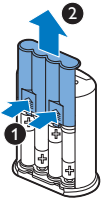


- Sie können den Roboter mit dem Zeiger an eine bestimmte Stelle im Raum senden, an der eine besonders gründliche Reinigung durchgeführt werden soll.

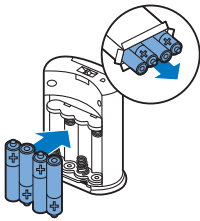
## Die virtuelle Wandeinheit (FC8820) verwenden

### Die Batterien in die unsichtbare Wand einsetzen

Die unsichtbare Wand wird mit vier AA-Batterien betrieben.

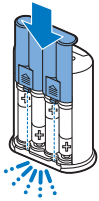


- 1 Drücken Sie die beiden Entriegelungslaschen an der Unterseite der hinteren Abdeckung (1), und schieben Sie die hintere Abdeckung nach oben aus der unsichtbaren Wand (2) heraus.



- 2 Nehmen Sie vier neue AA-Batterien aus der Verpackung, und legen Sie sie in das Batteriefach der unsichtbaren Wand ein.

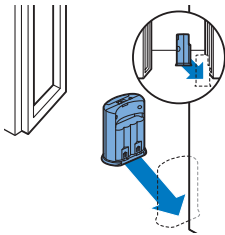
Hinweis: Achten Sie darauf, dass die Polung (+) bzw. (-) auf den Batterien mit den Markierungen im Batteriefach übereinstimmt.



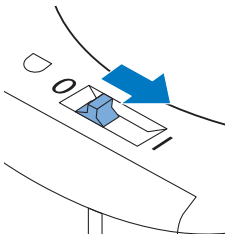
- 3 Schieben Sie die Abdeckung wieder zurück auf die unsichtbare Wand.

### Die unsichtbare Wand zum Stoppen des Roboters aufstellen

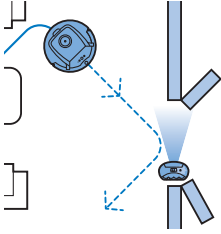
Sie können mit der unsichtbaren Wand verhindern, dass sich der Roboter in einen Raum oder Bereich bewegt, der keine Reinigung benötigt.



- 1 Stellen Sie die Einheit an eine Stelle, die der Roboter nicht überschreiten soll, z. B. an eine Tür zu einem Raum, der für den Roboter tabu sein soll.



- 2 Schalten Sie die unsichtbare Wand am Ein-/Ausschalter auf der Oberseite der Einheit ein.
- 3 Starten Sie den Roboter.



- 4 Wenn der Roboter zu nah an die unsichtbare Wand gerät, blinkt das Licht an der unsichtbaren Wand, und aus der Wand wird ein Strahl infraroten Lichts ausgegeben. Durch den infraroten Lichtstrahl ändert der Roboter seinen Kurs und bewegt sich weg von der unsichtbaren Wand.

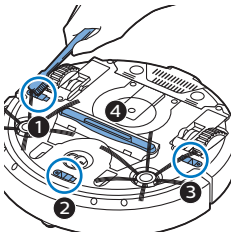
Hinweis: Wenn Sie die unsichtbare Wand verwenden, überprüfen Sie regelmäßig, ob die Batterien noch ausreichend geladen sind. Dies können Sie prüfen, indem Sie die unsichtbare Wand aus- und wieder einschalten. Wenn die Batterien ausreichende Energie aufweisen, leuchtet die LED der unsichtbaren Wand kurz auf.

## Reinigung und Wartung

### Den Roboter reinigen

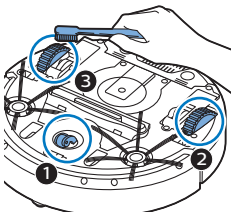
Um weiterhin eine gute Reinigungsleistung zu gewährleisten, müssen Sie die Stopp-Sensoren, die Räder, die Seitenbürsten und die Ansaugöffnung von Zeit zu Zeit reinigen.

- 1 Vergewissern Sie sich, dass sich der Netzschalter in der Position „off“ (Aus) befindet.
- 2 Legen Sie den Roboter umgekehrt auf eine ebene Oberfläche.
- 3 Verwenden Sie eine Bürste mit weichen Borsten (z. B. eine Zahnbürste), um Staub oder Fussel von den Stopp-Sensoren zu entfernen und die Ansaugöffnung zu reinigen.

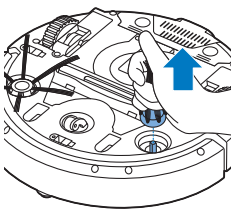


Hinweis: Sie müssen die Stopp-Sensoren unbedingt regelmäßig reinigen. Wenn die Stopp-Sensoren verschmutzt sind, kann der Roboter Höhenunterschiede oder Treppenabsätze eventuell nicht rechtzeitig erkennen.

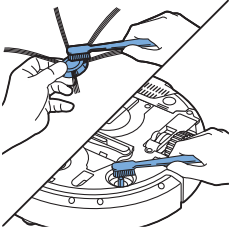
- 4 Verwenden Sie eine Bürste mit weichen Borsten (z. B. eine Zahnbürste), um Staub oder Fussel vom Vorderrad und den Seitenrädern zu entfernen.



- 5 Um die Seitenbürsten zu reinigen, fassen Sie sie an den Borsten, und ziehen Sie sie vom Schaft.





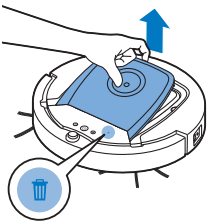


- 6 Entfernen Sie mit einer weichen Bürste (z. B. einer Zahnbürste) oder einem Tuch Fusseln, Haare und Fäden vom Schaft und von der Seitenbürste.
- 7 Überprüfen Sie die Seitenbürsten und die Unterseite des Roboters auf spitze Gegenstände, die den Boden beschädigen könnten.

## Den Staubbehälter entleeren und reinigen

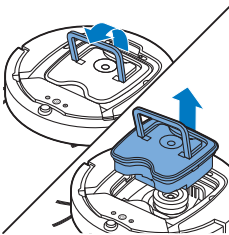
Leeren und reinigen Sie den Staubbehälter, wenn die Anzeige für den vollen Staubbehälter dauerhaft leuchtet.

- 1 Vergewissern Sie sich, dass sich der Netzschalter in der Position „off“ (Aus) befindet.
- 2 Nehmen Sie die Abdeckung ab.

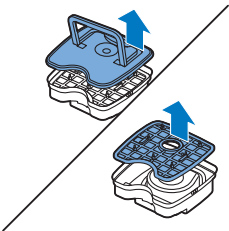


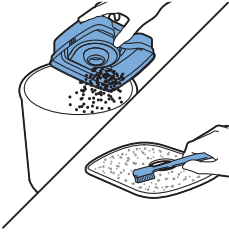
- 3 Ziehen Sie den Griff am Staubbehälterdeckel nach oben, und heben Sie den Staubbehälter aus der Staubbehälterkammer.

Hinweis: Achten Sie beim Entnehmen oder Wiedereinsetzen des Staubbehälters darauf, nicht die Flügel der Motorbelüftung zu beschädigen.



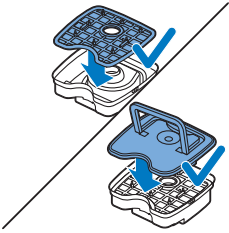
- 4 Nehmen Sie den Deckel vorsichtig vom Staubbehälter (1) und nehmen Sie den Filter (2) heraus.



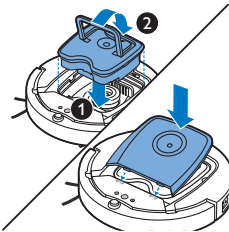


- 5 Schütteln Sie den Staubbehälter über einen Papierkorb aus, um ihn zu entleeren. Reinigen Sie den Filter sowie das Innere des Staubbehälters mit einem Tuch oder einer Zahnbürste mit weichen Borsten. Reinigen Sie auch die Ansaugöffnung unten am Staubbehälter.

**Achtung: Reinigen Sie den Staubbehälter und den Filter nicht mit Wasser oder in der Spülmaschine.**



- 6 Setzen Sie den Filter wieder in den Staubbehälter (1) ein. Setzen Sie dann den Deckel auf den Staubbehälter (2).



- 7 Setzen Sie den Staubbehälter wieder in die Staubbehälterkammer ein, und setzen Sie die obere Abdeckung wieder auf den Roboter.

**Achtung: Achten Sie immer darauf, dass der Filter ordnungsgemäß in den Staubbehälter eingesetzt ist. Wenn Sie den Roboter ohne Filter im Staubbehälter verwenden, wird der Motor beschädigt.**

## Austausch

### Bestellen von Zubehör

Um Zubehör oder Ersatzteile zu kaufen, gehen Sie auf [www.shop.philips.com/service](http://www.shop.philips.com/service), oder suchen Sie Ihren Philips Händler auf. Sie können sich auch an ein Philips Service-Center in Ihrem Land wenden. Die Kontaktdaten finden Sie in der internationalen Garantieschrift.

### Den Filter auswechseln

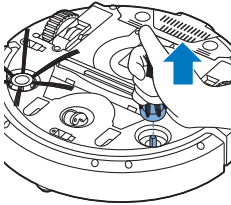
Wechseln Sie den Filter, wenn er stark verschmutzt oder beschädigt ist. Sie können ein neues Filterset unter der Typennummer FC8066 bestellen. Anweisungen zum Entfernen des alten Filters aus dem Staubbehälter und zum Einsetzen des neuen Filters in den Staubbehälter finden Sie unter "Den Staubbehälter entleeren und reinigen" im Kapitel "Reinigung und Wartung".

### Die Seitenbürsten auswechseln

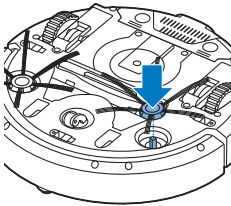
Wechseln Sie die Seitenbürsten nach einiger Zeit aus, um optimale Reinigungsergebnisse sicherzustellen.

Ersetzen Sie die Seitenbürsten immer, sobald sie Anzeichen von Abnutzung oder Beschädigung aufweisen. Wir empfehlen auch, beide Seitenbürsten zur gleichen Zeit auszuwechseln. Sie können Ersatz-Seitenbürsten als Teil des Ersatzsets FC8068 bestellen. Dieses Set enthält außerdem zwei Filter und drei Trockenreinigungstücher.

- 1 Vergewissern Sie sich, dass sich der Netzschalter in der Position „off“ (Aus) befindet.
- 2 Um die Seitenbürsten auszuwechseln, greifen Sie die alten Seitenbürsten an den Borsten, und ziehen Sie sie vom Schaft.



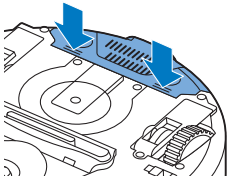
- 3 Drücken Sie dann die neuen Seitenbürsten auf den Schaft.

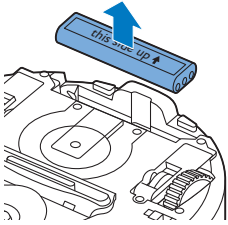


## Den Akku ersetzen

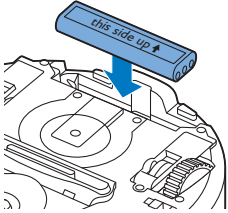
Ersetzen Sie den Akku, wenn er sich nicht länger aufladen lässt bzw. die Akkuleistung schnell nachlässt. Sie können einen neuen Akku unter der Bestellnummer CP0113 für FC8820 bzw. CP0112 für FC8810 bestellen.

- 1 Achten Sie darauf, dass sich der Netzschalter des Roboters in der Position „off“ (Aus) befindet.
- 2 Lassen Sie den Roboter so lange laufen, bis der Akku leer ist, um sicherzustellen, dass der Akku vollständig entladen ist, bevor Sie ihn entfernen und entsorgen.
- 3 Drücken Sie auf die Akkufachabdeckung, und schieben Sie sie vom Roboter.





4 Nehmen Sie den alten Akku aus dem Akkufach.



5 Setzen Sie den neuen Akku in das Akkufach ein.

6 Schieben Sie die Akkufachabdeckung wieder auf den Roboter.

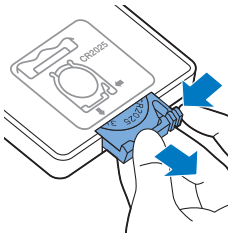
## Trockenreinigungstücher austauschen

Sie können neue Trockenreinigungstücher bestellen. Diese sind Teil des Ersatzsets FC8068. Dieses Ersatzset enthält außerdem zwei Seitenbürsten und zwei Filter.

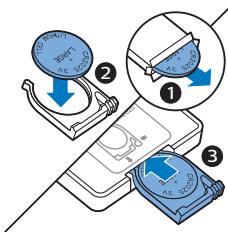
## Die Batterie der Fernbedienung austauschen

Die Fernbedienung funktioniert mit einer CR2025-Knopfzelle. Wechseln Sie die Batterie, wenn der Roboter beim Drücken der Tasten auf der Fernbedienung nicht mehr reagiert.

1 Drehen Sie die Fernbedienung um. Drücken Sie die Entriegelungstaste der Batterie-Halterung und schieben Sie diese dabei gleichzeitig aus der Fernbedienung.



2 Nehmen Sie die leere Batterie aus der Batterie-Halterung und setzen Sie eine neue Batterie ein. Schieben Sie die Batterie-Halterung zurück in die Fernbedienung.



## Recycling



- Dieses Symbol bedeutet, dass das Produkt nicht mit dem normalen Hausmüll entsorgt werden kann (2012/19/EU).



- Dieses Symbol bedeutet, dass das Produkt Einwegbatterien enthält, die nicht mit dem normalen Hausmüll entsorgt werden dürfen (2006/66/EG).
- Beachten Sie die geltenden Vorschriften zur getrennten Entsorgung von elektrischen und elektronischen Produkten und Batterien. Die ordnungsgemäße Entsorgung dient dem Schutz von Umwelt und Gesundheit.

## Entnehmen von Einwegbatterien

Beachten Sie beim Entnehmen und Einsetzen von Einwegbatterien die Hinweise in der Bedienungsanleitung.

## Fehlerbehebung

In diesem Kapitel werden die häufigsten Probleme beschrieben, die beim Gebrauch der Maschine auftreten können. Sollten Sie ein Problem mithilfe der nachstehenden Informationen nicht beheben können, besuchen Sie unsere Website unter: [www.philips.com/support](http://www.philips.com/support) und ziehen Sie die Liste „Häufig gestellte Fragen“ hinzu, oder wenden Sie sich an das Philips Consumer Care-Center in Ihrem Land.

| Problem   | Mögliche Ursache  | Die Lösung  |
|---|---|---|
| Der Roboter fängt nicht an zu reinigen, wenn ich auf die Start-/Stopp-Taste drücke. | Der Akku ist leer.  | Laden Sie den Akku auf (siehe Kapitel "Für den Gebrauch vorbereiten").  |
|   | Der kleine Stecker ist immer noch in der Buchse am Roboter eingesteckt. | Der Roboter arbeitet bei Netzspannung nicht. Er arbeitet nur mit seinem Akku. Daher vor Benutzung immer den Adapter vom Netz und vom Roboter trennen. |
|   | Der Netzschalter ist nicht auf Position "On" (I, Ein) gestellt.         | Drücken Sie den Netzschalter. Drücken Sie die Start-/Stopp-Taste am Roboter oder an der Fernbedienung, um mit der Reinigung zu starten.               |

| <b>Problem</b>                  | <b>Mögliche Ursache</b>  | <b>Die Lösung</b>  |
|---------------------------------|--|--|
| Die Warnanzeige blinkt schnell. | Ein oder beide Räder sind stecken geblieben.                                     | Schalten Sie den Netzschalter auf "Off" (Aus). Entfernen Sie Fusseln, Haare, Fäden oder Drähte, die sich an der Radaufhängung angesammelt haben.   |
|                                 | Eine oder beide Seitenbürsten sind blockiert.                                    | Reinigen Sie die Seitenbürsten (siehe Kapitel "Reinigung und Wartung").  |
|                                 | Die obere Abdeckung wurde nicht aufgesetzt bzw. nicht ordnungsgemäß geschlossen. | Wenn der obere Deckel nicht eingesetzt oder korrekt geschlossen wurde, funktioniert der Roboter nicht. Setzen Sie den oberen Deckel ordnungsgemäß auf den Roboter.   |
|                                 | Der Stoßfänger ist blockiert.  | Drücken Sie die Start-/Stopp-Taste. Heben Sie den Roboter an, damit sein Stoßfänger freikommt. Platzieren Sie den Roboter in einiger Entfernung vom Hindernis und drücken Sie die Start-/Stopp-Taste, um mit der Reinigung fortzufahren. |
|                                 | Der Roboter wurde während des Reinigens hochgehoben.                             | Drücken Sie die Start-/Stopp-Taste. Stellen Sie den Roboter auf den Boden. Drücken Sie dann auf die Start-/Stopp-Taste, damit der Roboter mit der Reinigung fortfährt.   |

| <b>Problem</b>  | <b>Mögliche Ursache</b>  | <b>Die Lösung</b>  |
|---|--|--|
| Der Roboter reinigt nicht ordnungsgemäß.  | Die Borsten auf einer oder auf beiden Seitenbürsten sind krumm oder verbogen.  | Weichen Sie die Bürste oder Bürsten einige Zeit in warmem Wasser ein. Wenn die Bürsten dadurch nicht zu ihrer ursprünglichen Form zurückkehren, ersetzen Sie die Seitenbürsten (siehe Kapitel "Austausch").  |
|   | Der Filter im Staubbehälter ist schmutzig.   | Reinigen Sie den Filter im Staubbehälter mit einem Tuch oder einer Zahnbürste mit weichen Borsten. Sie können die Filter und den Staubbehälter auch mit einem handelsüblichen Staubsauger bei niedriger Ansaugstärke reinigen.   |
|   |  | Wenn sich der Filter nicht mit einer Bürste reinigen oder aussaugen lässt, ersetzen Sie den Filter durch einen neuen. Sie sollten den Filter mindestens einmal pro Jahr austauschen.   |
|   | Die Ansaugöffnung auf der Unterseite des Staubbehälters ist verstopft.   | Reinigen Sie die Ansaugöffnung (siehe Kapitel "Reinigung und Wartung").  |
|   | Das Vorderrad ist von Haaren oder anderem Schmutz blockiert.   | Reinigen Sie das Vorderrad (siehe Kapitel "Reinigung und Wartung").  |
|   | Der Roboter reinigt eine sehr dunkle oder glänzende Oberfläche, sodass die Stopp-Sensoren ausgelöst werden. Das führt dazu, dass sich der Roboter in einem ungewöhnlichen Reinigungsmuster bewegt. | Drücken Sie die Start-/Stopp-Taste und verschieben Sie den Roboter an eine hellere Stelle des Bodens. Wenn das Problem auch bei helleren Böden weiterhin auftritt, gehen Sie zu <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> oder wenden Sie sich an das Philips Service-Center in Ihrem Land. |
|   | Der Roboter reinigt einen Boden, auf dem Sonnenlicht sehr stark reflektiert wird. Dadurch werden die Stopp-Sensoren ausgelöst und der Roboter bewegt sich in ungewöhnlichen Mustern.               | Ziehen Sie die Vorhänge zu, damit kein Sonnenlicht in den Raum dringt. Sie können auch mit der Reinigung beginnen, wenn das Sonnenlicht nicht so hell ist.   |
| Der Akku kann nicht länger aufgeladen werden, oder die Akkuleistung lässt schnell nach. | Der Akku hat das Ende seiner Lebensdauer erreicht.   | Ersetzen Sie den Akku (siehe Kapitel „Austausch“).   |

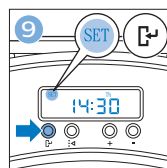
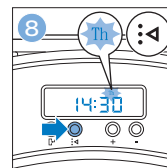
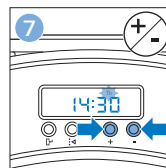
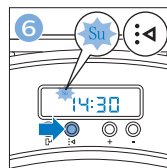
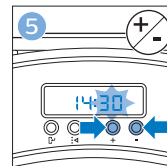
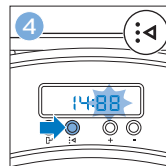
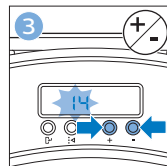
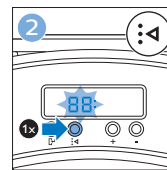
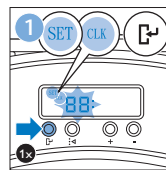
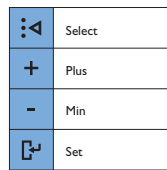
| <b>Problem</b>  | <b>Mögliche Ursache</b>   | <b>Die Lösung</b>   |
|---|---|---|
| Die Batterie der Fernbedienung wird zu schnell leer.      | Möglicherweise haben Sie nicht den richtigen Batterietyp eingesetzt.                                    | Für die Fernbedienung brauchen Sie eine CR2025-Knopfzelle. Sollte das Problem fortbestehen, gehen Sie zu <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> oder wenden Sie sich an das Philips Service-Center in Ihrem Land.   |
| Der Roboter bewegt sich im Kreis.                         | Der Roboter befindet sich im Modus zur punktuellen Reinigung.   | Das ist normales Verhalten. Der Spiralmodus kann zur gründlichen Reinigung aktiviert werden, wenn auf dem Boden eine starke Verschmutzung erkannt wird. Er ist auch Teil des automatischen Reinigungsmodus. Nach ungefähr einer Minute fährt der Roboter mit seinem normalen Reinigungsmuster fort. Sie können den Spiralmodus auch stoppen, indem Sie auf der Fernbedienung einen anderen Reinigungsmodus auswählen. |
| Der Roboter findet die Docking-Station nicht.             | Es ist nicht genug Platz, damit der Roboter sich zur Docking-Station bewegen kann.                      | Versuchen Sie eine andere Stelle für die Docking-Station zu finden. Siehe "Docking-Station aufstellen" im Kapitel "Für den Gebrauch vorbereiten".   |
|   | Der Roboter sucht noch aktiv.   | Warten Sie rund 20 Minuten, bis der Roboter zur Docking-Station zurückkehrt.  |
|   | Der Roboter wurde nicht von der Docking-Station aus gestartet.  | Wenn der Roboter nach einer Reinigung zur Docking-Station zurückkehren soll, starten Sie ihn von der Docking-Station aus.   |
| Der Roboter piept, wenn er auf der Docking-Station steht. | Sie versuchen, den Roboter aufzuladen, aber der Netzschalter befindet sich in der Position „off“ (Aus). | Drücken Sie den Netzschalter, um den Roboter einzuschalten.   |

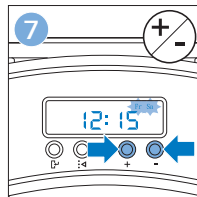
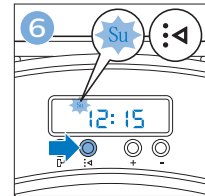
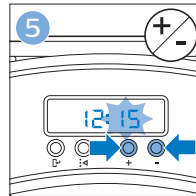
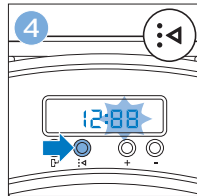
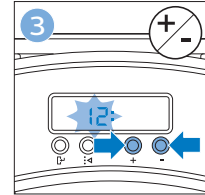
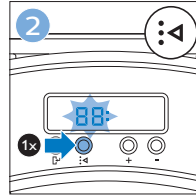
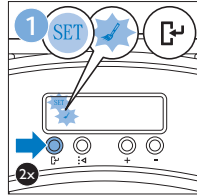
## Fehlercodes

| <b>Fehlercode</b> | <b>Mögliche Ursache</b>   | <b>Die Lösung</b>   |
|-------------------|---|---|
| E1                | Räder blockiert   | Nehmen Sie den Roboter vom Hindernis, und drücken Sie die Start-/Stopp-Taste, um die Reinigung fortzusetzen.  |
| E2                | Obere Abdeckung oder Staubbehälter nicht richtig auf- bzw. eingesetzt | Setzen Sie den Staubbehälter ordnungsgemäß ein und die obere Abdeckung auf den Roboter. Der Fehlercode wird automatisch nicht mehr auf dem Display angezeigt. |
| E3                | Stoßfänger blockiert  | Nehmen Sie den Roboter vom Hindernis. Der Fehlercode wird automatisch nicht mehr auf dem Display angezeigt.   |

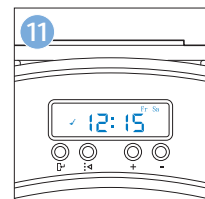
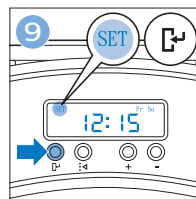
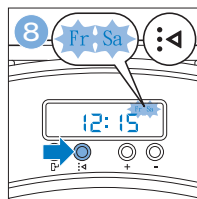


| Fehlercode | Mögliche Ursache             | Die Lösung   |
|------------|------------------------------|--|
| E4         | Roboter vom Boden gehoben    | Stellen Sie den Roboter wieder auf den Boden; der Fehlercode wird ausgeblendet.  |
| E5         | Farbe des Bodens zu dunkel   | Setzen Sie den Roboter auf einen helleren Bereich des Bodens. Reinigen Sie die Stopp-Sensoren.                             |
| E6         | Akku nicht richtig eingelegt | Lesen Sie die Anweisungen im Abschnitt "Den Akku in den Roboter einsetzen" im Kapitel "Vor dem ersten Gebrauch".           |
|            | Fehler beim Laden            | Überprüfen Sie, ob der Netzschalter in der Position "on" (Ein) ist, wenn sich der Roboter in der Docking-Station befindet. |





|    |    |    |    |    |    |    |
|----|----|----|----|----|----|----|
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |



## Introducción

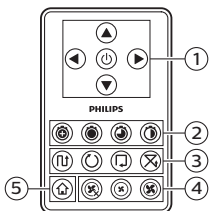
Enhorabuena por la adquisición de este producto, y bienvenido a Philips. Para sacar el mayor partido a la asistencia que Philips le ofrece, registre el producto en [www.philips.com/welcome](http://www.philips.com/welcome).

## Descripción general

- 1 Asa de la tapa del depósito del polvo
- 2 Tapa del depósito del polvo
- 3 Filtro
- 4 Depósito del polvo
- 5 Cubierta superior
- 6 Tabla de códigos de error
- 7 Ventilador
- 8 Paragolpes
- 9 Sensor de estación base
- 10 Interruptor de encendido (para encender o apagar el robot)
- 11 Rueda delantera
- 12 Ejes de los cepillos laterales
- 13 Sensores de interrupción
- 14 Ruedas
- 15 Cavity de la batería
- 16 Abertura de succión
- 17 Cepillos laterales
- 18 Batería recargable
- 19 Cubierta de la cavity de la batería
- 20 Bloques de fijación de las toallitas secas
- 21 Soporte de las toallitas secas
- 22 Toallitas secas
- 23 Compartimento de la batería
- 24 Mando a distancia
- 25 Cable de carga
- 26 Puntero
- 27 Unidad de pared virtual (FC8820)
- 28 Estación base
- 29 Adaptador de corriente
- 30 Clavija pequeña

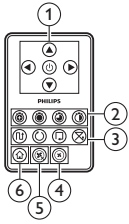
## Pantalla y mando a distancia

### Mando a distancia (modelo FC8820)



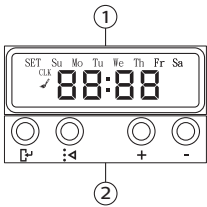
- 1 Botones de direccionamiento e inicio/parada
- 2 Botones de tiempo de limpieza
- 3 Botones de modo de limpieza
- 4 Botones de velocidad del ventilador
- 5 Botón de base

## Mando a distancia (modelo FC8810)



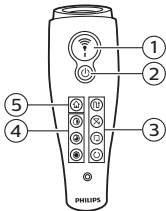
- 1 Botones de direccionamiento e inicio/parada
- 2 Botones de tiempo de limpieza
- 3 Botones de modo de limpieza
- 4 Botón de apagado del ventilador
- 5 Botón de encendido del ventilador
- 6 Botón de base

## Panel de control de la estación base



- 1 Pantalla de tiempo, día e indicaciones de programación
- 2 Botones de ajuste y configuración

## Puntero (modelo FC8820)



- 1 Botón de puntero
- 2 Botón de encendido/apagado
- 3 Botones de modo de limpieza
- 4 Botones de tiempo de limpieza
- 5 Botón de base

## Cómo funciona el robot

### Qué puede limpiar el robot

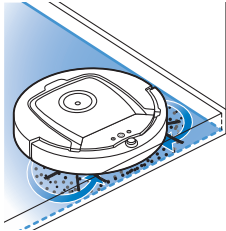
Este robot dispone de funciones que lo convierten en un aparato adecuado para limpiar los suelos de su hogar.

El robot es adecuado especialmente para la limpieza de suelos duros, como suelos de madera, baldosas o linóleo. Puede experimentar problemas al limpiar suelos blandos, como moquetas o alfombras. Si utiliza el robot en una moqueta o alfombra, quédese cerca la primera vez para ver si el robot funciona bien con ese tipo de suelo. Compruebe el funcionamiento del robot cuando lo utilice en suelos duros muy oscuros o brillantes.

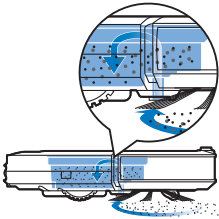
## Cómo limpia el robot

### Sistema de limpieza

El robot cuenta con un sistema de limpieza de 3 etapas para limpiar el suelo de forma eficiente.



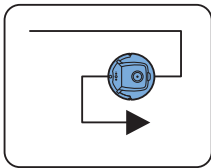
- Los dos cepillos laterales permiten al robot limpiar en rincones y a lo largo de paredes. También ayudan a eliminar la suciedad suelta del suelo y moverla hacia la abertura de succión.



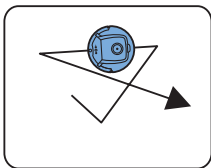
- La potencia de succión del robot recoge la suciedad suelta y la transporta a través de la abertura de succión hasta el depósito del polvo.
- El robot cuenta con un soporte para toallitas secas que le permite limpiar suelos duros en mayor profundidad con toallitas secas.

### Patrones de limpieza

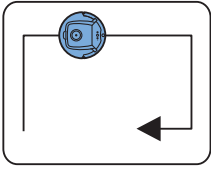
En el modo de limpieza automática, el robot utiliza una secuencia automática de patrones de limpieza para limpiar cada zona de la habitación de forma óptima. Estos son los patrones de limpieza que utiliza:



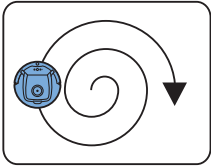
- 1 Patrón en z o patrón en zigzag



- 2 Patrón aleatorio



3 Patrón de seguimiento de la pared



4 Patrón espiral

En el modo de limpieza automática, el robot utiliza los patrones en una secuencia fija: patrón en z, patrón aleatorio, patrón de seguimiento de la pared y patrón en espiral.

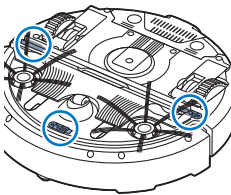
Cuando el robot completa esta secuencia de patrones, comienza a moverse de nuevo según el patrón en z. El robot sigue utilizando esta secuencia de patrones para limpiar la habitación hasta que la batería recargable se agota o hasta que se apaga manualmente.

Si el robot detecta una zona muy sucia durante la limpieza, cambia al modo en espiral y enciende la velocidad del ventilador turbo (solo FC8820) para garantizar una eliminación profunda de la suciedad.

Nota: También puede seleccionar cada modo de forma individual pulsando el botón correspondiente en el mando a distancia o el puntero (solo FC8820). Los modos que seleccione manualmente solamente estarán activos durante unos minutos. Después, el robot volverá al modo de limpieza automática.

Para obtener más información, consulte la sección "Modos de limpieza" del capítulo "Uso del robot".

## Cómo evita el robot las diferencias de altura



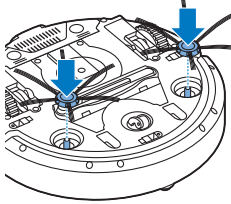
El robot está equipado con tres sensores de interrupción en la parte inferior. Estos sensores de interrupción se utilizan para detectar y evitar las diferencias de altura, por ejemplo, unas escaleras.

Nota: Es normal que el robot avance ligeramente sobre el borde de una diferencia de altura, ya que su sensor de interrupción delantero se encuentra detrás del paragolpes.

**Precaución:** En algunos casos, puede que los sensores de interrupción no detecten unas escaleras u otras diferencias de altura a tiempo. Por lo tanto, le recomendamos que controle el robot con atención las primeras veces que lo usa y cuando lo utilice cerca de escaleras o zonas con diferentes alturas. Es importante limpiar los sensores de interrupción regularmente para garantizar que el robot sigue detectando las diferencias de altura adecuadamente (siga las instrucciones del capítulo "Limpieza y mantenimiento").

# Antes de utilizarlo por primera vez

## Montaje de los cepillos laterales



- 1 Desembale los cepillos laterales y coloque el robot boca abajo sobre una mesa o en el suelo.
- 2 Presione los cepillos laterales sobre los ejes de la parte inferior del robot.

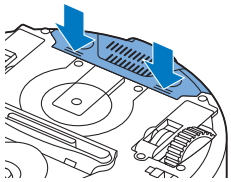
Nota: Asegúrese de que coloca los cepillos laterales correctamente. Presiónelos sobre el eje hasta que oiga que encajan en su posición con un clic.

## Cómo insertar la batería recargable

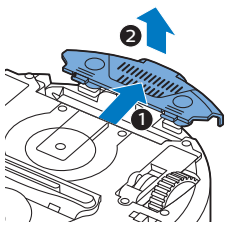
Debe insertar la batería recargable antes del uso.

Nota: Manipule la batería recargable con cuidado. Evite que la batería se caiga. Esto garantizará una duración máxima de la batería.

- 1 Presione las partes estriadas de la cubierta de la cavidad de la batería para desbloquearla.



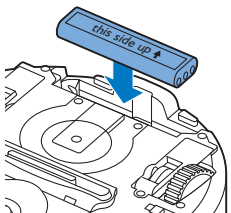
- 2 Deslice la cubierta de la cavidad de la batería hasta extraerla del robot.
- 3 Retire el plástico de la batería recargable.



- 4 Introduzca la batería recargable en la cavidad correspondiente.

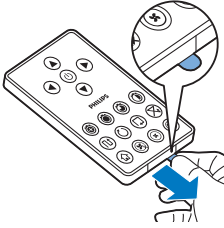
Nota: Asegúrese de que el texto impreso de la batería apunta hacia arriba y los conectores están en la dirección adecuada.

- 5 Vuelva a deslizar la cubierta de la cavidad de la batería en el robot.



## Extracción de la pestaña del mando a distancia

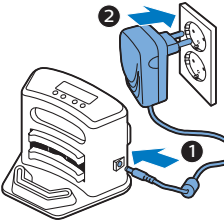
El mando a distancia funciona con una pila CR2025 con forma de moneda. La pila está protegida con una pestaña protectora que se debe retirar antes del uso.



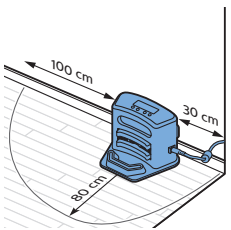
- 1 Tire de la pestaña protectora de la pila para extraerla del compartimento de la pila del mando a distancia. El mando a distancia está listo para su uso.

## Preparación para su uso

### Instalación de la estación base



- 1 Inserte la clavija pequeña del adaptador en la toma de la estación base (1) e inserte el adaptador en una toma de corriente (2).
  - Se muestra la pantalla de la estación base.
- 2 Coloque la estación base en un suelo horizontal y nivelado contra la pared.



**Nota:** Asegúrese de que no hay obstáculos o diferencias de altura a 80 cm por delante, 30 cm a la derecha y 100 cm a la izquierda de la estación base.

**Consejo:** Para asegurarse de que la estación base permanece estable en el punto seleccionado, fíjela a la pared con tornillos o con dos tiras de cinta de doble cara.

## Carga

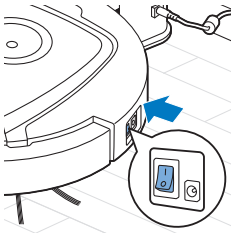
Cuando se carga por primera vez o cuando la batería recargable del robot está agotada, el tiempo de carga es de cuatro horas.

El robot se puede cargar de dos maneras:

- En la estación base, bien de forma manual o automáticamente durante el uso.
- Conectando el robot directamente a la red eléctrica.

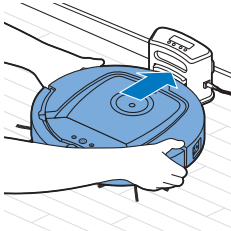
**Nota:** Cuando la batería recargable está totalmente cargada, el robot puede limpiar durante 120 minutos.



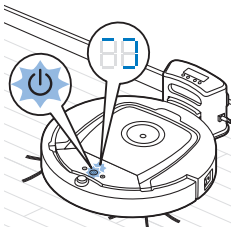


### Carga de la estación base

- 1 Pulse el interruptor de encendido para encender el robot.

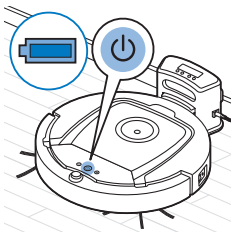


- 2 Coloque el robot en la estación base enchufada.



- 3 El botón de inicio/parada empieza a parpadear.

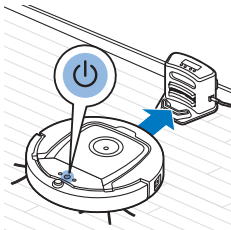
Nota: Debido a que es la primera vez que carga el robot, la pantalla del mismo mostrará el indicador de inicio.



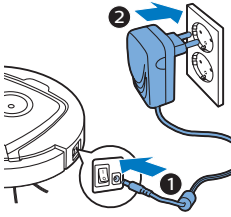
- 4 Cuando la batería recargable está completamente cargada, el botón de inicio/parada se ilumina de forma continua.

### Carga automática durante el uso

- 1 Cuando el robot haya terminado de limpiar o cuando solo quede el 15 % de la energía de la batería, buscará automáticamente la estación base para recargarse. Cuando el robot busque la estación base, la luz del botón de inicio/parada se muestra en color naranja.
- 2 Cuando la batería recargable está completamente cargada, el botón de inicio/parada se ilumina de forma continua.



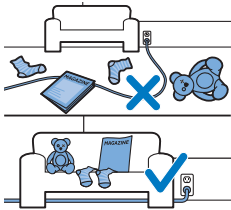
Nota: El robot solo busca la estación base automáticamente cuando ha empezado a limpiar desde esta.



### Carga directa desde la red eléctrica

- 1 Pulse el interruptor de encendido para encender el robot.
- 2 Inserte la clavija pequeña del adaptador en la toma del robot (1). Enchufe el adaptador de corriente a la red (2).
- 3 Si el robot se ha conectado a la red eléctrica correctamente, el botón de inicio/parada empezará a parpadear lentamente. Esto indica que el robot se está cargando.
- 4 Cuando la batería recargable está completamente cargada, el botón de inicio/parada se ilumina de forma continua.

### Preparación de la habitación para un ciclo de limpieza

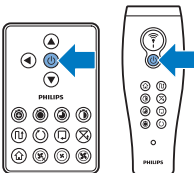
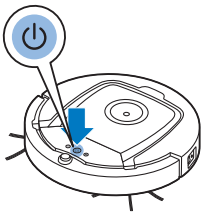


Antes de iniciar un ciclo de limpieza en el robot, asegúrese de retirar todos los objetos sueltos o frágiles del suelo. Retire también todos los cables del suelo.

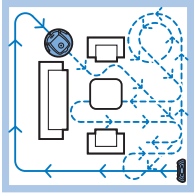
## Uso del robot

### Inicio y parada

- 1 Ponga el interruptor de encendido del lateral del robot en la posición de encendido.
- 2 Pulse el botón de inicio/parada.
  - Puede pulsar el botón de inicio/parada en el robot.

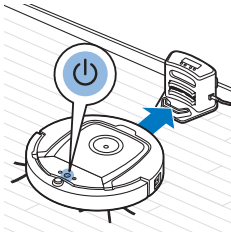


- También puede pulsar el botón de inicio/parada en el mando a distancia o el puntero (FC8820 solo)
- 3 El botón de inicio/parada se mantiene encendido y el robot comienza a limpiar.

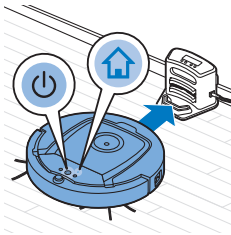


- 4 El robot limpia en el modo de limpieza automática hasta que se agota la batería. En el modo de limpieza automática, sigue secuencias repetidas de movimientos en z, aleatorios, de seguimiento de la pared y en espiral.

Nota: Para seleccionar un modo individual, pulse uno de los botones de modo del mando a distancia. Consulte la sección "Selección del modo de limpieza" para obtener más información.



- 5 Cuando la batería se está agotando, el botón de inicio/parada se enciende en color naranja y el robot busca la estación base para recargarse.
- 6 También puede pulsar el botón de inicio/parada para interrumpir o detener el ciclo de limpieza. Si pulsa el botón de inicio/parada de nuevo y queda suficiente energía en la batería recargable, el robot seguirá limpiando en el modo de limpieza automática.



- 7 Para que el robot vuelva a la estación base antes de que se agote la batería recargable, pulse el botón de base en el mando a distancia o el puntero (solo FC8820). El indicador de la estación base de la pantalla del robot se enciende y el robot vuelve a la estación base.

Nota: Si no ha iniciado el robot desde la estación base, no volverá a esta automáticamente cuando la batería recargable se agote. Si queda suficiente energía en la batería recargable, puede pulsar el botón de base en el mando a distancia o el puntero (FC8820 solo) para que el robot vuelva a la estación base. Si la batería recargable está totalmente agotada, deberá colocar el robot en la estación base manualmente.

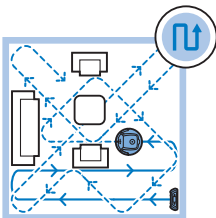
## Selección del modo de limpieza

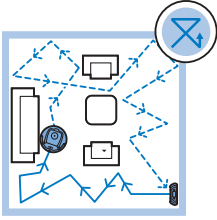
Además del modo de limpieza automática, este robot cuenta con cuatro modos de limpieza individuales que se pueden activar pulsando el botón correspondiente en el mando a distancia.

Nota: Los modos que seleccione manualmente solamente estarán activos durante unos minutos. Después, el robot volverá al modo de limpieza automática.

### Modo de patrón en z

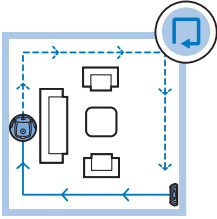
En el modo de patrón en z, el robot limpia realizando bucles en forma de z por la habitación para limpiar zonas grandes.





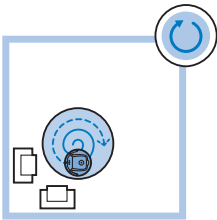
### Modo aleatorio

En este modo, el robot limpia la habitación con un patrón mixto de movimientos rectos y entrecruzados.



### Modo de seguimiento de la pared

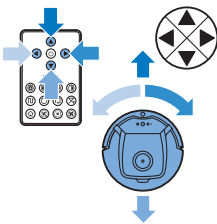
En este modo, el robot sigue las paredes de la habitación para limpiar mejor la zona que hay a lo largo de las paredes.



### Modo en espiral

En este modo, el robot se mueve en espiral para limpiarla en profundidad un área reducida. En el modo de espiral, el ventilador funciona a velocidad turbo (FC8820 solo).

## Conducción manual

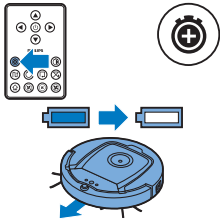


- 1 Utilice los botones de flecha que hay encima y debajo y a la izquierda y derecha del botón de inicio/parada del mando a distancia para dirigir el robot por la habitación.

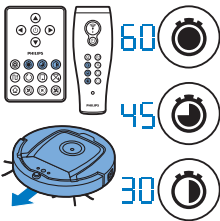
Nota: Tenga cuidado al dirigir el robot manualmente cerca de escaleras o espacios con diferencia de altura.

Nota: La función de aspiración y los cepillos laterales solo funcionan cuando el robot avanza hacia delante. Los botones izquierdo, derecho y trasero son solo para maniobrar el robot.

## Uso del botón de tiempo de limpieza



- Pulse el botón de tiempo máximo de limpieza para que el robot siga limpiando en el modo de limpieza automática hasta que la batería recargable se agote. Cuando termina de limpiar, el robot vuelve a la estación base automáticamente si ha empezado a limpiar desde ahí. Si el robot comenzó en otro lugar de la estancia, pulse el botón de la base para que vuelva a la estación base.



- Con los otros botones de tiempo de limpieza puede hacer que el robot funciones durante 60, 45 y 30 minutos respectivamente. Cuando termina el tiempo de limpieza, el robot vuelve a la estación base automáticamente si ha empezado a limpiar desde ahí. Si el robot comenzó en otro lugar de la estancia, pulse el botón de la base para que vuelva a la estación base.

## Funcionamiento de la estación base

### Ajuste de la hora del reloj y el día

Si desea utilizar programas de limpieza, primero debe ajustar la hora del reloj y el día de la semana en la pantalla de la estación base.

**Nota:** Puede consultar las imágenes que pertenecen a los pasos siguientes en las páginas de la parte posterior de este manual.

- 1 Pulse el botón de ajuste. El indicador de modo de ajuste y el indicador de hora del reloj empiezan a parpadear.
- 2 Pulse el botón de selección una vez. La indicación de hora comienza a parpadear.
- 3 Utilice los botones + y - de la estación base para ajustar la hora. La hora establecida aparecerá en la pantalla.
- 4 Pulse el botón de selección para confirmar la hora establecida. La indicación de minutos comienza a parpadear.
- 5 Utilice los botones + y - de la estación base para ajustar los minutos. Los minutos establecidos aparecen en la pantalla.
- 6 Pulse el botón de selección para confirmar el ajuste de los minutos. La indicación "Su" (Do) de Sunday (Domingo) empieza a parpadear.
- 7 Utilice los botones + y - de la estación base para ajustar el día de la semana actual.
- 8 Pulse el botón de selección para confirmar el día de la semana.
- 9 Pulse el botón de ajuste para confirmar el ajuste de la hora del reloj y el día de la semana. Los indicadores de modo de ajuste y hora del reloj dejan de parpadear y se iluminan de forma permanente.

## Programación de los tiempos de limpieza

Si ha ajustado la hora y el día de la semana en la pantalla de la estación base, puede programar tiempos de limpieza para el robot.

**Nota:** Puede consultar las imágenes que pertenecen a los pasos siguientes en las páginas de la parte posterior de este manual.

Las opciones de programación disponibles son las siguientes:

| Program                              | Indicaciones en la pantalla  |
|--------------------------------------|--|
| Limpieza diaria                      | Todas las indicaciones encendidas                                  |
| Limpieza los días entre semana       | Indicaciones Mo (Lu) y Fr (Vie) encendidas                         |
| Limpieza durante 2 días consecutivos | Indicaciones de 2 días encendidas, por ejemplo, Fr (Vie) y Sa (Sá) |
| Limpieza 1 día de la semana          | Indicación del día seleccionado encendida                          |

- 1** Pulse el botón de ajuste. El indicador de modo de ajuste y el indicador de programa de limpieza empiezan a parpadear.
- 2** Pulse el botón de selección una vez. La indicación de hora comienza a parpadear.
- 3** Utilice los botones + y - de la estación base para ajustar la hora. La hora establecida aparece en la pantalla.
- 4** Pulse el botón de selección para confirmar la hora establecida. La indicación de minutos comienza a parpadear.
- 5** Utilice los botones + y - de la estación base para ajustar los minutos. Los minutos establecidos aparecen en la pantalla.
- 6** Pulse el botón de selección para confirmar el ajuste de los minutos. La indicación "Su" (Do) de Sunday (Domingo) empieza a parpadear.
- 7** Utilice los botones + y - de la estación base para alternar entre los programas de limpieza (consulte la tabla anterior para conocer las opciones de programación disponibles).
- 8** Pulse el botón de selección para confirmar el programa seleccionado.
- 9** Pulse el botón de ajuste para confirmar la programación. Los indicadores de modo de ajuste y programa de limpieza dejan de parpadear y se iluminan de forma permanente.
- 10** Cuando ajusta un programa de limpieza, la pantalla muestra el indicador de programa de limpieza y el día o los días seleccionados. Si deja el robot en modo de espera y su batería recargable está totalmente cargada, empezará a limpiar a la hora programada el día o los días programados.

## Botones de velocidad del ventilador

Puede utilizar los botones de velocidad del ventilador para aumentar la velocidad del ventilador a turbo o apagar el ventilador. El ajuste predeterminado es velocidad del ventilador normal.



- 1 Pulse este botón para apagar el ventilador.
- 2 Pulse este botón para poner en marcha el ventilador a velocidad normal.
- 3 La velocidad del ventilador se aumenta con el botón del ventilador turbo (FC8820 solo).

### Respuesta a palmada

La respuesta a palmada se habilita cuando el robot entra en el modo sueño en las situaciones siguientes:

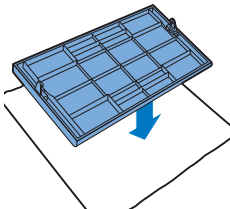
- cuando deja de limpiar debido a un error
- cuando se ha programado un tiempo de limpieza corto
- cuando no encuentra la estación base en 20 minutos

Si no ve el robot, puede localizarlo dando una palmada. El robot emitirá un pitido y se iluminarán todos los iconos de su pantalla.

## Uso del accesorio para toallitas secas

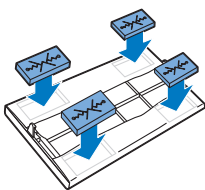
El accesorio para toallitas secas es una función que le permite limpiar suelos duros con toallitas secas.

**Nota:** Si utiliza el accesorio para toallitas secas, el robot puede tener problemas para cruzar los umbrales o acceder a las alfombras.

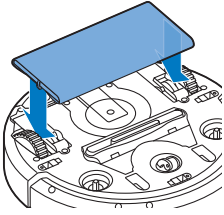


### Preparación del accesorio para toallitas secas para su uso

- 1 Ponga el robot boca abajo y colóquelo en el suelo o en una mesa.
- 2 Coloque la toallita seca sobre una mesa y ponga el accesorio para toallitas secas sobre la toallita con los salientes de fijación hacia usted.



- 3 Pliegue los extremos de la toallita seca alrededor del accesorio para toallitas secas y fije la toallita seca sobre el accesorio presionando los bloques de fijación hacia el interior de los huecos.

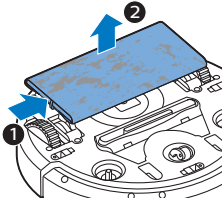


- 4 Inserte el saliente de fijación del accesorio para toallitas secas en la abertura que hay justo detrás de la rueda en un lado del robot y presione hasta que oiga que encaja en su lugar con un clic. A continuación, repita estas acciones en el otro lado.
- 5 Gire el robot y colóquelo en el suelo sobre sus ruedas con el accesorio para toallitas secas tocando el suelo.

### Uso del robot con el accesorio para toallitas secas

Cuando el accesorio para toallitas secas está colocado, puede utilizar el robot en cualquier modo y en todos los suelos duros. No utilice el accesorio para toallitas secas en alfombras ni moquetas.

### Extracción del accesorio para toallitas secas

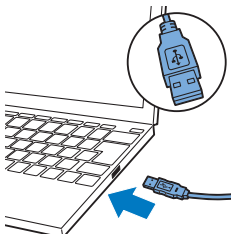


- 1 Retire el accesorio para toallitas secas en cuanto termine de limpiar el suelo.
- 2 Ponga el robot boca abajo y colóquelo en el suelo o en una mesa.
- 3 Presione un extremo del accesorio para toallitas secas hacia la rueda del otro lado del robot para liberarlo. A continuación, tire del accesorio para extraerlo del robot.

## Uso del puntero (modelo FC8820)

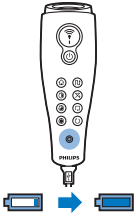
### Carga del puntero

El puntero tiene una batería recargable que se puede cargar mediante el cable USB suministrado.

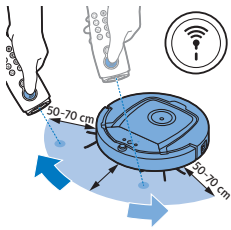


- 1 Inserte el conector micro USB en la toma de la parte inferior del puntero.
- 2 Inserte el conector USB en un cargador USB o un puerto USB de su ordenador portátil.



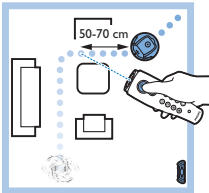


- 3** El piloto de carga del puntero se ilumina de forma permanente. La carga tarda 30 minutos en realizarse. Cuando el piloto de carga se apaga, la batería recargable está totalmente cargada.



### Direccionamiento del robot con el puntero

- Si mantiene pulsado el botón del puntero, este emite un haz de luz infrarroja. Con este haz puede arrastrar el robot en una dirección concreta. Siempre que mantenga el botón pulsado y siga apuntando en la dirección en la que desea que se mueva el robot, este seguirá moviéndose en dicha dirección. Cuando suelte el botón del puntero, el robot empezará a limpiar en el modo de limpieza automática.



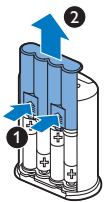
- Con el puntero, puede enviar el robot a una zona específica de la habitación para limpiarla más en profundidad.

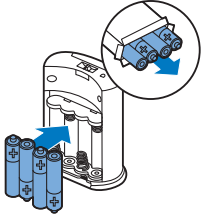
## Uso de la unidad de pared virtual (modelo FC8820)

### Colocación de las pilas en la pared invisible

La pared invisible funciona con cuatro pilas AA.

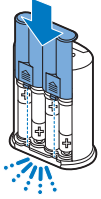
- 1** Presione las dos pestañas de liberación de la parte inferior de la cubierta posterior (1) y deslice la cubierta posterior hacia arriba hasta sacarla de la pared invisible (2).





- 2 Utilice cuatro pilas AA nuevas e insértelas en el compartimento de las pilas de la pared invisible.

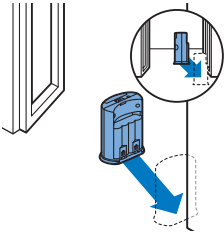
Nota: Asegúrese de que los polos + y - de las pilas estén en la posición correcta.



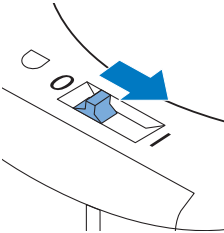
- 3 Deslice la cubierta posterior de nuevo sobre la pared invisible.

### Colocación de la pared invisible para detener el robot

Puede utilizar la pared invisible para evitar que el robot entre en una habitación o zona en la que no desea que lo haga.

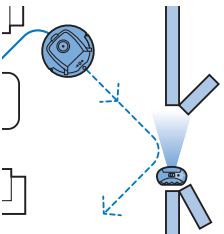


- 1 Coloque la unidad en un punto que no desea que el robot entre, por ejemplo, cerca de una puerta abierta de una habitación que está fuera de los límites del robot.



- 2 Encienda la pared invisible con el botón de encendido/apagado de la parte superior de la misma.

- 3 Inicie el robot.



- 4 Cuando el robot se acerca demasiado a la pared invisible, el piloto de la pared invisible empieza a parpadear y esta emite un haz de luz infrarroja. Este haz de luz infrarroja hace que el robot cambie su curso y se aleje de la pared invisible.

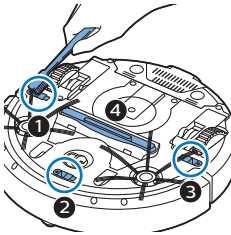
Nota: Si utiliza la pared invisible, compruebe las pilas con regularidad para comprobar si contienen suficiente energía. Puede hacerlo apagando la pared virtual y encendiéndola seguidamente. Si las baterías tienen carga suficiente, el piloto LED de la pared invisible se encenderá durante unos segundos.

# Limpieza y mantenimiento

## Limpieza del robot

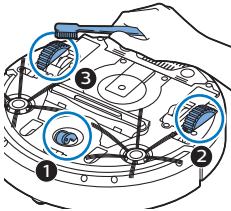
Para mantener un rendimiento de limpieza adecuado, debe limpiar los sensores de interrupción, las ruedas, los cepillos laterales y la abertura de succión de vez en cuando.

- 1 Asegúrese de que el interruptor de encendido esté en la posición de apagado.
- 2 Coloque el robot boca abajo sobre una superficie plana
- 3 Utilice un cepillo de cerdas suaves (por ejemplo, un cepillo de dientes) para eliminar el polvo o las pelusas de los sensores de interrupción y limpiar la abertura de succión.

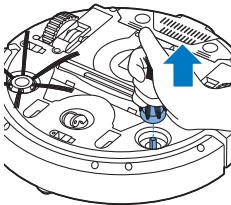


Nota: Es importante limpiar los sensores de interrupción regularmente. Si los sensores de interrupción están sucios, el robot puede fallar al detectar las diferencias de altura o las escaleras.

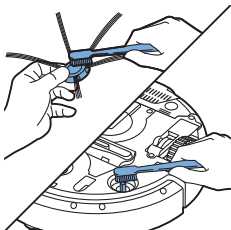
- 4 Utilice un cepillo de cerdas suaves (por ejemplo, un cepillo de dientes) para eliminar el polvo o las pelusas de la rueda delantera y las ruedas laterales.



- 5 Para limpiar los cepillos laterales, sujételos por las cerdas y tire para extraerlos de sus ejes.



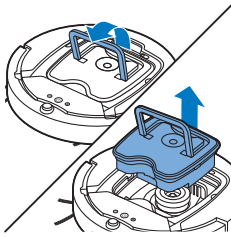
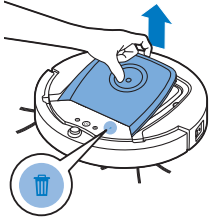
- 6 Elimine las pelusas, pelos o hilos del eje y el cepillo lateral con un cepillo suave (por ejemplo, un cepillo de dientes) o un trapo.
- 7 Compruebe los cepillos laterales y la parte inferior del robot para ver si hay objetos afilados que pueden dañar el suelo.



## Vaciado y limpieza del depósito del polvo

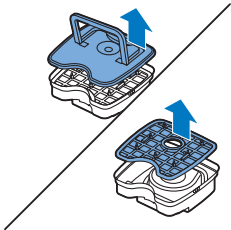
Vacíe y limpie el depósito del polvo cuando el indicador de depósito del polvo lleno se ilumine de forma continua.

- 1 Asegúrese de que el interruptor de encendido esté en la posición de apagado.
- 2 Quite la cubierta.

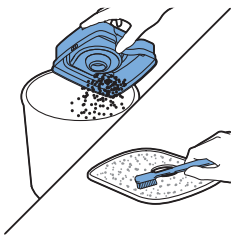


- 3 Tire hacia arriba del asa de la tapa del depósito del polvo y levante el depósito del polvo hasta extraerlo de su compartimento.

Nota: Cuando quite o vuelva a introducir el depósito del polvo, tenga cuidado de no dañar las cuchillas del ventilador del motor.

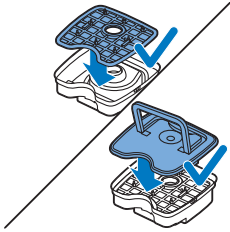


- 4 Levante con cuidado la tapa del depósito del polvo (1) y saque el filtro (2).

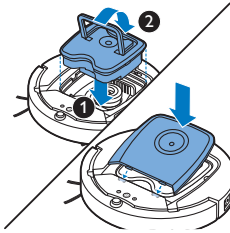


- 5 Sacuda el depósito del polvo sobre un cubo de la basura para vaciarlo. Limpie el filtro y el interior del depósito del polvo con un paño o un cepillo de dientes de cerdas suaves. Limpie también la abertura de succión de la parte inferior del depósito del polvo.

**Precaución:** No limpie el depósito del polvo y el filtro con agua ni en el lavavajillas.



- 6 Vuelva a colocar el filtro en el depósito del polvo (1). Coloque la tapa en el depósito del polvo (2).



- 7 Vuelva a introducir el depósito del polvo en su compartimento y coloque la cubierta superior de nuevo sobre el robot.

**Precaución: Asegúrese siempre de que el filtro se encuentre en el interior del depósito del polvo. Si utiliza el robot sin el filtro instalado en el depósito del polvo, el motor podría dañarse.**

## Sustitución

### Solicitud de accesorios

Para comprar accesorios o piezas de repuesto, visite

**[www.shop.philips.com/service](http://www.shop.philips.com/service)** o acuda a su distribuidor de Philips.

También puede ponerse en contacto con el Servicio de Atención al Cliente de Philips en su país (consulte los datos de contacto en el folleto de la garantía mundial).

### Sustitución del filtro

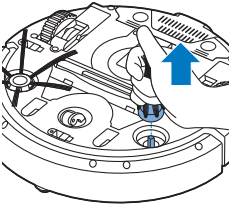
Sustituya el filtro si está muy sucio o dañado. Puede solicitar un nuevo kit de filtros con el número de modelo FC8066. Consulte "Vaciado y limpieza del depósito del polvo" en el capítulo "Limpieza y mantenimiento" para obtener instrucciones sobre cómo retirar el filtro del depósito del polvo y cómo colocarlo en el mismo.

### Sustitución de los cepillos laterales

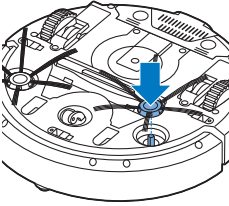
Sustituya los cepillos laterales después de un tiempo para garantizar unos resultados de limpieza correctos.

Sustituya siempre los cepillos laterales cuando note signos de desgaste o daños. También es recomendable que sustituya ambos cepillos al mismo tiempo. Puede solicitar un juego de cepillos laterales de repuesto como parte del kit de reemplazo FC8068. Este kit contiene también dos filtros y tres toallitas secas.

- 1 Asegúrese de que el interruptor de encendido esté en la posición de apagado.



2 Para sustituir los cepillos laterales, sujete los cepillos laterales usados por las cerdas y tire para extraerlos de sus ejes.

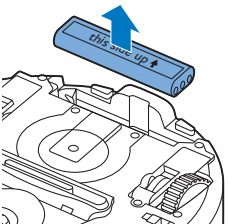
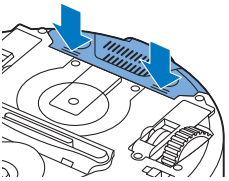


3 Presiones los nuevos cepillos laterales sobre los ejes.

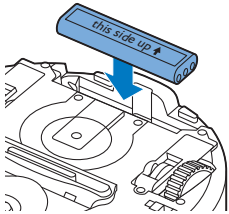
## Sustitución de la batería recargable

Sustituya la batería recargable cuando ya no pueda recargarla o cuando se quede sin energía rápidamente. Puede solicitar una nueva batería recargable con el número de pedido CP0113 para FC8820 y CP0112 para FC8810.

- 1 Asegúrese de que el interruptor de encendido del robot esté en la posición de apagado.
- 2 Deje que el robot funcione hasta que la batería recargable esté vacía para asegurarse de que la batería recargable está completamente descargada antes de quitarla y desecharla.
- 3 Presione y deslice la cubierta de la cavidad de la batería hasta extraerla del robot.



4 Extraiga la batería recargable antigua de su cavidad.



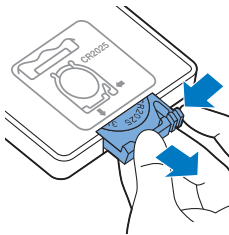
- 5 Introduzca la batería recargable nueva en la cavidad correspondiente.
- 6 Vuelva a deslizar la cubierta de la cavidad de la batería en el robot.

## Sustituir las toallitas secas

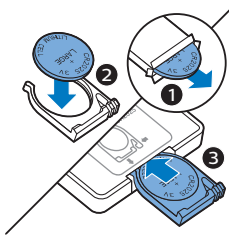
Puede solicitar nuevas toallitas secas. Se incluyen en el kit de recambio FC8068 Este kit contiene también dos cepillos laterales y dos filtros.

## Sustitución de la pila del mando a distancia

El mando a distancia funciona con una pila CR2025 con forma de moneda. Sustituya la pila cuando el robot deje de responder al pulsar los botones del mando a distancia.



- 1 Sujete el mando a distancia boca abajo. Pulse el botón de liberación del soporte de la pila y, al mismo tiempo, deslice el soporte de la pila fuera del mando a distancia.



- 2 Retire la pila descargada del soporte y coloque una nueva. Vuelva a deslizar el soporte de la pila en el mando a distancia.

## Reciclaje



- Este símbolo significa que este producto no debe desecharse con la basura normal del hogar (2012/19/UE).



- Este símbolo significa que este producto contiene pilas desechables que no se deben tirar con la basura normal del hogar (2006/66/EC).
- Siga la normativa de su país para la recogida selectiva de productos eléctricos y electrónicos y de baterías. El desechado correcto ayuda a evitar consecuencias negativas para el medio ambiente y la salud humana.

## Retirar las pilas desechables

Para retirar las pilas desechables, consulte las instrucciones para colocar y retirar las pilas en el manual del usuario.

## Resolución de problemas

Este capítulo resume los problemas más comunes que pueden surgir al usar el aparato. Si no puede resolver el problema con la siguiente información, visite [www.philips.com/support](http://www.philips.com/support) para consultar una lista de preguntas frecuentes o comuníquese con el servicio de atención al cliente en su país.

| Problema  | Posible causa   | Solución  |
|---|---|---|
| El robot no empieza a limpiar cuando pulso el botón de inicio/parada. | La batería recargable está descargada.  | Cargue la batería recargable (consulte el capítulo "Preparación para su uso").  |
|   | La clavija pequeña sigue insertada en la toma del robot.                      | El robot no funciona conectado a la red eléctrica. Solo funciona con su batería recargable. Por lo tanto, desconecte siempre el adaptador de corriente del robot y de la red eléctrica antes de usarlo. |
|   | El interruptor de encendido no está colocado en la posición de encendido (I). | Pulse el interruptor de encendido. Pulse el botón de inicio/parada del robot o del mando a distancia para empezar a limpiar.  |



| Problema  | Posible causa   | Solución  |
|---|---|---|
| El indicador de advertencia parpadea rápidamente. | Una o ambas ruedas se han atascado.                                     | Coloque el interruptor de encendido en la posición de apagado. Quite las pelusas, pelos o hilos que estén atrapados alrededor de la suspensión de las ruedas.   |
|   | Uno o ambos cepillos laterales se han atascado.                         | Limpie los cepillos laterales (consulte el capítulo "Limpieza y mantenimiento").  |
|   | La cubierta superior no está colocada o no se ha cerrado correctamente. | Cuando la cubierta superior no está colocada o no se ha cerrado correctamente, el robot no funciona. Coloque la cubierta superior sobre el robot correctamente.                                       |
|   | El paragolpes se ha atascado.   | Pulse el botón de inicio/parada. Levante el robot para que el paragolpes se libere. Coloque el robot a cierta distancia del obstáculo y pulse el botón de inicio/parada para que reanude la limpieza. |
|   | El robot ha sido levantado durante la limpieza.                         | Pulse el botón de inicio/parada. Coloque el robot en el suelo. Después, pulse el botón de inicio/parada para que el robot reanude la limpieza.  |

| Problema   | Posible causa   | Solución   |
|--|---|--|
| El robot no limpia correctamente.  | Las cerdas de uno o ambos cepillos laterales están dobladas o torcidas.   | Sumerja el cepillo o los cepillos en agua caliente durante un rato. Si las cerdas no recuperan su forma adecuada, sustituya los cepillos laterales (consulte el capítulo "Sustitución").   |
|  | El filtro del depósito del polvo está sucio.  | Limpie el filtro del interior del depósito del polvo con un paño o un cepillo de dientes de cerdas suaves. También puede limpiar el filtro y el depósito del polvo con una aspiradora corriente a una potencia de aspirado baja.   |
|  |   | Si el cepillado o aspirado no ayuda a limpiar el filtro, sustituya el filtro por uno nuevo. Recomendamos sustituir el filtro al menos una vez al año.  |
|  | La abertura de succión de la parte inferior del depósito del polvo está obstruida.  | Limpie la abertura de succión (consulte el capítulo "Limpieza y mantenimiento").   |
|  | La rueda delantera está atascada con pelos u otra suciedad.   | Limpie la rueda delantera (consulte el capítulo "Limpieza y mantenimiento").   |
|  | El robot está limpiando una superficie muy negra o brillante, lo cual activa los sensores de interrupción. Esto provoca que el robot se mueva con un patrón inusual.      | Pulse el botón de inicio/parada y coloque el robot sobre una superficie más clara. Si el problema persiste en una superficie más clara, visite <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> o póngase en contacto con el Servicio de Atención al Cliente en su país. |
|  | El robot está limpiando un suelo que refleja intensamente la luz del sol. Esto activa los sensores de interrupción y provoca que el robot se mueva con un patrón inusual. | Cierre las cortinas para impedir que la luz del sol entre en la habitación. También puede empezar a limpiar cuando la luz del sol sea menos intensa.   |
| La batería recargable no se puede cargar más o se agota con mucha rapidez. | La batería recargable ha llegado al final de su vida útil.  | Sustituya la batería recargable (consulte el capítulo "Sustitución").  |
| La pila del mando a distancia se agota demasiado rápido.                   | Puede que no haya introducido el tipo de pila correcto.   | Para el mando a distancia, necesita una pila CR2025 con forma de moneda. Si el problema persiste, visite <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> o póngase en contacto con el Servicio de Atención al Cliente en su país.                                       |

| <b>Problema</b>   | <b>Posible causa</b>  | <b>Solución</b>  |
|---|---|--|
| El robot se mueve en círculos.                                    | El robot está en el modo de limpieza de zona.   | Esto es normal. El modo en espiral se puede activar cuando se detecta una gran cantidad de suciedad en el suelo para realizar una limpieza en profundidad. También es parte del modo de limpieza automática. Después de aproximadamente un minuto el robot reanuda su patrón de limpieza normal. También puede detener el modo en espiral de zona seleccionando un modo de limpieza diferente en el mando a distancia. |
| El robot no encuentra la estación base.                           | No hay suficiente espacio para que el robot llegue a la estación base.                      | Intente encontrar otro sitio donde colocar la estación base. Consulte "Instalación de la estación base" en el capítulo "Preparación para su uso".  |
|   | El robot sigue buscando.  | Dele al robot unos 20 minutos para volver a la estación base.  |
|   | El robot no se ha iniciado desde la estación base.  | Si quiere que el robot vuelva a la estación base tras un ciclo de limpieza, inicie desde la estación base.   |
| El robot emite un pitido cuando se encuentra en la estación base. | Intente cargar el robot con el interruptor de encendido colocado en la posición de apagado. | Pulse el interruptor de encendido para encender el robot.  |

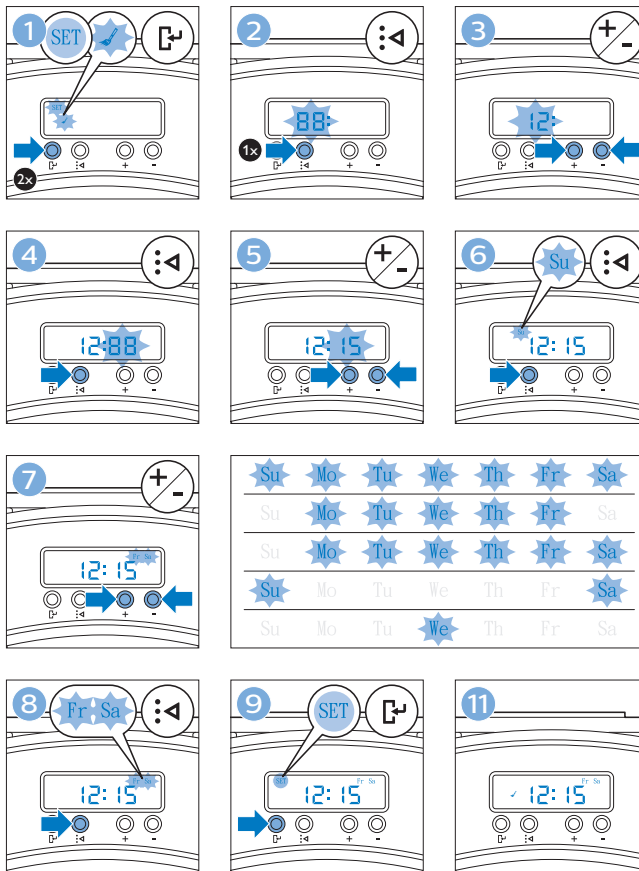
## Códigos de error

| <b>Código de error</b> | <b>Posible causa</b>                                 | <b>Solución</b>   |
|------------------------|--|---|
| E1                     | Ruedas atascadas                                     | Retire el robot del obstáculo y pulse el botón de encendido/apagado para reanudar la limpieza.  |
| E2                     | Cubierta superior o depósito del polvo mal colocados | Coloque el contenedor del polvo y la cubierta superior en el robot correctamente. El código de error desaparece de la pantalla de forma automática. |
| E3                     | Paragolpes atascado                                  | Quite el robot del obstáculo. El código de error desaparece de la pantalla de forma automática.   |
| E4                     | Robot levantado del suelo                            | Coloque el robot de nuevo sobre el suelo para que el código de error desaparezca.   |
| E5                     | Color del suelo demasiado oscuro                     | Coloque el robot en una zona más clara del suelo. Limpie los sensores de interrupción.  |

| Código de error | Posible causa                      | Solución  |
|-----------------|------------------------------------|---|
| E6              | Batería no insertada correctamente | Consulte las instrucciones de la sección "Inserción de la batería recargable en el robot" del capítulo "Antes de utilizarlo por primera vez". |
|                 | Error de carga                     | Compruebe que el interruptor de encendido está en la posición de encendido cuando el robot se encuentra en la estación base.                  |



|   |  |        |   |      |   |     |   |     |  |  |
|---|--|--------|---|------|---|-----|---|-----|--|--|
| <table border="1"> <tr><td>⋮</td><td>Select</td></tr> <tr><td>+</td><td>Plus</td></tr> <tr><td>-</td><td>Min</td></tr> <tr><td>↻</td><td>Set</td></tr> </table> | ⋮  | Select | + | Plus | - | Min | ↻ | Set |  |  |
| ⋮   | Select   |        |   |      |   |     |   |     |  |  |
| +   | Plus   |        |   |      |   |     |   |     |  |  |
| -   | Min  |        |   |      |   |     |   |     |  |  |
| ↻   | Set  |        |   |      |   |     |   |     |  |  |
|   |  |        |   |      |   |     |   |     |  |  |
|   |  |        |   |      |   |     |   |     |  |  |
|   | <br><a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> |        |   |      |   |     |   |     |  |  |



## Introduction

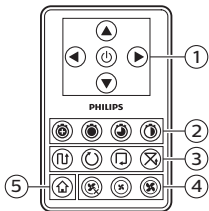
Félicitations pour votre achat et bienvenue dans l'univers Philips ! Pour profiter pleinement de l'assistance offerte par Philips, enregistrez votre produit à l'adresse suivante : [www.philips.com/welcome](http://www.philips.com/welcome).

## Description générale

- 1 Poignée du couvercle du compartiment à poussière
- 2 Couvercle du compartiment à poussière
- 3 Filtre
- 4 Compartiment à poussière
- 5 Couvercle supérieur
- 6 Tableau des codes d'erreur
- 7 Ventilateur
- 8 Pare-chocs
- 9 Capteur de la station d'accueil
- 10 Interrupteur (pour mettre le robot sous tension et l'éteindre)
- 11 Roue avant
- 12 Axes des brochettes latérales
- 13 Capteurs de chute
- 14 Roulettes
- 15 Espace de la batterie
- 16 Orifice d'aspiration
- 17 Brossettes latérales
- 18 Batterie rechargeable
- 19 Cache pour l'espace de la batterie
- 20 Blocs de fixation pour lingettes sèches
- 21 Porte-lingette sèche
- 22 Lingettes sèches
- 23 Compartiment à pile
- 24 Télécommande
- 25 Cordon de charge
- 26 Pointeur
- 27 Unité murale virtuelle (FC8820)
- 28 Station d'accueil
- 29 Adaptateur
- 30 Petite fiche

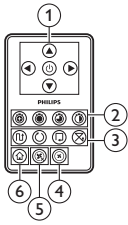
## Afficheur et télécommande

### Télécommande (FC8820)



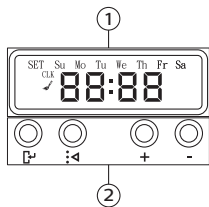
- 1 Touches de navigation et marche/arrêt
- 2 Boutons d'heure d'aspiration
- 3 Boutons de mode d'aspiration
- 4 Boutons de vitesse du ventilateur
- 5 Bouton d'accueil

## Télécommande (FC8810)



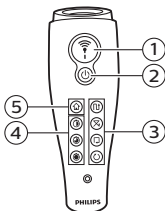
- 1 Touches de navigation et marche/arrêt
- 2 Boutons d'heure d'aspiration
- 3 Boutons de mode d'aspiration
- 4 Bouton arrêt du ventilateur
- 5 Bouton marche du ventilateur
- 6 Bouton d'accueil

## Panneau de commande de la station d'accueil



- 1 Affichage de l'heure, du jour et des indications de programmation
- 2 Boutons de réglage et de configuration

## Pointeur (FC8820)



- 1 Bouton du pointeur
- 2 Bouton marche/arrêt
- 3 Boutons de mode d'aspiration
- 4 Boutons d'heure d'aspiration
- 5 Bouton d'accueil

# Fonctionnement de votre robot

## Ce que nettoie votre robot

Ce robot dispose de fonctionnalités qui en font l'appareil approprié pour nettoyer les sols de votre maison.

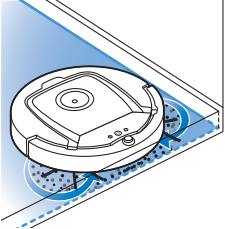
Le robot est particulièrement adapté au nettoyage des sols durs, tels que les planchers, le carrelage et le lino. Il pourrait avoir des difficultés à nettoyer les sols textiles, comme les tapis et la moquette. Restez à proximité du robot la première fois que vous l'utilisez sur un tapis ou une moquette afin de vérifier qu'il fonctionne sur ce type de sol. Il faut également superviser le robot lorsque vous l'utilisez sur un sol dur très sombre ou brillant.

## Comment fonctionne votre robot

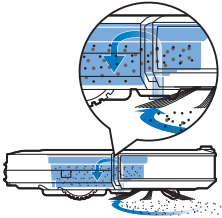
### Système de nettoyage

Le robot présente un système de nettoyage en 3 étapes pour nettoyer vos sols efficacement.

- Les deux brochettes latérales permettent à votre robot de nettoyer les angles ainsi que le long des murs. Elles permettent aussi de décoller les saletés du sol et de les déplacer vers l'orifice d'aspiration.



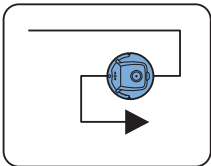
- La puissance d'aspiration du robot aspire les saletés et les conduit via l'orifice d'aspiration jusqu'au compartiment à poussière.
- Le robot est livré avec un porte-lingettes sèches qui vous permet de nettoyer votre sol dur encore plus en profondeur au moyen de lingettes sèches.



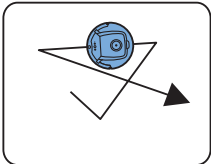
### Mouvements d'aspiration

En mode d'aspiration automatique, le robot effectue un cycle automatique de mouvements d'aspiration pour nettoyer chaque zone de la pièce de manière optimale. Les mouvements d'aspiration qu'il utilise sont les suivants :

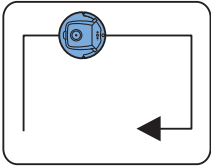
- 1 Mouvement en Z ou en zigzag



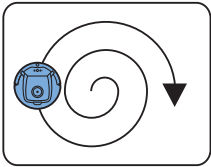
- 2 Mouvement aléatoire







### 3 Déplacement le long des murs



### 4 Mouvement en spirale

En mode de nettoyage automatique, le robot suit des séquences fixes de mouvements en Z, aléatoires, le long des murs et en spirale.

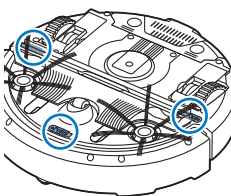
Lorsque le robot a terminé cette séquence de mouvements, il recommence à se déplacer en Z. Le robot continue à suivre cette séquence de mouvements pour nettoyer la pièce jusqu'à ce que la batterie rechargeable soit faible ou jusqu'à ce qu'il soit éteint manuellement.

Si le robot détecte une zone particulièrement sale pendant la séance de nettoyage, il passe en mode spirale et à la vitesse de ventilateur Turbo pour assurer une élimination efficace des saletés (modèle FC8820 seulement).

Remarque : vous pouvez également sélectionner chaque mode séparément en appuyant sur le bouton approprié de la télécommande ou du pointeur (modèle FC8820 seulement). Les modes sélectionnés manuellement ne sont actifs que pour quelques minutes. Après un certain temps, le robot repasse en mode de nettoyage automatique.

Pour plus de détails, reportez-vous au chapitre « Utilisation de votre robot », section « Modes de nettoyage ».

## Comment votre robot peut-il éviter les différences de hauteur ?



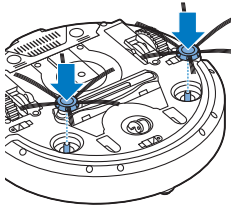
Le dessous du robot est équipé de trois capteurs de chute. Il utilise ces capteurs de chute pour détecter et éviter les différences de hauteur telles que les escaliers.

Remarque : il est normal que le robot se déplace un peu sur le bord d'une différence de hauteur car son capteur de chute avant est situé derrière le pare-chocs.

**Attention : dans certains cas, il se peut que les capteurs de chute ne détectent pas un escalier ou une autre différence de hauteur à temps. Surveillez donc attentivement le robot lors des premières utilisations et lorsque vous le faites fonctionner près d'un escalier ou d'une autre différence de hauteur. Il est important de nettoyer les capteurs de chute régulièrement afin que le robot continue à détecter correctement les différences de hauteur (voir le chapitre « Nettoyage et entretien » pour les instructions).**

## Avant la première utilisation

### Montage des brochettes latérales



- 1 Déballagez les brochettes latérales et placez le robot à l'envers sur une table ou sur le sol.
- 2 Poussez les brochettes latérales sur les axes situés en dessous du robot.

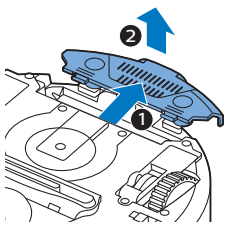
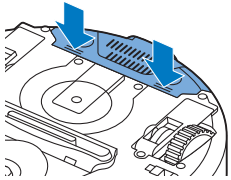
Remarque : assurez-vous de fixer correctement les brochettes latérales. Enfoncez-les sur l'axe jusqu'à ce que vous entendiez un clic.

### Insertion de la batterie rechargeable

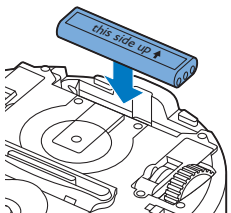
Vous devez insérer la batterie rechargeable avant toute utilisation.

Remarque : manipulez la batterie rechargeable avec précaution. Évitez de la laisser tomber. Cela garantira une durée de vie optimale de votre batterie.

- 1 Appuyez sur les côtés striés du cache de l'espace de la batterie pour le déverrouiller.



- 2 Faites glisser le cache de l'espace de la batterie pour le retirer du robot.
- 3 Retirez le plastique de la batterie rechargeable.



- 4 Insérez la batterie rechargeable dans son espace.

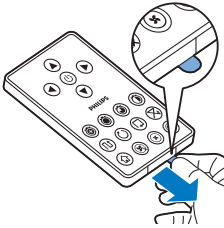
Remarque : assurez-vous que l'impression sur la batterie est orientée vers le haut et que les connecteurs sont orientés dans la bonne direction.

- 5 Repositionnez le cache de l'espace de la batterie sur le robot.

## Retrait de la languette de la télécommande

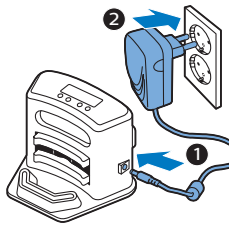
La télécommande fonctionne avec une pile bouton CR2025. Cette pile est protégée par une languette de protection qui doit être retirée avant utilisation.

- 1 Retirez la languette de protection du compartiment à pile de la télécommande. La télécommande est désormais prête à l'emploi.

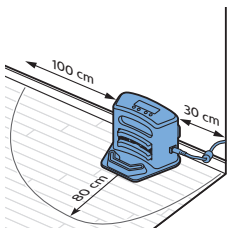


## Avant utilisation

### Installation de la station d'accueil



- 1 Insérez la petite fiche de l'adaptateur dans la prise correspondante sur la station d'accueil (1) et branchez l'adaptateur sur une prise secteur (2).
  - L'afficheur de la station d'accueil s'allume.
- 2 Placez la station d'accueil sur un sol horizontal plan, contre un mur.



Remarque : assurez-vous qu'il n'y a aucun obstacle et aucune différence de hauteur 80 cm devant, 30 cm à droite et 100 cm à gauche de la station d'accueil.

Conseil : pour vous assurer que la station d'accueil reste en place à l'endroit sélectionné, fixez-la au mur à l'aide de vis ou de deux bandes de ruban adhésif double face.

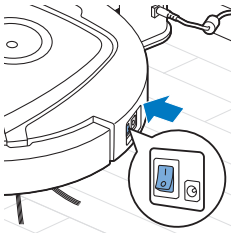
## Charge

Lors de la première charge et lorsque la batterie rechargeable du robot est vide, la durée de charge est de quatre heures.

Votre robot peut être chargé de deux façons :

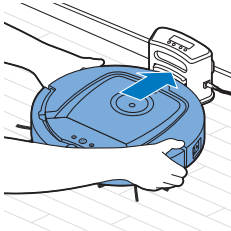
- sur la station d'accueil, soit manuellement soit automatiquement pendant l'utilisation ;
- en branchant le robot directement sur le secteur.

Remarque : lorsque la batterie rechargeable est entièrement chargée, votre robot peut nettoyer pendant une durée maximale de 120 minutes.

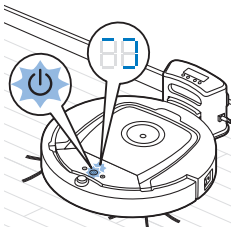


### Charge sur la station d'accueil

1 Allumez le robot à l'aide de l'interrupteur.

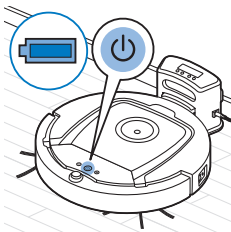


2 Placez le robot sur la station d'accueil branchée.

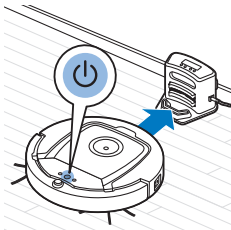


3 Le bouton marche/arrêt commence à clignoter.

Remarque : étant donné qu'il s'agit de la première charge du robot, le voyant de démarrage apparaît sur l'afficheur du robot.



4 Lorsque la batterie rechargeable est entièrement chargée, le bouton marche/arrêt reste allumé.

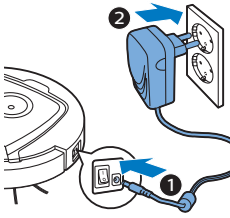


### Charge automatique en cours d'utilisation

1 Lorsque le robot a fini d'aspirer ou qu'il ne reste que 15 % de la capacité de la batterie, il retourne automatiquement à la station d'accueil pour se recharger. Lorsque le robot recherche la station d'accueil, le voyant du bouton marche/arrêt devient orange.

2 Lorsque la batterie rechargeable est entièrement chargée, le bouton marche/arrêt reste allumé.

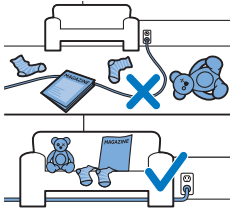
Remarque : le robot recherche automatiquement la station d'accueil uniquement lorsque le nettoyage est lancé à partir de la station d'accueil.



### Charge directement sur le secteur

- 1 Allumez le robot à l'aide de l'interrupteur.
- 2 Insérez la petite fiche de l'adaptateur dans la prise située sur le robot (1). Branchez l'adaptateur sur une prise secteur (2).
- 3 Lorsque le robot est correctement branché sur le secteur, le bouton marche/arrêt commence à clignoter lentement. Cela signifie que le robot est en charge.
- 4 Lorsque la batterie rechargeable est entièrement chargée, le bouton marche/arrêt reste allumé.

### Préparation de la pièce pour une séance de nettoyage

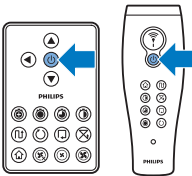
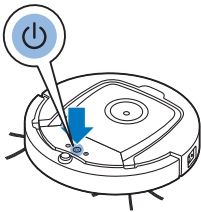


Avant de démarrer la séance de nettoyage du robot, veillez à retirer tous les objets meubles et fragiles du sol. Retirez aussi tous les câbles, fils et cordons du sol.

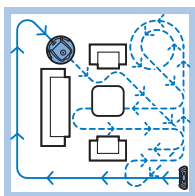
## Utilisation de votre robot

### Mise en marche et arrêt

- 1 Placez l'interrupteur sur le côté du robot en position de marche.
- 2 Appuyez sur le bouton marche/arrêt.
  - Vous pouvez appuyer sur le bouton marche/arrêt du robot.

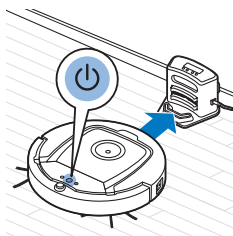


- Vous pouvez également appuyer sur le bouton marche/arrêt de la télécommande ou du pointeur (modèle FC8820 seulement).
- 3 Le bouton marche/arrêt reste allumé et le robot commence le nettoyage.



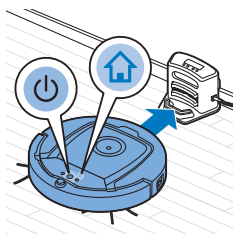
- 4 Le robot nettoie en mode de nettoyage automatique jusqu'à ce que sa batterie soit faible. En mode de nettoyage automatique, il suit des séquences répétées de mouvements en Z, aléatoires, le long des murs et en spirale.

Remarque : pour sélectionner un mode en particulier, appuyez sur l'un des boutons de mode de la télécommande. Consultez la section « Sélection du mode de nettoyage » pour plus d'informations.



- 5 Lorsque le niveau de charge de la batterie est faible, le bouton marche/arrêt devient orange et le robot retourne à la station d'accueil pour se recharger.

- 6 Vous pouvez également appuyer sur le bouton marche/arrêt pour interrompre ou arrêter la séance de nettoyage. Si vous appuyez de nouveau sur le bouton marche/arrêt et s'il y a encore suffisamment d'énergie dans la batterie rechargeable, le robot continue l'aspiration en mode de nettoyage automatique.



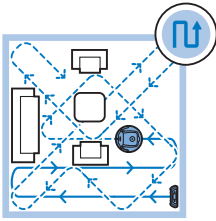
- 7 Pour renvoyer le robot à la station d'accueil avant que la batterie rechargeable s'épuise, appuyez sur le bouton d'accueil de la télécommande ou du pointeur (modèle FC8820 seulement). Le voyant d'accueil sur l'afficheur du robot s'allume et le robot retourne à la station d'accueil.

Remarque : si vous n'avez pas démarré le robot depuis la station d'accueil, il ne retourne pas automatiquement à la station d'accueil lorsque la batterie rechargeable est faible. S'il y a encore suffisamment d'énergie dans la batterie rechargeable, vous pouvez appuyer sur le bouton d'accueil de la télécommande ou du pointeur pour renvoyer le robot à la station d'accueil (modèle FC8820 seulement). Si la batterie rechargeable est complètement vide, vous devez placer le robot sur la station d'accueil manuellement.

## Sélection du mode de nettoyage

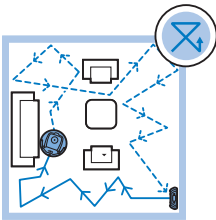
Outre le mode de nettoyage automatique, ce robot dispose de quatre modes de nettoyage individuels qui peuvent être activés séparément en appuyant sur le bouton approprié de la télécommande.

Remarque : Les modes sélectionnés manuellement ne sont actifs que pour quelques minutes. Après un certain temps, le robot repasse en mode de nettoyage automatique.



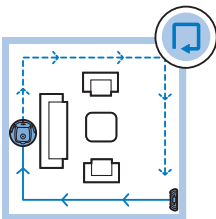
### Mode de mouvements en Z

En mode de mouvements en Z, le robot nettoie en faisant des boucles en forme de Z à travers la pièce pour nettoyer des zones étendues.



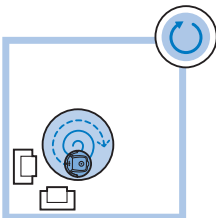
### Mode aléatoire

Dans ce mode, le robot nettoie la pièce en décrivant des mouvements rectilignes et croisés.



### Mode de déplacement le long des murs

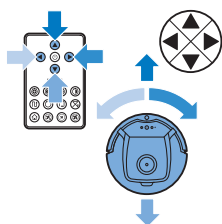
Dans ce mode, le robot suit les murs de la pièce pour rendre la zone située le long des murs encore plus propre.



### Mode en spirale

Dans ce mode, le robot se déplace en spirale dans une petite zone pour la nettoyer soigneusement. Dans le mode en spirale, le ventilateur tourne à la vitesse Turbo (modèle FC8820 seulement).

## Déplacement manuel

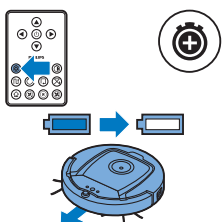


- 1 Utilisez les boutons fléchés (haut, bas, gauche, droite) du bouton marche/arrêt de la télécommande pour faire naviguer le robot dans la pièce.

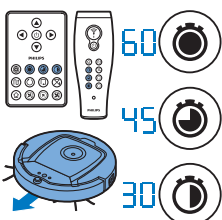
Remarque : soyez prudent lorsque vous faites circuler manuellement le robot près d'un escalier ou d'une différence de hauteur.

Remarque : la fonction d'aspiration et les brosseuses latérales fonctionnent seulement lorsque le robot se déplace en avant. Les boutons de déplacement vers la gauche, vers la droite et en arrière servent uniquement à manœuvrer le robot.

## Utilisation du bouton d'heure d'aspiration



- Appuyez sur le bouton d'heure d'aspiration maximum pour que le robot nettoie en mode d'aspiration automatique jusqu'à ce que la batterie soit épuisée. Lorsque le robot a terminé le nettoyage, il retourne automatiquement à la station d'accueil s'il a été démarré depuis la station d'accueil. Si le robot a été démarré depuis un autre point de la pièce, appuyez sur le bouton d'accueil pour le renvoyer vers la station d'accueil.



- Les autres boutons d'heure d'aspiration vous permettent de faire fonctionner le robot pendant 60, 45 et 30 minutes respectivement. Une fois la durée d'aspiration écoulée, le robot retourne automatiquement à la station d'accueil lorsqu'il a été démarré depuis la station d'accueil. Si le robot a été démarré depuis un autre point de la pièce, appuyez sur le bouton d'accueil pour le renvoyer vers la station d'accueil.

## Fonctionnement de la station d'accueil

### Réglage de l'heure et du jour

Si vous souhaitez utiliser des programmes d'aspiration, vous devez régler l'heure et le jour de la semaine sur l'afficheur de la station d'accueil.

Remarque : pour les photos relatives à la procédure décrite ci-dessous, consultez les pages correspondantes à l'arrière de ce mode d'emploi.

- 1 Appuyez sur le bouton de configuration. Le voyant du mode de configuration et le voyant de l'horloge commencent à clignoter.
- 2 Appuyez sur le bouton de sélection. L'indication de l'heure commence à clignoter.
- 3 Utilisez les touches + et - de la station d'accueil pour régler l'heure. L'heure définie apparaît sur l'afficheur.
- 4 Appuyez sur le bouton de sélection pour valider le réglage de l'heure. L'indicateur de minutes commence à clignoter.



- 5 Définissez les minutes à l'aide des boutons + et - de la station d'accueil. Les minutes définies apparaissent sur l'afficheur.
- 6 Appuyez sur le bouton de sélection pour valider le réglage des minutes. L'indication « Su » (Sunday) pour dimanche commence à clignoter.
- 7 Définissez le jour actuel de la semaine à l'aide des touches + et - de la station d'accueil.
- 8 Appuyez sur le bouton de sélection pour confirmer le jour de la semaine.
- 9 Appuyez sur le bouton de configuration pour confirmer l'heure et le jour de la semaine. Le voyant du mode de configuration et le voyant de l'horloge cessent de clignoter et restent allumés.

### Programmation des heures d'aspiration

Si vous avez réglé l'heure et le jour de la semaine sur l'afficheur de la station d'accueil, vous pouvez programmer des heures d'aspiration pour votre robot.

Remarque : pour les photos relatives à la procédure décrite ci-dessous, consultez les pages correspondantes à l'arrière de ce mode d'emploi.

les options de programmation disponibles sont les suivantes :

| Programmation                          | Indications sur l'afficheur  |
|--|--|
| Aspiration tous les jours              | Toutes les indications de jour sont allumées   |
| Aspiration durant la semaine           | Les indications « Mo » (Monday, lundi) à « Fri » (Friday, vendredi) sont allumées                          |
| Aspiration pendant 2 jours consécutifs | Les indications des 2 jours sont allumées, par ex. « Fri » (Friday, vendredi) et « Sa » (Saturday, samedi) |
| Aspiration 1 jour par semaine          | L'indication du jour sélectionné est allumée   |

- 1 Appuyez sur le bouton de configuration. Le voyant du mode de configuration et le voyant de programme d'aspiration commencent à clignoter.
- 2 Appuyez sur le bouton de sélection. L'indication de l'heure commence à clignoter.
- 3 Définissez l'heure à l'aide des boutons + et - de la station d'accueil. L'heure définie apparaît sur l'afficheur.
- 4 Appuyez sur le bouton de sélection pour valider le réglage de l'heure. L'indicateur de minutes commence à clignoter.
- 5 Définissez les minutes à l'aide des boutons + et - de la station d'accueil. Les minutes définies apparaissent sur l'afficheur.
- 6 Appuyez sur le bouton de sélection pour valider le réglage des minutes. L'indication « Su » (Sunday) pour dimanche commence à clignoter.
- 7 Utilisez les touches + et - de la station d'accueil pour basculer entre les programmes d'aspiration (voir le tableau ci-dessus pour connaître les options de programmation disponibles).
- 8 Appuyez sur le bouton de sélection pour confirmer le programme sélectionné.
- 9 Appuyez sur le bouton de configuration pour confirmer la programmation. Le voyant du mode de configuration et le voyant de programme d'aspiration cessent de clignoter et restent allumés.

- 10** Après que vous avez défini un programme d'aspiration, le voyant de programme d'aspiration et le(s) jour(s) sélectionné(s) apparaît/apparaissent sur l'afficheur. Si vous laissez le robot en veille et si sa batterie rechargeable est entièrement chargée, le robot commence à nettoyer à l'heure programmée lors du/des jour(s) sélectionné(s).

### Boutons de vitesse du ventilateur



Vous pouvez utiliser les boutons de vitesse du ventilateur pour augmenter la vitesse du ventilateur jusqu'à Turbo ou pour éteindre le ventilateur. Le réglage par défaut est la vitesse normale de ventilateur.

- 1 Appuyez sur ce bouton pour éteindre le ventilateur.
- 2 Appuyez sur ce bouton pour mettre le ventilateur en marche à vitesse normale.
- 3 Le bouton Turbo du ventilateur augmente la vitesse du ventilateur (modèle FC8820 seulement).

### Taper des mains

La fonction « taper des mains » est activée quand le robot entre en mode veille prolongée dans les cas suivants :

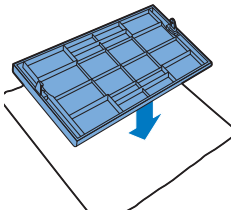
- il arrête le nettoyage à cause d'une erreur,
- une courte durée d'aspiration est programmée,
- le robot ne parvient pas à trouver la station d'accueil au bout de 20 minutes.

Si vous ne voyez pas le robot, vous pouvez le repérer en tapant des mains une fois. Le robot réagit en émettant un signal sonore et en allumant toutes les icônes de son afficheur.

## Utilisation de l'accessoire lingette sèche

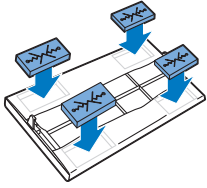
L'accessoire lingette sèche est une fonctionnalité qui vous permet de nettoyer les sols durs avec des lingettes sèches.

Remarque : Si vous utilisez l'accessoire à lingette sèche, le robot aura des difficultés à passer sur les seuils et les tapis.

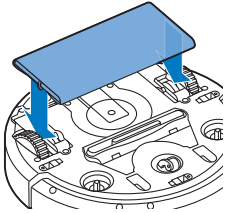


### Préparation de l'accessoire lingette sèche avant utilisation

- 1 Retournez le robot et placez-le sur le sol ou sur une table.
- 2 Placez la lingette sèche sur une table et placez l'accessoire lingette sèche sur la lingette avec ses languettes de fixation orientées vers vous.



- 3 Repliez les deux extrémités de la lingette sèche autour de l'accessoire lingette sèche et fixez la lingette sèche sur l'accessoire en appuyant les blocs de fixation dans les encoches.

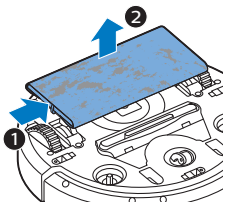


- 4 Insérez la languette de fixation de l'accessoire à lingette sèche dans l'orifice situé juste en-dessous de la roue sur l'un des côtés du robot et poussez jusqu'à ce que vous entendiez un clic. Ensuite, répétez ces actions de l'autre côté.
- 5 Tournez le robot et placez-le sur le sol sur ses roulettes avec l'accessoire lingette sèche en contact avec le sol.

### Utilisation du robot avec l'accessoire à lingette sèche

Une fois que l'accessoire à lingette sèche est fixé, vous pouvez utiliser le robot dans n'importe quel mode et sur tous les sols durs. N'utilisez pas l'accessoire à lingette sèche sur de la moquette ou un tapis.

### Retrait de l'accessoire lingette sèche



- 1 Retirez l'accessoire lingette sèche dès que vous avez fini de nettoyer le sol.
- 2 Retournez le robot et placez-le sur le sol ou sur une table.
- 3 Appuyez sur l'une des extrémités de l'accessoire lingette sèche vers la roue de l'autre côté du robot pour le retirer. Ensuite, retirez l'accessoire du robot.

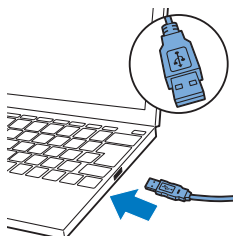
## Utilisation du pointeur (FC8820)

### Charge du pointeur

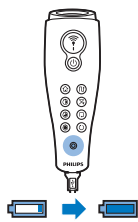
Le pointeur est doté d'une batterie rechargeable pouvant être chargée à l'aide du câble USB fourni.

- 1 Insérez la fiche micro USB dans la prise située au bas du pointeur.

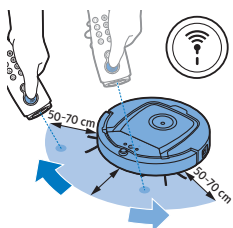
## Français



- 2 Insérez la fiche USB dans un chargeur USB ou un port USB de votre ordinateur portable.

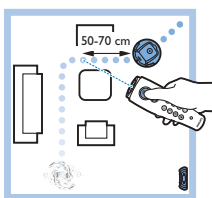


- 3 Le voyant de charge du pointeur s'allume. La charge dure 30 minutes. Lorsque le voyant de charge s'éteint, la batterie rechargeable est entièrement chargée.



### Utilisation du pointeur pour faire naviguer le robot

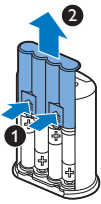
- Lorsque vous maintenez enfoncé le bouton du pointeur, le pointeur émet un faisceau de lumière infrarouge. Avec ce faisceau, vous pouvez diriger le robot dans une direction spécifique. Tant que vous maintenez le bouton enfoncé et continuez d'orienter le pointeur dans la direction vers laquelle vous souhaitez que le robot se déplace, il continue de se déplacer dans cette direction. Lorsque vous relâchez le bouton du pointeur, le robot commence à nettoyer en mode d'aspiration automatique.
- Le pointeur vous permet d'envoyer le robot vers une zone spécifique de la pièce pour nettoyer cette zone plus en profondeur.



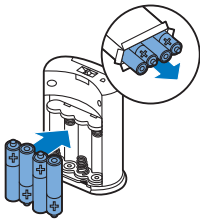
## Utilisation de l'unité murale virtuelle (FC8820)

### Installation des piles dans l'unité murale invisible

L'unité murale invisible fonctionne avec quatre piles AA.

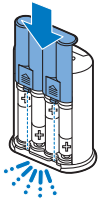


- 1 Appuyez sur les deux languettes de déverrouillage au bas du couvercle arrière (1), puis faites glisser le couvercle arrière vers le haut et retirez-le de l'unité murale invisible (2).



- 2 Prenez quatre piles AA neuves de l'emballage et insérez-les dans le compartiment à piles de l'unité murale invisible.

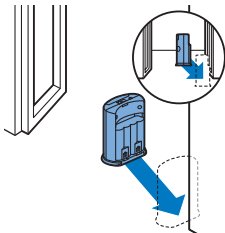
Remarque : Veillez à respecter la polarité des piles.



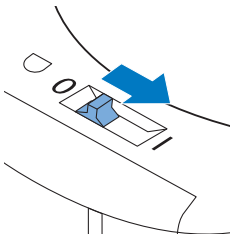
- 3 Remettez le couvercle arrière en place sur l'unité murale virtuelle en le faisant glisser.

### Positionnement de l'unité murale invisible pour arrêter le robot

Vous pouvez utiliser l'unité murale invisible pour empêcher le robot d'entrer dans une pièce ou un espace.

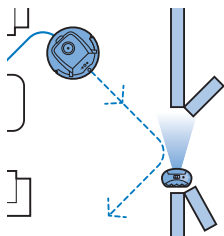


- 1 Placez l'unité à un endroit derrière lequel vous ne souhaitez pas que le robot accède, par exemple au pas d'une porte ouverte vers une pièce qui est hors limites pour le robot ou au-dessus d'un escalier.



- 2 Allumez l'unité murale invisible à l'aide du bouton coulissant marche/arrêt situé sur le dessus de l'unité.
- 3 Démarrez le robot.

## Français



- 4 Lorsque le robot s'approche trop près de l'unité murale invisible, le voyant de l'unité murale invisible commence à clignoter et l'unité murale invisible émet un faisceau de lumière infrarouge. Ce faisceau de lumière infrarouge permet de changer la course du robot et de l'éloigner de l'unité murale invisible.

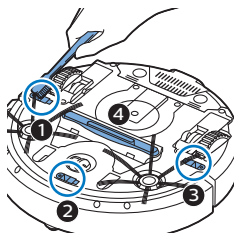
Remarque : Si vous utilisez l'unité murale invisible, vérifiez régulièrement si les piles sont suffisamment chargées. Vous pouvez vous en assurer en éteignant l'unité virtuelle invisible, puis en la rallumant. Si les piles sont suffisamment chargées, le voyant de l'unité murale invisible s'allume brièvement.

## Nettoyage et entretien

### Nettoyage du robot

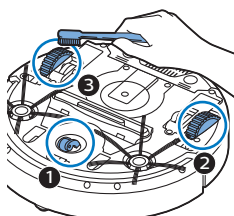
Pour conserver de bonnes performances de nettoyage, vous devez nettoyer les capteurs de chute, les roues, les brosettes latérales et l'orifice d'aspiration de temps en temps.

- 1 Assurez-vous que l'interrupteur est en position d'arrêt.
- 2 Placez le robot à l'envers sur une surface plane.
- 3 Utilisez une brosse à poils doux (par exemple une brosse à dents) pour éliminer la poussière ou les peluches des capteurs de chute et nettoyer l'orifice d'aspiration.

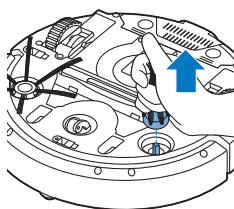


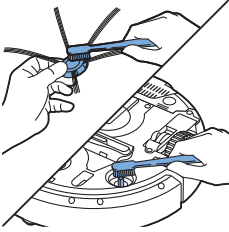
Remarque : il est important de nettoyer les capteurs de chute régulièrement. Si les capteurs de chute sont sales, il se peut que le robot ne détecte pas les différences de hauteur ou les escaliers.

- 4 Utilisez une brosse à poils souples (par exemple une brosse à dents) pour éliminer la poussière ou les peluches de la roue avant et des roues latérales.



- 5 Pour nettoyer les brosettes latérales, saisissez-les par les poils et détachez-les de leurs axes.



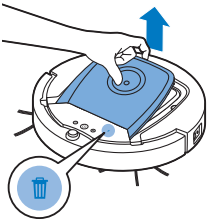


- 6 Retirez les peluches, les poils et les fils de l'axe et de la brosse latérale avec une brosse douce (par exemple une brosse à dents) ou un chiffon.
- 7 Vérifiez que les brosses latérales et le dessous du robot ne contiennent pas d'objets pointus qui pourraient endommager votre sol.

## Vidage et nettoyage du compartiment à poussière

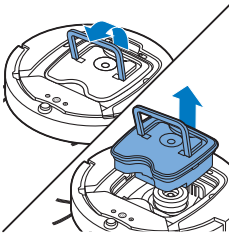
Videz et nettoyez le compartiment à poussière lorsque le voyant de compartiment à poussière plein reste allumé.

- 1 Assurez-vous que l'interrupteur est en position d'arrêt.
- 2 Enlevez le couvercle.

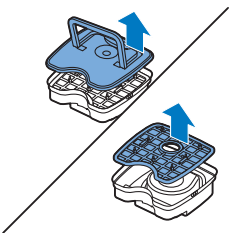


- 3 Tirez la poignée vers le haut du couvercle du compartiment à poussière et sortez le compartiment à poussière de son logement.

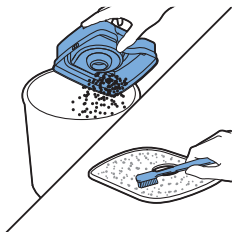
Remarque : lorsque vous retirez ou réinsérez le compartiment à poussière, veillez à ne pas endommager les lames du ventilateur du moteur.



- 4 Soulevez avec précaution le couvercle du compartiment à poussière (1) et retirez le filtre (2).

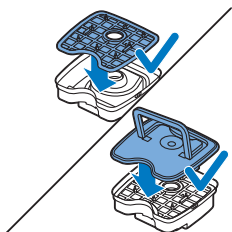


## Français

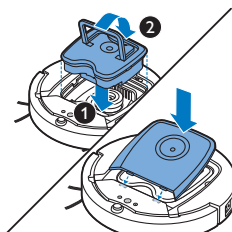


- 5 Secouez le compartiment à poussière au-dessus d'une poubelle pour le vider. Nettoyez le filtre et l'intérieur du compartiment à poussière avec un chiffon ou une brosse à dents à poils souples. Nettoyez aussi l'orifice d'aspiration sous le compartiment à poussière.

**Attention : ne nettoyez pas le compartiment à poussière ni le filtre avec de l'eau ou dans le lave-vaisselle.**



- 6 Remplacez le filtre dans le compartiment à poussière (1). Puis placez le couvercle sur le compartiment à poussière (2).



- 7 Remettez le compartiment à poussière en place et remplacez le couvercle supérieur sur le robot.

**Attention : assurez-vous toujours que le filtre est installé à l'intérieur du compartiment à poussière. Si vous utilisez le robot sans filtre dans le compartiment à poussière, cela risque d'endommager le moteur.**

## Remplacement

### Commande d'accessoires

Pour acheter des accessoires ou des pièces de rechange, consultez le site Web [www.shop.philips.com/service](http://www.shop.philips.com/service) ou rendez-vous chez votre revendeur Philips. Vous pouvez également communiquer avec le Service Consommateurs Philips de votre pays (consultez le dépliant de garantie internationale pour obtenir les coordonnées).

### Remplacement du filtre

Remplacez le filtre s'il est très sale ou endommagé. Vous pouvez commander un nouveau jeu de filtres sous la référence FC8066. Reportez-vous à la section « Vidage et nettoyage du compartiment à poussière » du chapitre « Nettoyage et entretien » pour obtenir des instructions sur la façon de retirer le filtre du compartiment à poussière et de le remettre en place.

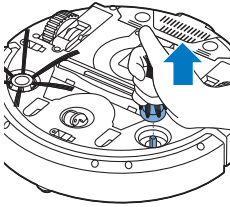


## Remplacement des brochettes latérales

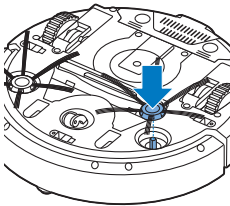
Après un certain temps, remplacez les brochettes latérales pour garantir des résultats de nettoyage corrects.

Remplacez toujours les brochettes latérales lorsque vous remarquez des signes d'usure ou d'endommagement. Nous vous conseillons également de toujours remplacer les deux brochettes latérales en même temps. Vous pouvez commander un jeu de brochettes latérales de rechange sous la référence FC8068. Ce jeu contient aussi deux filtres et trois lingettes sèches.

- 1 Assurez-vous que l'interrupteur est en position d'arrêt.
- 2 Pour remplacer les brochettes latérales, saisissez-les par les poils et détachez-les de leurs axes.



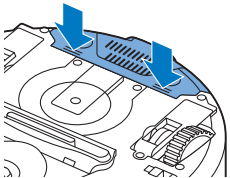
- 3 Poussez les brochettes latérales neuves sur les axes.



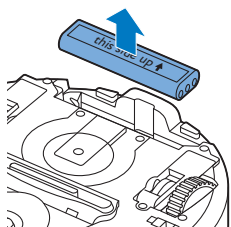
## Remplacement de la batterie rechargeable

Remplacez la batterie rechargeable lorsque vous ne pouvez plus la recharger ou lorsqu'elle se décharge trop rapidement. Vous pouvez commander une nouvelle batterie rechargeable sous la référence CP0113 pour le modèle FC8820 et CP0112 pour le modèle FC8810.

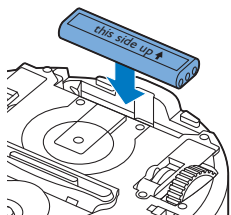
- 1 Assurez-vous que l'interrupteur du robot est en position d'arrêt.
- 2 Laissez le robot fonctionner jusqu'à ce que la batterie rechargeable soit vide pour vous assurer qu'elle est complètement déchargée avant de la retirer et de la jeter.
- 3 Poussez sur le cache de l'espace de la batterie et faites-le glisser pour le retirer du robot.



## Français



4 Enlevez l'ancienne batterie rechargeable de son espace.



5 Insérez la nouvelle batterie rechargeable dans son espace.

6 Repositionnez le cache de l'espace de la batterie sur le robot.

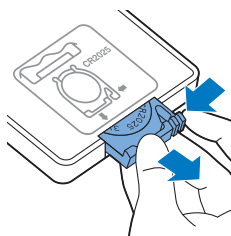
## Remplacement des lingettes sèches

Vous pouvez commander de nouvelles lingettes sèches. Elles font partie du jeu de rechange FC8068. Ce jeu contient aussi deux brochettes latérales et deux filtres.

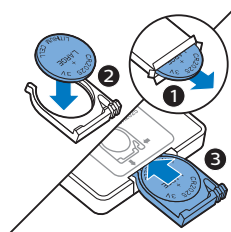
## Remplacement de la pile de la télécommande

La télécommande fonctionne avec une pile bouton CR2025. Remplacez la pile si le robot ne répond plus lorsque vous appuyez sur les boutons de la télécommande.

1 Tenez la télécommande à l'envers. Poussez sur le bouton de déverrouillage du compartiment à pile et, en même temps, faites glisser le compartiment à pile en dehors de la télécommande.



2 Retirez la pile vide du compartiment à pile et placez une nouvelle pile dans le compartiment. Ensuite, remplacez le compartiment à pile dans la télécommande en le faisant glisser.



## Recyclage



- Ce symbole signifie que ce produit ne doit pas être jeté avec les déchets ménagers (2012/19/EU).



- Ce symbole signifie que ce produit contient des piles jetables qui ne doivent pas être mises au rebut avec les ordures ménagères courantes (2006/66/CE).
- Respectez les réglementations de votre pays concernant la collecte séparée des piles et des appareils électriques et électroniques. La mise au rebut appropriée des piles permet de protéger l'environnement et la santé.

## Retrait des piles jetables

Pour retirer les piles jetables, consultez les instructions de ce manuel relatives à l'insertion et/ou au retrait des piles.

## Dépannage

Cette rubrique récapitule les problèmes les plus courants que vous pouvez rencontrer avec la machine. Si vous ne parvenez pas à résoudre le problème à l'aide des informations ci-dessous, rendez-vous sur le site [www.philips.com/support](http://www.philips.com/support) et consultez la liste de questions fréquemment posées ou contactez le Service Consommateurs Philips de votre pays.

| Problème   | Cause possible   | Solution   |
|--|--|--|
| Le robot ne démarre pas lorsque j'appuie sur le bouton marche/arrêt. | La batterie rechargeable est vide.                               | Chargez la batterie rechargeable (voir le chapitre « Avant utilisation »).   |
|  | La petite fiche est toujours insérée dans la prise sur le robot. | Le robot ne fonctionne pas sur le secteur. Il fonctionne uniquement avec sa batterie rechargeable. Il est donc impératif de toujours débrancher l'adaptateur du robot et du secteur avant utilisation. |
|  | L'interrupteur n'est pas réglé sur la position « on » (I).       | Appuyez sur l'interrupteur. Appuyez sur le bouton marche/arrêt du robot ou de la télécommande pour commencer le nettoyage.   |

## Français

| <b>Problème</b>                                | <b>Cause possible</b>   | <b>Solution</b>   |
|--|---|---|
| Le voyant d'avertissement clignote rapidement. | Une ou deux roues sont coincées.  | Réglez l'interrupteur sur la position « off » (arrêt). Retirez les peluches, les cheveux ou les fils qui sont coincés autour de la suspension de roue.  |
|  | Une ou deux brochettes latérales sont coincées.                           | Nettoyez les brochettes latérales (voir le chapitre « Nettoyage et entretien »).  |
|  | Le couvercle supérieur n'est pas présent ou n'est pas fermé correctement. | Le robot ne peut pas fonctionner lorsque le couvercle supérieur est retiré ou lorsqu'il n'est pas fermé correctement. Placez correctement le couvercle supérieur sur le robot.                                      |
|  | Le pare-chocs est coincé.   | Appuyez sur le bouton marche/arrêt. Soulevez le robot afin de libérer son pare-chocs. Placez le robot à une certaine distance de l'obstacle et appuyez sur le bouton marche/arrêt pour qu'il reprenne le nettoyage. |
|  | Le robot a été soulevé au cours du nettoyage.                             | Appuyez sur le bouton marche/arrêt. Placez le robot sur le sol. Puis, appuyez sur le bouton marche/arrêt pour qu'il reprenne le nettoyage.  |

| Problème   | Cause possible   | Solution   |
|--|--|--|
| Le robot ne nettoie pas correctement.  | Les poils d'une ou des deux brochettes latérales sont tordus ou courbés.   | Faites tremper la ou les brochettes dans de l'eau chaude pendant un certain temps. Si cela ne permet pas aux poils de retrouver leur forme, remplacez les brochettes latérales (voir le chapitre « Remplacement »).  |
|  | Le filtre du compartiment à poussière est sale.  | Nettoyez le filtre du compartiment à poussière avec un chiffon ou une brosse à dents à poils doux. Vous pouvez également nettoyer le filtre et le compartiment à poussière avec un aspirateur classique réglé à un niveau de puissance d'aspiration bas.   |
|  |  | Si le nettoyage n'est pas satisfaisant, remplacez le filtre par un filtre neuf. Nous vous recommandons de remplacer le filtre au moins une fois par an.  |
|  | L'orifice d'aspiration sous le compartiment à poussière est bouché.  | Nettoyez l'orifice d'aspiration (voir le chapitre « Nettoyage et entretien »).   |
|  | Des cheveux ou autres saletés bloquent la roue avant.  | Nettoyez la brosse avant (voir le chapitre « Nettoyage et entretien »).  |
|  | Le robot nettoie une surface très foncée ou brillante, ce qui déclenche les capteurs de chute. Ceci entraîne un mouvement inhabituel du robot.         | Appuyez sur le bouton marche/arrêt, puis déplacez le robot vers un sol de couleur plus claire. Si le problème persiste sur des sols plus clairs, consultez le site <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> ou contactez le Service Consommateurs Philips de votre pays. |
|  | Le robot nettoie un sol qui reflète fortement les rayons du soleil. Ceci déclenche les capteurs de chute et entraîne un mouvement inhabituel du robot. | Fermez les rideaux pour empêcher les rayons du soleil d'entrer dans la pièce. Vous pouvez aussi commencer le nettoyage lorsque la luminosité est moins importante.   |
| La batterie rechargeable ne peut plus être chargée ou se décharge très rapidement. | La batterie rechargeable a atteint la fin de son cycle de vie.   | Remplacez la batterie rechargeable (voir le chapitre « Remplacement »).  |
| La pile de la télécommande se décharge trop rapidement.                            | Vous n'avez peut-être pas inséré le bon type de pile.  | La télécommande fonctionne avec une pile bouton CR2025. Si le problème persiste, consultez le site <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> ou contactez le Service Consommateurs Philips de votre pays.   |

| Problème  | Cause possible   | Solution   |
|---|--|--|
| Le robot tourne en rond.  | Le robot nettoie en mode d'aspiration localisée.                                   | Son comportement est normal. Le mode d'aspiration en spirale peut être activé lorsque le robot détecte beaucoup de saletés sur le sol. Ce mode fait également partie du mode d'aspiration automatique. Au bout d'environ une minute, le robot reprend son modèle d'aspiration normal. Vous pouvez également arrêter le mode d'aspiration en spirale en sélectionnant un autre mode d'aspiration sur la télécommande. |
| Le robot ne parvient pas à trouver la station d'accueil.              | Le robot n'a pas suffisamment de place pour se rendre à la station d'accueil.      | Essayez de placer la station d'accueil à un autre endroit. Consultez la section « Installation de la station d'accueil » du chapitre « Avant utilisation ».  |
|   | Le robot cherche toujours la station d'accueil.                                    | Accordez environ 20 minutes au robot pour qu'il retourne à la station d'accueil.   |
|   | Le robot n'a pas été démarré à partir de la station d'accueil.                     | Si vous souhaitez que le robot rejoigne automatiquement la station d'accueil après le nettoyage, démarrez le robot à partir de la station d'accueil.   |
| Le robot émet un signal sonore quand il est sur la station d'accueil. | Vous essayez de charger le robot alors que l'interrupteur est en position d'arrêt. | Allumez le robot à l'aide de l'interrupteur.   |

## Codes d'erreur

| Code d'erreur | Cause possible   | Solution   |
|---------------|--|--|
| E1            | Roues bloquées   | Dégagez le robot de l'obstacle et appuyez sur le bouton marche/arrêt pour reprendre le nettoyage.  |
| E2            | Le couvercle supérieur ou le compartiment à poussière n'est pas placé correctement | Placez correctement le compartiment à poussière dans le robot et le couvercle supérieur sur le robot. Le code d'erreur disparaît automatiquement de l'afficheur. |
| E3            | Pare-chocs bloqué  | Dégagez le robot de l'obstacle. Le code d'erreur disparaît automatiquement de l'afficheur.   |
| E4            | Robot soulevé du sol   | Remplacez le robot sur le sol pour faire disparaître le code d'erreur.   |
| E5            | Couleur de sol trop sombre   | Placez le robot sur une zone plus claire du sol. Nettoyez les capteurs de chute.   |

**Code d'erreur**

**Cause possible**

**Solution**

E6

La batterie n'a pas été insérée correctement

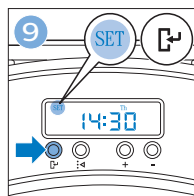
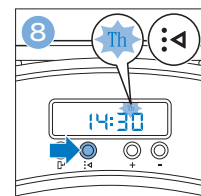
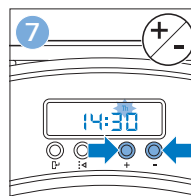
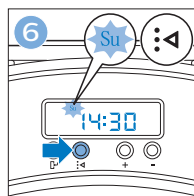
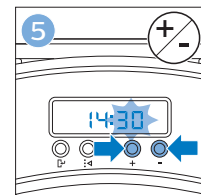
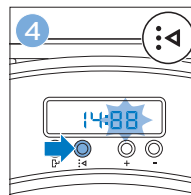
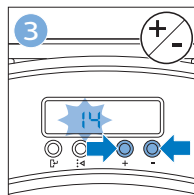
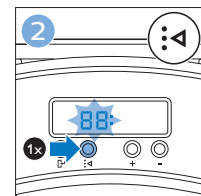
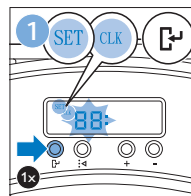
Lisez les instructions de la section « Insertion de la batterie rechargeable dans le robot » au chapitre « Avant la première utilisation ».

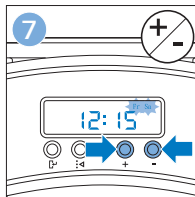
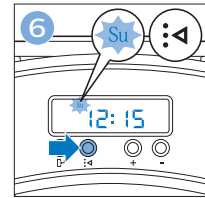
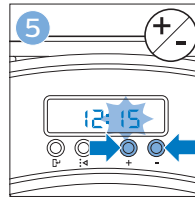
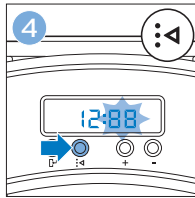
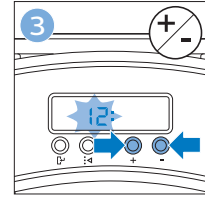
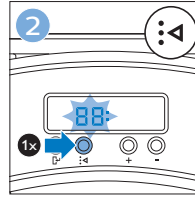
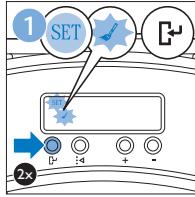
Erreur de charge

Vérifiez si l'interrupteur d'alimentation est en position de marche lorsque le robot est sur la station d'accueil.

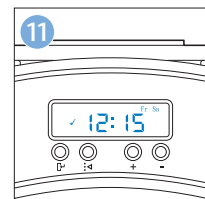
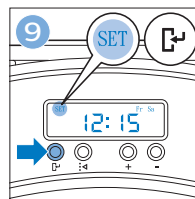
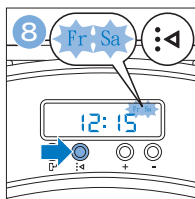


|  |        |
|--|--------|
|  | Select |
|  | Plus   |
|  | Min    |
|  | Set    |





|    |    |    |    |    |    |    |
|----|----|----|----|----|----|----|
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |





## Introduzione

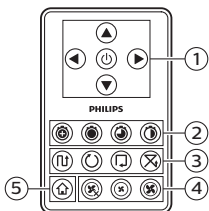
Congratulazioni per l'acquisto e benvenuti in Philips! Per trarre il massimo vantaggio dall'assistenza fornita da Philips, registrate il vostro prodotto sul sito [www.philips.com/welcome](http://www.philips.com/welcome).

## Descrizione generale

- 1 Impugnatura del coperchio del contenitore della polvere
- 2 Coperchio del contenitore della polvere
- 3 Filtro
- 4 Contenitore della polvere
- 5 Coperchio superiore
- 6 Tabella dei codici di errore
- 7 Ventilatore
- 8 Paraurti
- 9 Sensore della docking station
- 10 Premete l'interruttore di alimentazione per accendere o spegnere il robot.
- 11 Ruota anteriore
- 12 Perni di inserimento delle spazzole laterali
- 13 Sensori per il rilevamento del vuoto
- 14 Rotelle
- 15 Vano batteria
- 16 Apertura di aspirazione
- 17 Spazzole laterali
- 18 Batteria ricaricabile
- 19 Coperchio del vano batteria
- 20 Blocchi per il fissaggio dei panni asciutti
- 21 Supporto per panni asciutti
- 22 Panni asciutti
- 23 Scomparto batteria
- 24 Telecomando
- 25 Cavo di ricarica
- 26 Puntatore
- 27 Unità muro virtuale (FC8820)
- 28 Docking station
- 29 Adattatore
- 30 Spinotto

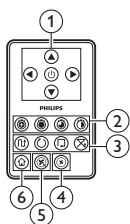
## Display e telecomando

### Telecomando (FC8820)



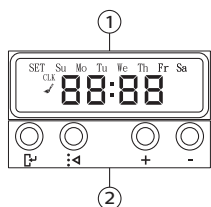
- 1 Pulsanti di navigazione e pulsante di avvio/arresto
- 2 Pulsanti per l'impostazione del tempo di pulizia
- 3 Pulsanti per l'impostazione della modalità di pulizia
- 4 Pulsanti per l'impostazione della velocità della ventola
- 5 Pulsante docking

## Telecomando (FC8810)



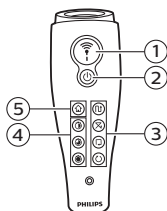
- 1 Pulsanti di navigazione e pulsante di avvio/arresto
- 2 Pulsanti per l'impostazione del tempo di pulizia
- 3 Pulsanti per l'impostazione della modalità di pulizia
- 4 Pulsante di spegnimento della ventola
- 5 Pulsante di accensione della ventola
- 6 Pulsante docking

## Pannello di controllo della docking station



- 1 Display con indicazioni dell'ora, del giorno e di programmazione
- 2 Pulsanti di regolazione e impostazione

## Puntatore (FC8820)



- 1 Pulsante del puntatore
- 2 Pulsante on/off
- 3 Pulsanti per l'impostazione della modalità di pulizia
- 4 Pulsanti per l'impostazione del tempo di pulizia
- 5 Pulsante docking

# Funzionamento del robot

## Sistema di pulizia del robot

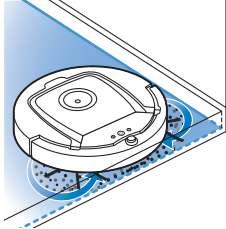
Questo robot dispone di funzioni che lo rendono idoneo per la pulizia dei pavimenti di casa.

Il robot è particolarmente indicato per la pulizia di superfici dure, quali pavimenti in legno, piastrelle o linoleum. Può anche pulire, con un'efficacia probabilmente inferiore, pavimenti morbidi come moquette o tappeti. Se usate il robot su moquette o tappeti, la prima volta osservatene il funzionamento per vedere se è in grado di pulire questo tipo di superfici. È inoltre opportuno osservarne il funzionamento su pavimenti duri neri e lucidi.

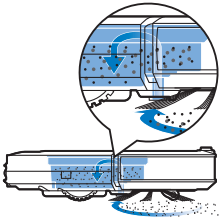
## Sistema di pulizia del robot

### Sistema di pulizia

Il robot dispone di un sistema di pulizia a 3 stadi per pulire i pavimenti in modo efficace.



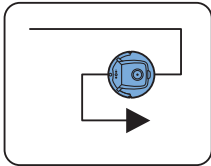
- Le due spazzole laterali consentono al robot di pulire gli angoli e gli spazi lungo le pareti e di asportare lo sporco sul pavimento facendolo confluire verso l'apertura di aspirazione.



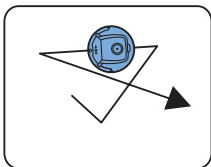
- La potenza di aspirazione del robot raccoglie lo sporco e lo trasporta attraverso l'apertura di aspirazione nel contenitore della polvere.
- Il robot è dotato di un supporto per panni asciutti, per una pulizia ancora più accurata dei pavimenti duri attraverso l'uso di panni asciutti.

### Modalità di pulizia

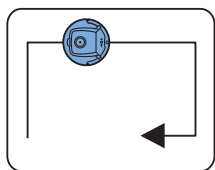
In modalità di pulizia automatica, il robot utilizza una sequenza automatica di movimenti per pulire ogni zona della stanza in maniera ottimale. Di seguito sono riportati gli schemi di pulizia utilizzati:



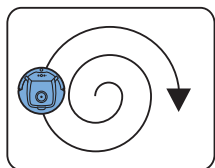
- 1 Movimenti a "Z" o a zig-zag



- 2 Movimenti casuali



3 Movimenti che seguono i contorni del muro



4 Movimenti a spirale

In modalità di pulizia automatica, il robot utilizza i suddetti movimenti secondo una sequenza fissa: movimenti a zig-zag, movimenti casuali, movimenti che seguono i contorni del muro e movimenti a spirale.

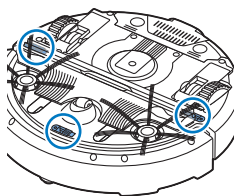
Quando il robot ha completato questa sequenza di movimenti, esegue nuovamente dei movimenti a zig-zag. Il robot continua a usare questa sequenza di movimenti per pulire la stanza finché la batteria ricaricabile non si scarica o finché non viene spento manualmente.

Se durante la sessione di pulizia il robot rileva una zona particolarmente sporca, passa alla modalità di movimenti a spirale e imposta la velocità della ventola su turbo (solo FC8820), per assicurare un'accurata rimozione dello sporco.

Nota: potete inoltre selezionare singolarmente ciascuna modalità premendo l'apposito pulsante sul telecomando o sul puntatore (solo FC8820). Le modalità selezionate manualmente rimangono attive solo per alcuni minuti, dopodiché, il robot ritorna alla modalità di pulizia automatica.

Per ulteriori informazioni, vedere il capitolo "Utilizzo del robot", alla sezione "Modalità di pulizia".

## Elusione dei dislivelli da parte del robot



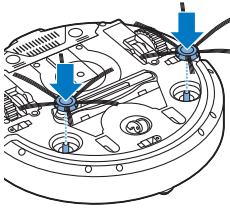
Il robot dispone di tre sensori per il rilevamento del vuoto nella parte inferiore. Questi sensori sono utilizzati per rilevare ed evitare i dislivelli, come ad esempio le scale.

Nota: è del tutto normale che il robot si sporga leggermente oltre il bordo di un dislivello, poiché il sensore anteriore di rilevamento del vuoto si trova dietro il bordo antiurto.

**Attenzione: in alcuni casi, i sensori potrebbero non rilevare una scala o altri dislivelli in tempo. Controllate pertanto il robot con attenzione, sia durante i primi utilizzi che in presenza di scale o dislivelli. È importante che i sensori di rilevamento del vuoto siano puliti regolarmente affinché il robot possa continuare a rilevare i dislivelli in maniera adeguata (vedere il capitolo "Pulizia e manutenzione" per le relative istruzioni).**

## Primo utilizzo

### Inserimento delle spazzole laterali



- 1 Estraete le spazzole laterali dalla confezione e capovolgete il robot su un tavolo o sul pavimento.
- 2 Spingete le spazzole laterali sui perni di inserimento nella parte inferiore del robot.

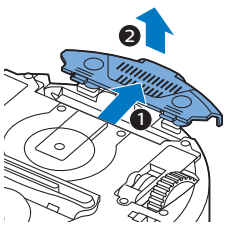
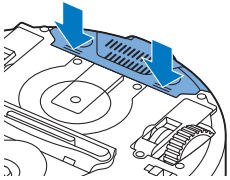
Nota: assicuratevi di collegare correttamente le spazzole laterali. Premete le spazzole sul perno di inserimento finché non le sentirete scattare in posizione.

### Inserimento della batteria ricaricabile

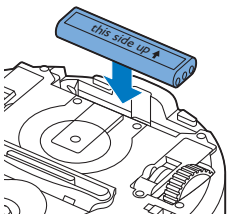
Prima dell'uso, inserite la batteria ricaricabile.

Nota: maneggiate con cura la batteria ricaricabile. Evitate di farla cadere per garantirne la massima durata.

- 1 Premete le sezioni scanalate sul coperchio del vano batteria per sbloccarlo.



- 2 Rimuovete il coperchio del vano batteria dal robot facendolo scorrere.
- 3 Rimuovete la plastica dalla batteria ricaricabile.



- 4 Inserite la batteria ricaricabile nell'apposito vano.

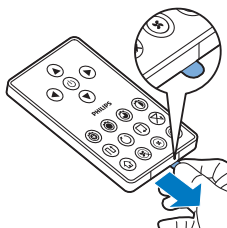
Nota: accertatevi che l'etichetta della batteria sia rivolta verso l'alto e che i connettori siano rivolti nella direzione corretta.

- 5 Riposizionate il coperchio del vano batteria sul robot, sempre facendolo scorrere.

## Rimozione della linguetta dal telecomando

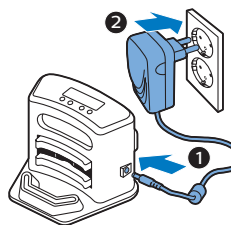
Il telecomando funziona con una batteria a bottone CR2025. La batteria è protetta da un'apposita linguetta che deve essere rimossa prima dell'uso.

- 1 Estraiete la linguetta di protezione della batteria dal vano batterie del telecomando. Adesso il telecomando è pronto per l'uso.

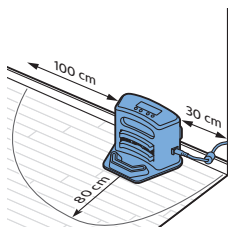


## Predisposizione del dispositivo

### Installazione della docking station



- 1 Inserite lo spinotto dell'adattatore nella presa sulla docking station (1) e inserite l'adattatore nella presa di corrente (2).
  - Il display sulla docking station si attiva.
- 2 Posizionate la docking station su un pavimento orizzontale e piano a ridosso del muro.



Nota: assicuratevi che non vi siano ostacoli o dislivelli a 30 cm a destra, 100 cm a sinistra e 80 cm davanti alla docking station.

Consiglio: per fare sì che la docking station rimanga saldamente nella posizione scelta, fissatela alla parete con delle viti o con due strisce di nastro biadesivo.

## Come ricaricare l'apparecchio

Quando caricate l'apparecchio per la prima volta e quando la batteria ricaricabile del robot è scarica, il tempo di ricarica è di quattro ore.

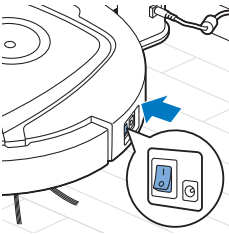
Il vostro robot può essere caricato in due modi:

- Sulla docking station, manualmente o automaticamente, durante l'uso;
- Collegando il robot direttamente all'alimentazione.

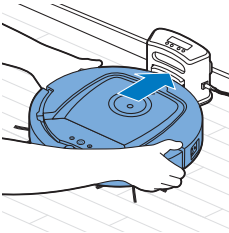
Nota: quando la batteria ricaricabile è completamente carica, il robot può pulire per un massimo di 120 minuti.

### Ricarica sulla docking station

- 1 Premete l'interruttore di alimentazione per accendere il robot.

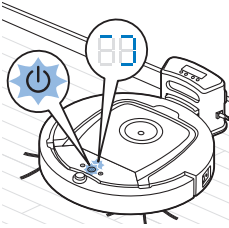


- 2 Posizionate il robot sulla docking station collegata alla presa di corrente.

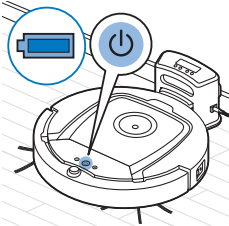


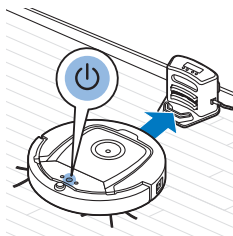
- 3 Il pulsante di avvio/arresto inizia a lampeggiare.

Nota: la prima volta che ricaricate il robot, sul display del robot viene mostrato l'indicatore di avvio.



- 4 Quando la batteria è completamente carica, il pulsante di avvio/arresto si accende a luce fissa.

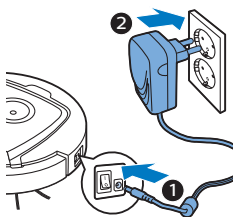




## Carica automatica durante l'uso

- 1 Una volta terminate le operazioni di pulizia o quando la batteria è carica solo al 15%, il robot cerca automaticamente la docking station per ricaricarsi. Quando ciò avviene, la spia del pulsante di avvio/arresto diventa arancione.
- 2 Quando la batteria è completamente carica, il pulsante di avvio/arresto si accende a luce fissa.

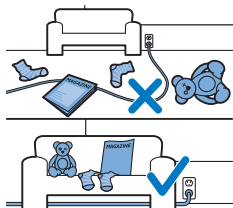
Nota: il robot cerca automaticamente la docking station solo quando ha iniziato le operazioni di pulizia dalla docking station stessa.



## Carica diretta tramite presa di corrente

- 1 Premete l'interruttore di alimentazione per accendere il robot.
- 2 Inserite lo spinotto dell'adattatore nella presa situata sul robot (1). Inserite l'adattatore in una presa di corrente a parete (2).
- 3 Quando il robot è collegato all'alimentazione correttamente, il pulsante di avvio/arresto inizia a lampeggiare lentamente. Questo indica che il robot è in carica.
- 4 Quando la batteria è completamente carica, il pulsante di avvio/arresto si accende a luce fissa.

## Preparazione della stanza per una sessione di pulizia



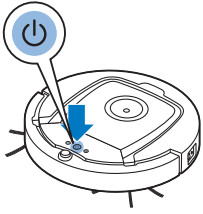
Prima di iniziare una sessione di pulizia con il robot, accertatevi di rimuovere tutti gli oggetti fragili e sparsi sul pavimento. Rimuovere inoltre eventuali fili e cavi dal pavimento.

## Utilizzo del robot

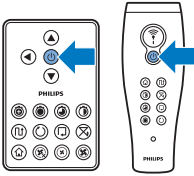
### Avvio e arresto

- 1 Impostate l'interruttore di alimentazione sul lato del robot in posizione "on".
- 2 Premete il pulsante di avvio/arresto.



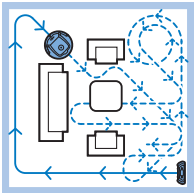


- Potete premere il pulsante di avvio/arresto posto sul robot.



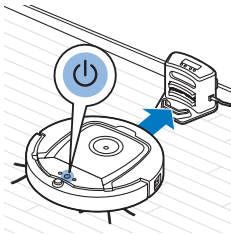
- In alternativa, potete anche premere il pulsante di avvio/arresto posto sul telecomando o sul puntatore (solo FC8820).

**3** Il pulsante di avvio/arresto si illumina a luce fissa e il robot inizia a pulire.



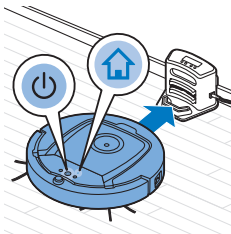
**4** Il robot pulisce in modalità di pulizia automatica finché la batteria non si scarica. In modalità di pulizia automatica, il robot segue sequenze ripetute di movimenti a zig-zag, movimenti casuali, movimenti che seguono i contorni del muro e movimenti a spirale.

Nota: per selezionare una singola modalità, premete uno dei pulsanti modalità sul telecomando. Per maggiori informazioni, consultare la sezione "Selezione della modalità di pulizia".



**5** Quando la batteria è quasi scarica, il pulsante di avvio/arresto diventa arancione e il robot inizia a cercare la docking station per ricaricarsi.

**6** È anche possibile premere il pulsante di avvio/arresto per interrompere la sessione di pulizia. Premendo nuovamente il pulsante di avvio/arresto e se la batteria è ancora sufficientemente carica, il robot continua in modalità di pulizia automatica.



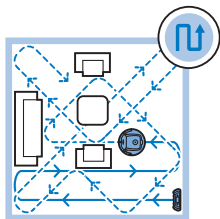
**7** Per fare in modo che il robot torni alla docking station prima che la batteria sia scarica, premete il pulsante docking sul telecomando o sul puntatore (solo FC8820). L'indicatore della docking station sul display del robot si attiva e il robot torna alla docking station.

Nota: se non lo avete avviato dalla docking station, il robot non ritorna alla docking station automaticamente quando la batteria si scarica. Se la batteria ricaricabile è ancora sufficientemente carica, potete premere il pulsante docking sul telecomando o sul puntatore (solo FC8820) per far sì che il robot torni alla docking station. Se la batteria ricaricabile è completamente scarica, dovete posizionare il robot sulla docking station manualmente.

## Selezione della modalità di pulizia

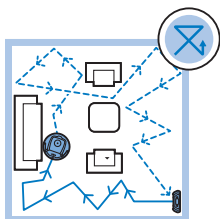
Oltre alla modalità di pulizia automatica, il robot dispone di quattro singole modalità di pulizia, ciascuna delle quali può essere attivata premendo l'apposito pulsante sul telecomando.

Nota: le modalità selezionate manualmente rimangono attive solo per alcuni minuti, dopodiché, il robot ritorna alla modalità di pulizia automatica.



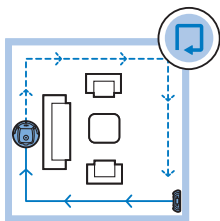
### Modalità a zig-zag

In modalità a zig-zag, il robot effettua movimenti a forma di Z attraverso la stanza per pulire aree di grandi dimensioni.



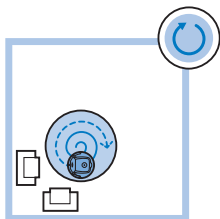
### Modalità casuale

In questa modalità, il robot pulisce la stanza con movimenti dritti e incrociati.



### Modalità con movimenti che seguono i contorni del muro

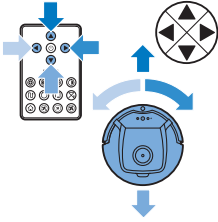
In questa modalità, il robot segue le pareti della stanza per pulire più accuratamente l'area lungo le pareti.



### Modalità a spirale

In questa modalità, il robot effettua movimenti a spirale per pulire a fondo una piccola area sporca. In modalità a spirale, la ventola funziona a velocità turbo (solo FC8820).

## Spostamento manuale

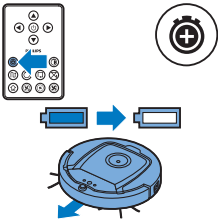


- 1 Utilizzate i pulsanti freccia situati attorno al pulsante di avvio/arresto sul telecomando per spostare il robot all'interno della stanza.

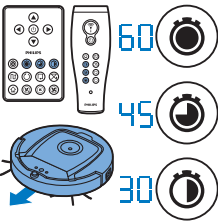
Nota: prestate attenzione quando dirigete il robot manualmente vicino a un dislivello o una scala.

Nota: la funzione di aspirazione e le spazzole laterali funzionano solo quando il robot procede in avanti. I pulsanti destra, sinistra e indietro servono esclusivamente a manovrare il robot.

## Uso del pulsante per l'impostazione del tempo di pulizia



- Premete il pulsante per l'impostazione del tempo di pulizia massimo per far sì che il robot si attivi in modalità di pulizia automatica finché la batteria non si scarica. Al termine della pulizia, il robot ritorna automaticamente alla docking station se è stato avviato dalla docking station stessa. Se il robot è stato avviato da un altro punto della stanza, premete il pulsante della docking station perché ritorni alla docking station.



- Gli altri pulsanti per l'impostazione del tempo di pulizia consentono al robot di funzionare rispettivamente per 60, 45 e 30 minuti. Allo scadere del tempo di pulizia, il robot ritorna automaticamente alla docking station quando è avviato dalla docking station stessa. Se il robot è stato avviato da un altro punto della stanza, premete il pulsante della docking station perché ritorni alla docking station.

## Funzionamento della docking station

### Impostazione dell'ora e del giorno

Per utilizzare i programmi di pulizia, dovete innanzitutto impostare l'ora e il giorno della settimana sul display della docking station.

Nota: per le immagini relative ai passaggi riportati di seguito, vedete le pagine sul retro del manuale.

- 1 Premete il pulsante SET. L'indicatore della modalità SET e l'indicatore dell'orologio iniziano a lampeggiare.
- 2 Premete una volta il pulsante di selezione. L'indicazione dell'ora inizia a lampeggiare.
- 3 Usate i pulsanti + e - sulla docking station per impostare l'ora. L'ora impostata compare sul display.
- 4 Premete il pulsante di selezione per confermare l'ora impostata. L'indicazione dei minuti inizia a lampeggiare.

- 5 Usate i pulsanti + e - sulla docking station per impostare i minuti. I minuti impostati appaiono sul display.
- 6 Premete il pulsante di selezione per confermare i minuti impostati. L'indicazione "Su" ("Dom") per domenica inizia a lampeggiare.
- 7 Usate i pulsanti + e - sulla docking station per impostare il giorno corrente della settimana.
- 8 Premete il pulsante SELECT (Seleziona) per confermare il giorno della settimana.
- 9 Premete il pulsante SET per confermare l'impostazione dell'ora e del giorno della settimana. Sia l'indicatore della modalità SET che l'indicatore dell'orologio smettono di lampeggiare e diventano fissi.

### Programmazione dei tempi di pulizia

Se avete impostato l'ora e il giorno della settimana sul display della docking station, potete programmare i tempi di pulizia per il robot.

Nota: per le immagini relative ai passaggi riportati di seguito, vedete le pagine sul retro del manuale.

Le opzioni di programmazione disponibili sono le seguenti:

| Programma                        | Indicazioni sul display   |
|----------------------------------|---|
| Pulizia giornaliera              | Sono accese le indicazioni di tutti i giorni                                    |
| Pulizia nei giorni feriali       | Sono accese le indicazioni da "Mo" ("Lun") a "Fri" ("Ven")                      |
| Pulizia per 2 giorni consecutivi | Sono accese le indicazioni di 2 giorni, ad esempio "Fri" ("Ven") e "Sa" ("Sab") |
| Pulizia 1 giorno alla settimana  | È accesa l'indicazione del giorno selezionato                                   |

- 1 Premete il pulsante SET. L'indicatore della modalità SET e l'indicatore del programma di pulizia iniziano a lampeggiare.
- 2 Premete una volta il pulsante di selezione. L'indicazione dell'ora inizia a lampeggiare.
- 3 Usate i pulsanti + e - sulla docking station per impostare l'ora. L'ora impostata appare sul display.
- 4 Premete il pulsante di selezione per confermare l'ora impostata. L'indicazione dei minuti inizia a lampeggiare.
- 5 Usate i pulsanti + e - sulla docking station per impostare i minuti. I minuti impostati appaiono sul display.
- 6 Premete il pulsante di selezione per confermare i minuti impostati. L'indicazione "Su" ("Dom") per domenica inizia a lampeggiare.
- 7 Usate i pulsanti + e - sulla docking station per passare da un programma di pulizia all'altro (consultate la tabella riportata sopra per le opzioni di programmazione disponibili).
- 8 Per confermare il programma selezionato premete il pulsante SELECT (Seleziona).
- 9 Premete il pulsante SET per confermare la programmazione. Sia l'indicatore della modalità SET che l'indicatore del programma di pulizia smettono di lampeggiare e diventano fissi.

- 10** Una volta impostato un programma di pulizia, il display mostra l'indicatore del programma e il giorno o i giorni selezionati. Se lasciate il robot in modalità standby e la batteria ricaricabile è completamente carica, la pulizia inizierà all'ora programmata nel giorno o nei giorni programmati.



### Pulsanti per l'impostazione della velocità della ventola

Potete utilizzare i pulsanti di velocità della ventola per aumentare la velocità della ventola fino alla modalità turbo o per spegnere la ventola.

L'impostazione predefinita della velocità della ventola è normale.

- 1 Premete questo pulsante per spegnere la ventola.
- 2 Premete questo pulsante per accendere la ventola a velocità normale.
- 3 Il pulsante della ventola turbo aumenta la velocità della ventola (solo FC8820).

### Risposta al battito delle mani

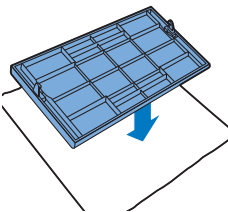
La risposta al battito delle mani viene attivata quanto il robot entra in modalità standby nelle seguenti situazioni:

- Quando smette di pulire a causa di un errore
- Quando avete programmato un periodo di pulizia breve
- Quando non riesce a trovare la docking station entro 20 minuti.

Se non vedete il robot, potete ritrovarlo battendo le mani una volta. Il robot risponderà emettendo un segnale acustico e accendendo tutte le icone sul display.

## Uso dell'accessorio per panni asciutti

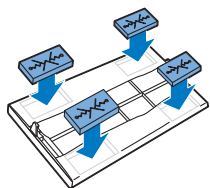
L'accessorio per panni asciutti consente di pulire i pavimenti duri con panni asciutti.



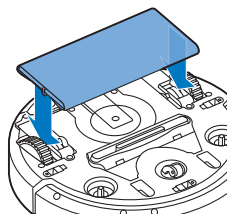
**Nota:** Se utilizzate l'accessorio per panni asciutti, il robot potrebbe avere dei problemi a superare le soglie o a salire sui tappetini.

### Preparazione dell'accessorio per panni asciutti per l'uso

- 1 Capovolgete il robot sul pavimento o su un tavolo.
- 2 Posizionate il panno asciutto su un tavolo e sistemate l'apposito accessorio sul panno con le alette di fissaggio rivolte verso di voi.



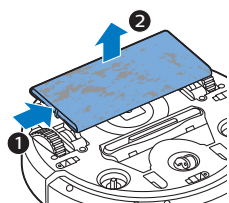
- 3 Piegate entrambe le estremità del panno asciutto attorno all'accessorio e serrate il panno inserendo i blocchi di fissaggio nelle apposite cavità.



- 4 Inserite l'aletta di fissaggio dell'accessorio nell'apertura che si trova dietro la rotella su un lato del robot e spingete finché non si blocca in posizione con un clic. Ripetete quindi la procedura sull'altro lato.
- 5 Capovolgete il robot e posizionate sul pavimento sulle rotelle con l'accessorio per panni asciutti a contatto con il pavimento.

### Uso del robot con l'accessorio per panni asciutti

Una volta fissato l'accessorio per panni asciutti, potete utilizzare il robot in qualsiasi modalità e su tutte le superfici dure. Non utilizzate l'accessorio per panni asciutti su tappeti o tappetini.



### Rimozione dell'accessorio per panni asciutti

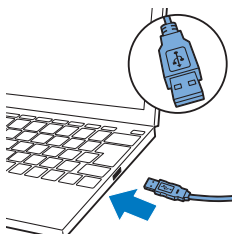
- 1 Rimuovete l'accessorio per panni asciutti non appena la pulizia del pavimento è terminata.
- 2 Capovolgete il robot sul pavimento o su un tavolo.
- 3 Spingete un'estremità dell'accessorio per panni asciutti verso la rotella sull'altro lato del robot per sganciarlo. Staccate quindi l'accessorio dal robot.

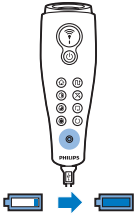
## Uso del puntatore (FC8820)

### Ricarica del puntatore

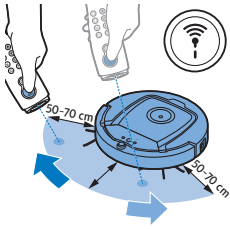
Il puntatore ha una batteria ricaricabile che può essere caricata con il cavo USB in dotazione.

- 1 Inserite la spina micro USB nella presa sulla parte inferiore del puntatore.
- 2 Inserite la spina USB in un caricatore USB o una porta USB libera del vostro computer portatile.



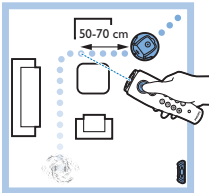


- 3** La spia della ricarica sul puntatore si illumina fissa. La ricarica richiede 30 minuti. Quando la spia di ricarica si spegne, la batteria ricaricabile è completamente carica.



### Controllo del robot con il puntatore

- Quando premete e tenete premuto il pulsante del puntatore, il puntatore emette un fascio di luce a infrarossi. Con questo fascio potete trascinare il robot in una particolare direzione. Finché mantenete premuto il pulsante e continuate a puntare verso la direzione in cui desiderate che il robot si sposti, esso continuerà a muoversi in quella direzione. Quando rilasciate il pulsante del puntatore, il robot inizia a pulire in modalità di pulizia automatica.



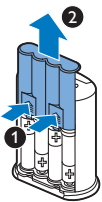
- Mediante il puntatore potete dirigere il robot su una specifica area della stanza per pulirla più accuratamente.

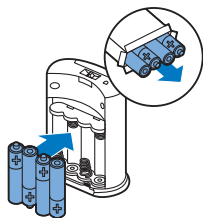
## Uso dell'unità muro virtuale (FC8820)

### Inserimento delle batterie nella parete invisibile

La parete invisibile funziona con quattro batterie AA.

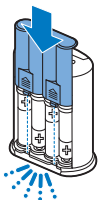
- 1** Spingete le due alette di rilascio nella parte inferiore del coperchio posteriore (1) e fate scorrere il coperchio posteriore verso l'alto per rimuoverlo dalla parete invisibile (2).





- 2 Inserite quattro nuove batterie AA nel vano batterie della parete invisibile.

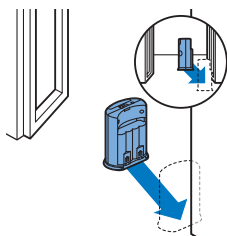
Nota: Controllate che la direzione dei poli +/- delle batterie sia corretta.



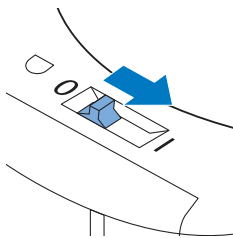
- 3 Fate scorrere il coperchio posteriore riposizionandolo sulla parete invisibile.

### Posizionamento della parete invisibile per fermare il robot

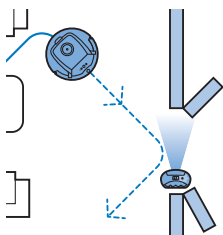
Potete utilizzare la parete invisibile per evitare che il robot entri in una determinata stanza o area.



- 1 Posizionate l'unità in un punto che il robot non deve superare, ad esempio vicino a una porta aperta su una stanza in cui il robot non deve accedere.



- 2 Accendete la parete invisibile con il selettore on/off che si trova sulla parte superiore dell'unità.
- 3 Avviate il robot.



- 4 Quando il robot si avvicina troppo alla parete invisibile, la spia sulla parete invisibile inizia a lampeggiare e viene emesso un fascio di luce infrarossa, che fa cambiare direzione al robot, allontanandolo dalla parete invisibile.

Nota: se utilizzate la parete invisibile, controllate regolarmente che le batterie siano sufficientemente cariche. Potete controllare ciò spegnendo e accendendo di nuovo la parete virtuale. Se le batterie sono sufficientemente cariche, il LED sulla parete invisibile si illuminerà per breve tempo.

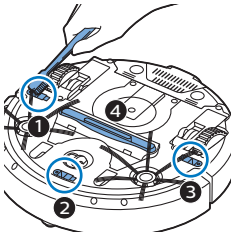


# Pulizia e manutenzione

## Pulizia del robot

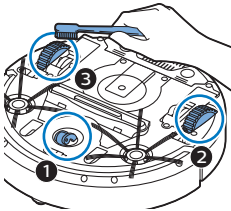
Per mantenere prestazioni di pulizia ottimali, pulite periodicamente i sensori per il rilevamento del vuoto, le rotelle, le spazzole laterali e l'apertura di aspirazione.

- 1 Assicuratevi che l'interruttore di alimentazione sia in posizione "off".
- 2 Capovolgete il robot su una superficie piana.
- 3 Rimuovete la polvere e la lanugine dai sensori di rilevamento del vuoto e pulite l'apertura di aspirazione utilizzando una spazzola a setole morbide, ad esempio uno spazzolino da denti.

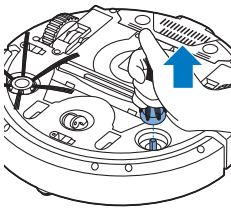


Nota: è importante che i sensori di rilevamento del vuoto siano puliti regolarmente. Quando i sensori sono sporchi, il robot potrebbe non rilevare scale o dislivelli.

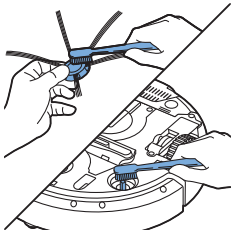
- 4 Per rimuovere polvere e lanugine dalla rotella anteriore e dalle rotelle laterali, utilizzate una spazzola a setole morbide (ad esempio, uno spazzolino da denti).



- 5 Per pulire le spazzole laterali, afferratele per le setole ed estraetele dai relativi perni.



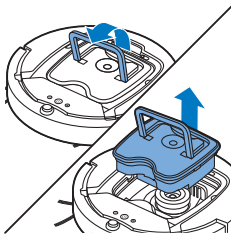
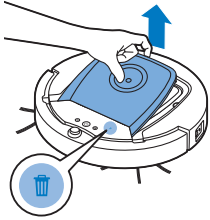
- 6 Rimuovete lanugine, capelli e fili dal perno e dalla spazzola laterale con una spazzola morbida (ad esempio uno spazzolino da denti) o un panno.
- 7 Controllate le spazzole laterali e la parte inferiore del robot per rimuovere eventuali oggetti appuntiti che potrebbero danneggiare il pavimento.



## Svuotamento e pulizia del contenitore della polvere

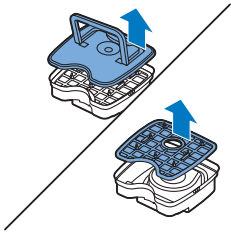
Svuotate e pulite il contenitore della polvere quando l'indicatore contenitore della polvere pieno si accende a luce fissa.

- 1 Assicuratevi che l'interruttore di alimentazione sia in posizione "off".
- 2 Rimuovete il coperchio.

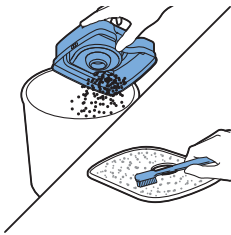


- 3 Tirate verso l'alto la maniglia del coperchio del contenitore della polvere ed estraete il contenitore della polvere dal relativo vano.

Nota: quando rimuovete o reinsertite il contenitore della polvere, fate attenzione a non danneggiare le pale della ventola del motore.

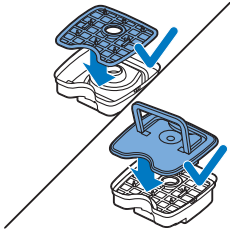


- 4 Sollevare con cautela il coperchio dal contenitore (1) della polvere e togliete il filtro (2).

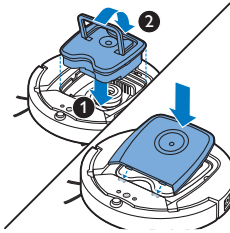


- 5 Scuotete il contenitore della polvere sopra una pattumiera per svuotarlo. Pulite il filtro e la parte interna del contenitore della polvere con un panno o uno spazzolino a setole morbide. Pulite anche l'apertura di aspirazione nella parte inferiore del contenitore della polvere.

**Attenzione: non pulite il contenitore della polvere e il filtro con acqua o in lavastoviglie.**



- 6 Reinserire il filtro nel contenitore della polvere (1). Quindi posizionate nuovamente il coperchio sul contenitore della polvere (2).



- 7 Inserite nuovamente il contenitore della polvere nell'apposito vano e riposizionate il coperchio sul robot.

**Attenzione: assicuratevi sempre che il filtro sia inserito nel contenitore della polvere. Se il robot viene utilizzato senza filtro all'interno del contenitore della polvere, il motore ne risulterà danneggiato.**

## Sostituzione

### Ordinazione degli accessori

Per acquistare accessori o parti di ricambio, visitate il sito Web [www.shop.philips.com/service](http://www.shop.philips.com/service) o recatevi presso il rivenditore Philips di zona. Potete inoltre contattare il Centro Assistenza Clienti Philips del vostro paese. Per i dettagli, fate riferimento all'opuscolo della garanzia internazionale.

### Sostituzione del filtro

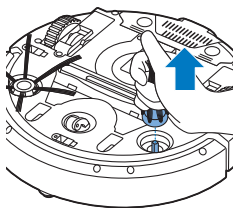
Sostituite il filtro se danneggiato o molto sporco. Potete ordinare un nuovo kit del filtro con il numero di tipo FC8066. Per istruzioni sulla rimozione e l'inserimento del filtro nel contenitore della polvere, consultare la sezione "Svuotamento e pulizia del contenitore della polvere" nel capitolo "Pulizia e manutenzione".

### Sostituzione delle spazzole laterali

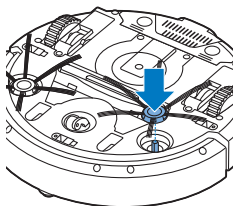
Per assicurare risultati di pulizia ottimali, dopo un certo periodo di utilizzo, sostituite le spazzole laterali.

sostituite sempre le spazzole laterali quando notate segni di usura o danni. Consigliamo inoltre di sostituire entrambe le spazzole laterali contemporaneamente. Potete ordinare spazzole laterali di ricambio come parte del kit di sostituzione FC8068. Questo kit contiene anche due filtri e tre panni asciutti.

- 1 Assicuratevi che l'interruttore di alimentazione sia in posizione "off".



- 2** Per sostituire le spazzole laterali, afferrate le vecchie spazzole tenendole per le setole ed estraetele dai relativi perni.

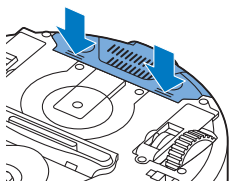


- 3** Inserite le nuove spazzole laterali sui perni.

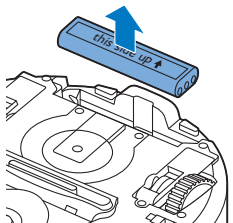
## Sostituzione della batteria ricaricabile

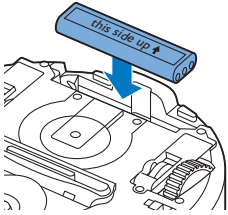
Sostituire la batteria ricaricabile quando non può più essere ricaricata o quando si scarica frequentemente. Potete ordinare una nuova batteria ricaricabile con il numero d'ordine CP0113 per FC8820 e CP0112 per FC8810.

- 1** Assicuratevi che l'interruttore di alimentazione del robot sia in posizione "off".
- 2** Lasciate il robot in funzione finché la batteria ricaricabile non si scarica completamente prima di rimuoverla e smaltirla.
- 3** Rimuovete il coperchio del vano batteria spingendolo e facendolo scorrere.



- 4** Rimuovete la vecchia batteria ricaricabile dal vano batteria.





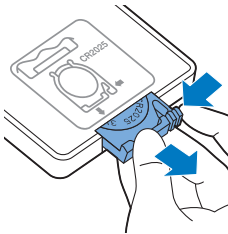
- 5 Inserite la nuova batteria ricaricabile nell'apposito vano.
- 6 Riposizionate il coperchio del vano batteria sul robot, sempre facendolo scorrere.

## Sostituzione dei panni asciutti

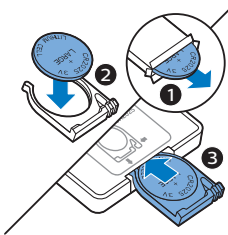
Potete ordinare dei nuovi panni asciutti. Essi fanno parte del kit di sostituzione FC8068, che contiene anche due spazzole laterali e due filtri.

## Sostituzione della batteria del telecomando

Il telecomando funziona con una batteria a bottone CR2025. Sostituite la batteria quando il robot non risponde più alla pressione dei pulsanti del telecomando.



- 1 Capovolgete il telecomando. Premete il pulsante di rilascio sullo scomparto della batteria e allo stesso tempo estraete lo scomparto della batteria dal telecomando facendolo scorrere.



- 2 Rimuovete le batterie scariche dall'apposito scomparto e sostituitele con batterie nuove. Quindi fate nuovamente scorrere il coperchio del vano batterie sul telecomando.

## Riciclaggio



- Questo simbolo indica che il prodotto non può essere smaltito con i normali rifiuti domestici (2012/19/UE).



- Questo simbolo indica che il prodotto contiene batterie usa e getta che non devono essere smaltite con i normali rifiuti domestici (2006/66/CE).
- Rispettate le normative di raccolta dei prodotti elettrici, elettronici e delle batterie in vigore nel vostro paese. Un corretto smaltimento consente di evitare conseguenze negative per l'ambiente e la salute.

## Rimozione delle batterie usa e getta

Per rimuovere le batterie usa e getta, vedere le istruzioni per il posizionamento e/o la rimozione delle batterie nel manuale dell'utente.

## Risoluzione dei problemi

Questo capitolo riassume i problemi più comuni che potreste riscontrare con la macchina. Se non riuscite a risolvere il problema con le informazioni riportate sotto, visitate il sito [www.philips.com/support](http://www.philips.com/support) per un elenco di domande frequenti o contattate il Centro assistenza clienti del vostro paese.

| Problema  | Possibile causa  | Soluzione  |
|---|--|--|
| Il robot non si avvia quando si preme il pulsante di avvio/arresto. | La batteria ricaricabile è scarica.                      | Caricate la batteria (vedere il capitolo "Predisposizione dell'apparecchio").  |
|   | Lo spinotto è ancora inserito nella presa del robot.     | Il robot non funziona se collegato all'alimentazione principale. Funziona esclusivamente tramite batteria ricaricabile. Pertanto, scollegate sempre l'adattatore dal robot e dalla presa di corrente prima dell'uso. |
|   | L'interruttore di alimentazione è in posizione "on" (I). | Premete l'interruttore di alimentazione. Premete il pulsante di avvio/arresto sul robot o sul telecomando per avviare la pulizia.  |

| <b>Problema</b>                          | <b>Possibile causa</b>  | <b>Soluzione</b>  |
|--|---|---|
| La spia di avviso lampeggia rapidamente. | Una o entrambe le rotelle sono incastrate.                          | Impostate l'interruttore di alimentazione su "off". Rimuovete la lanugine, i capelli, i fili o i cavi incastrati intorno alla sospensione delle rotelle.  |
|  | Una o entrambe le spazzole laterali sono incastrate.                | Pulite le spazzole laterali (consultare il capitolo "Pulizia e manutenzione").  |
|  | Il coperchio superiore non è inserito o non è chiuso correttamente. | In assenza o in caso di posizionamento scorretto del coperchio superiore, il robot non funziona. Posizionate correttamente il coperchio superiore sul robot.  |
|  | Il paraurti è incastrato.   | Premete il pulsante di avvio/arresto. Sollevate il robot in modo da liberare il paraurti. Allontanate il robot dall'ostacolo e premete il pulsante avvio/arresto per riprendere le operazioni di pulizia. |
|  | Il robot è stato sollevato durante la sessione di pulizia.          | Premete il pulsante di avvio/arresto. Posizionate il robot sul pavimento, quindi premete il pulsante di avvio/arresto affinché riprenda le operazioni di pulizia.   |

| <b>Problema</b>  | <b>Possibile causa</b>  | <b>Soluzione</b>  |
|--|---|---|
| Il robot non pulisce correttamente.  | Le setole di una o entrambe le spazzole laterali sono storte o piegate.   | Immergete la spazzola o le spazzole in acqua calda per alcuni minuti. Se le setole non riacquistano la forma originale, sostituite le spazzole laterali (vedere il capitolo "Sostituzione").  |
|  | Il filtro nel contenitore della polvere è sporco.   | Pulite il filtro nel contenitore della polvere con un panno o uno spazzolino a setole morbide. Potete anche pulire il filtro e il contenitore della polvere con un normale aspirapolvere a un'impostazione di aspirazione bassa.  |
|  |   | Se nonostante i tentativi di pulizia con uno spazzolino o un aspirapolvere, il filtro rimane sporco, sostituitelo con uno nuovo. Si consiglia di sostituire il filtro almeno una volta l'anno.  |
|  | L'apertura di aspirazione nella parte inferiore del contenitore della polvere è ostruita.   | Pulite l'apertura di aspirazione (vedere il capitolo "Pulizia e manutenzione").   |
|  | Nella ruota anteriore sono incastrati capelli e sporcizia.  | Pulite la ruota anteriore (consultate il capitolo "Pulizia e manutenzione").  |
|  | Il robot sta pulendo una superficie molto scura o lucida che causa l'attivazione dei sensori di rilevamento del vuoto e, quindi, movimenti insoliti nel robot.                      | Premete il pulsante di avvio/arresto e spostate il robot su una superficie dal colore più chiaro. Se il problema persiste anche sulla superficie più chiara, visitate il sito Web <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> oppure contattate il Centro assistenza clienti del vostro paese. |
|  | Il robot sta pulendo un pavimento che riflette intensamente la luce del sole. Ciò causa l'attivazione dei sensori di rilevamento del vuoto e, quindi, movimenti insoliti nel robot. | Chiudete le tende per attenuare l'ingresso della luce del sole nella stanza. In alternativa, rimandate la sessione di pulizia fino a quando la luce del sole sarà meno intensa.   |
| Non è più possibile caricare la batteria ricaricabile oppure si scarica molto velocemente. | La batteria ricaricabile ha terminato la sua durata.  | Sostituite la batteria (vedere il capitolo "Sostituzione").   |
| La batteria del telecomando si scarica troppo velocemente.                                 | Il tipo di batteria inserito potrebbe non essere adatto.  | Il telecomando funziona con una batteria a bottone CR2025. Se il problema persiste, visitate il sito Web <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> o contattate il centro assistenza clienti del vostro paese.   |



| <b>Problema</b>  | <b>Possibile causa</b>  | <b>Soluzione</b>   |
|--|---|--|
| Il robot si muove in circolo.  | Il robot sta pulendo nella modalità di pulizia SPOT.  | Si tratta di un comportamento del tutto normale. La modalità a spirale può essere attivata in caso di sporco intenso sul pavimento per una pulizia più accurata. Fa inoltre parte della modalità di pulizia automatica. Dopo circa un minuto, il robot riacquista il normale schema di pulizia. La modalità a spirale può essere interrotta anche selezionando una diversa modalità sul telecomando. |
| Il robot non riesce a trovare la docking station.                      | Il robot non ha abbastanza spazio per tornare alla docking station.                                   | Cercate un'altra collocazione per la docking station. Consultate il capitolo "Predisposizione dell'apparecchio", sezione "Installazione della docking station".  |
|  | Il robot è ancora alla ricerca.   | Aspettate circa 20 minuti affinché il robot torni alla docking station.  |
|  | Il robot non ha iniziato la sessione di pulizia dalla docking station.                                | Se desiderate che il robot ritorni automaticamente alla docking station dopo una sessione di pulizia, assicuratevi che la sessione inizi dalla stessa docking station.   |
| Quando si trova presso la docking station, il robot emette un segnale. | State cercando di caricare il robot con l'interruttore di alimentazione del robot in posizione "off". | Premete l'interruttore di alimentazione per accendere il robot.  |

## Codici di errore

| <b>Codice di errore</b> | <b>Possibile causa</b>  | <b>Soluzione</b>   |
|-------------------------|---|--|
| E1                      | Rotelle incastrate  | Rimuovete il robot dall'ostacolo e premete il pulsante di avvio/arresto per riprendere le operazioni di pulizia.                                     |
| E2                      | Coperchio superiore o contenitore della polvere non posizionato correttamente | Posizionate correttamente il contenitore della polvere e il coperchio superiore sul robot. Il codice di errore scompare automaticamente dal display. |
| E3                      | Paraurti incastrato   | Rimuovete il robot dall'ostacolo. Il codice di errore scompare automaticamente dal display.  |
| E4                      | Robot sollevato dal pavimento   | Posizionate il robot sul pavimento per far scomparire il codice di errore.   |
| E5                      | Colore del pavimento troppo scuro   | Posizionate il robot su una zona del pavimento dal colore più chiaro. Pulite i sensori per il rilevamento del vuoto.                                 |

**Codice di errore**

**Possibile causa**

**Soluzione**

E6

La batteria non è inserita correttamente

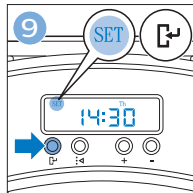
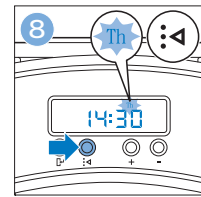
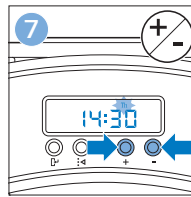
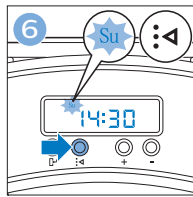
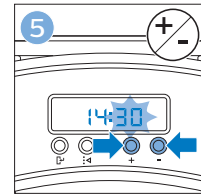
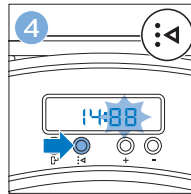
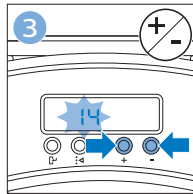
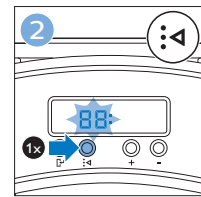
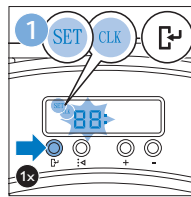
Leggete le istruzioni riportate nella sezione "Inserimento della batteria ricaricabile nel robot" nel capitolo "Primo utilizzo".

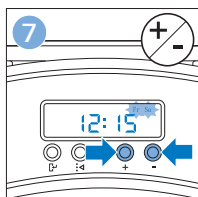
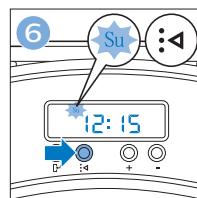
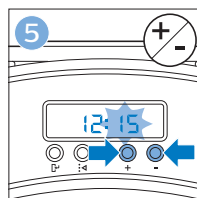
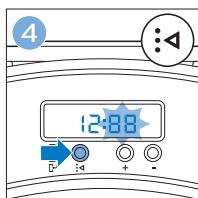
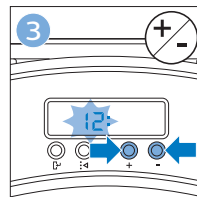
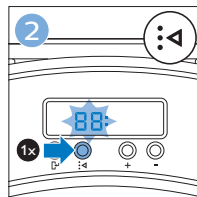
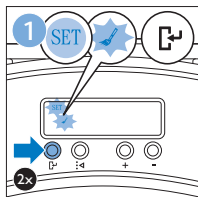
Errore di ricarica

Verificate che l'interruttore di alimentazione sia in posizione "on" quando il robot è sulla docking station.

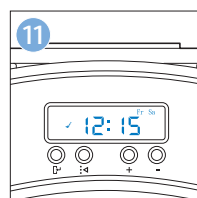
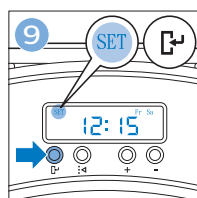
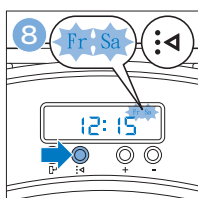


|  |        |
|--|--------|
|  | Select |
|  | Plus   |
|  | Min    |
|  | Set    |





|    |    |    |    |    |    |    |
|----|----|----|----|----|----|----|
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |



## Introductie

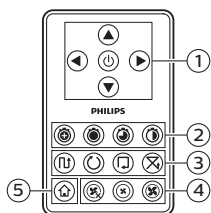
Gefeliciteerd met uw aankoop en welkom bij Philips! Registreer uw product op [www.philips.com/welcome](http://www.philips.com/welcome) om optimaal gebruik te kunnen maken van de door Philips geboden ondersteuning.

## Algemene beschrijving

- 1 Handgreep van het deksel van de stofbak
- 2 Deksel van de stofbak
- 3 Filter
- 4 Stofbak
- 5 Bovenklep
- 6 Tabel met foutcodes
- 7 Ventilator
- 8 Bumper
- 9 Dockingstation-sensor
- 10 Aan/uit-schakelaar (om de robot aan of uit te zetten)
- 11 Voorwiel
- 12 Assen voor zijborstels
- 13 Valsensoren
- 14 Wielen
- 15 Accuvak
- 16 Zuigopening
- 17 Zijborstels
- 18 Accu
- 19 Kapje van het accuvak
- 20 Bevestigingsblokjes voor droge doekjes
- 21 Houder voor droge doekjes
- 22 Droge doekjes
- 23 Batterijvak
- 24 Afstandsbediening
- 25 Oplaadsnoer
- 26 Aanwijzer
- 27 Virtuele muur (FC8820)
- 28 Dockingstation
- 29 Adapter
- 30 Kleine stekker

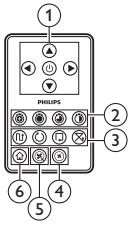
## Display en afstandsbediening

### Afstandsbediening (FC8820)



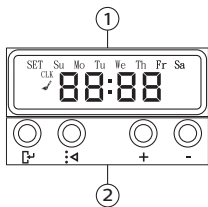
- 1 Navigatieknoppen en start/stop-knop
- 2 Knoppen voor reinigingstijd
- 3 Knoppen voor reinigingsmodi
- 4 Knoppen voor ventilatorsnelheid
- 5 Dockingknop

## Afstandsbediening (FC8810)



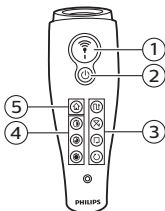
- 1 Navigatieknoppen en start/stop-knop
- 2 Knoppen voor reinigingstijd
- 3 Knoppen voor reinigingsmodi
- 4 'Ventilator uit'-knop
- 5 'Ventilator aan'-knop
- 6 Dockingknop

## Bedieningspaneel van dockingsstation



- 1 Display met tijd, dag en programmeeraanduidingen
- 2 Knoppen aanpassen en instellen

## Aanwijzer (FC8820)



- 1 Aanwijzerknop
- 2 Aan/uitknop
- 3 Knoppen voor reinigingsmodi
- 4 Knoppen voor reinigingstijd
- 5 Dockingknop

## Hoe uw robot werkt

### Wat uw robot schoonmaakt

Deze robot is uitgerust met functies die hem zeer geschikt maken om u te helpen bij het reinigen van de vloeren in uw huis.

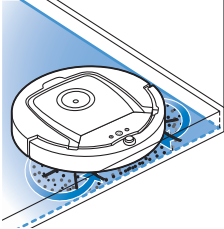
De robot is speciaal geschikt voor het schoonmaken van harde vloeren, zoals houten vloeren, tegelvloeren en ook laminaat- of linoleumvloeren. Er kunnen problemen ontstaan bij het reinigen van zachte vloerbedekking, zoals tapijt of losse vloerkleden. Als u de robot gebruikt op tapijt of losse vloerkleden, blijf dan de eerste keer in de buurt om na te gaan of de robot goed werkt op dit type vloerbedekking. De robot moet ook in de gaten worden gehouden wanneer u deze gebruikt op zeer donkere of glimmende harde vloeren.

## Hoe uw robot schoonmaakt

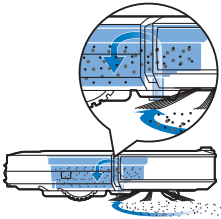
### Reinigingssysteem

De robot heeft een 3-fasenreinigingssysteem om uw vloeren efficiënt schoon te maken.

- De twee zijborstels helpen de robot in hoeken en langs muren te reinigen. Ze zorgen er ook voor dat vuil van de vloer wordt verwijderd en naar de zuigopening toe wordt geborsteld.



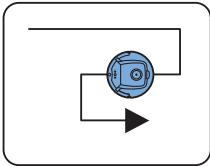
- Door de zuigkracht van de robot wordt los stof opgenomen en via de zuigopening naar de stofbak vervoerd.
- De robot wordt geleverd met een houder voor droge doekjes, zodat u een harde vloer nog grondiger schoon kunt maken.



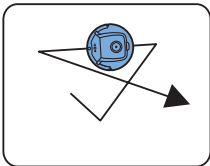
### Reinigingspatronen

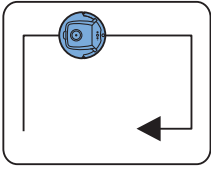
In de modus Automatisch reinigen maakt de robot gebruik van een automatische reeks reinigingspatronen om elk gebied van de kamer optimaal te reinigen. De volgende reinigingspatronen worden gebruikt:

- 1 Z-patroon of zigzagpatroon

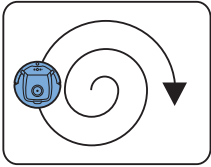


- 2 Willekeurig patroon





### 3 Muurpatroon



### 4 Spiraalvormig patroon

In de modus Automatisch reinigen gebruikt de robot deze patronen in een vaste volgorde: Z-patroon, willekeurig patroon, muurvolgend patroon en spiraalpatroon.

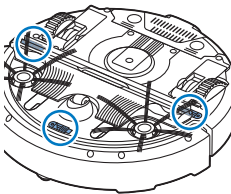
Wanneer de robot deze vaste reeks patronen heeft voltooid, begint de robot weer van voren af aan met het Z-patroon. De robot blijft deze vaste reeks van reinigingspatronen gebruiken om een ruimte te reinigen tot de accu bijna leeg is of tot de robot handmatig wordt uitgeschakeld.

Als de robot tijdens een schoonmaakbeurt een bijzonder vuil gebied signaleert, schakelt het apparaat automatisch over op de modus Spiraalpatroon en gaat de ventilator over op turbosnelheid (alleen FC8820) om te zorgen dat het vuil grondig wordt verwijderd.

Opmerking: U kunt elke modus ook afzonderlijk selecteren door op de betreffende knop op de afstandsbediening of op de aanwijzer te drukken (alleen FC8820). een handmatig geselecteerde modus is slechts enkele minuten actief. Daarna schakelt de robot terug naar de modus Automatisch reinigen.

Raadpleeg het gedeelte 'Een reinigingsmodus selecteren' in het hoofdstuk 'Uw robot gebruiken' voor meer informatie.

## Hoe uw robot hoogteverschillen vermijdt



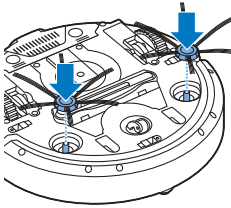
De robot heeft drie valsensoren aan de onderkant. De robot gebruikt deze valsensoren om hoogteverschillen, zoals een trap, te detecteren en te vermijden.

Opmerking: het is normaal dat de robot zich bij een hoogteverschil iets over de rand beweegt, omdat de valsensor aan de voorzijde zich achter de bumper bevindt.

**Let op: in bepaalde gevallen kunnen de valsensoren een trap of ander hoogteverschil niet op tijd detecteren. Houd de robot daarom de eerste paar keren dat u het apparaat gebruikt goed in de gaten, vooral wanneer u de robot in de buurt van een trap of een ander hoogteverschil gebruikt. Het is belangrijk dat u de valsensoren regelmatig schoonmaakt om ervoor te zorgen dat de robot hoogteverschillen goed kan blijven detecteren (zie het hoofdstuk 'Schoonmaken en onderhoud' voor instructies).**

# Vóór het eerste gebruik

## De zijborstels bevestigen



- 1 Pak de zijborstels uit en plaats de robot ondersteboven op een tafel of op de vloer.
- 2 Duw de zijborstels op de assen op de onderkant van de robot.

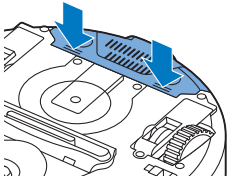
Opmerking: zorg ervoor dat u de zijborstels op de juiste manier bevestigt. Duw de zijborstels op hun assen tot u ze op hun plaats hoort vastklikken.

## De accu plaatsen

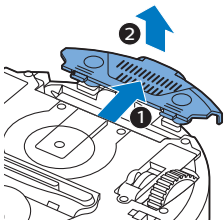
Plaats de accu voordat u de robot in gebruik neemt.

Opmerking: Ga voorzichtig om met de accu. Laat de accu niet vallen. Hierdoor blijft de levensduur van de accu maximaal.

- 1 Druk op de geribbelde gedeelten op het klepje van het accuvak om het accuvak te openen.



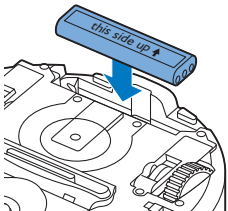
- 2 Schuif het klepje van het accuvak van de robot.
- 3 Verwijder het plastic van de accu.



- 4 Plaats de accu in het accuvak.

Opmerking: Zorg ervoor dat de opdruk op de accu naar boven wijst en dat de polen in de juiste richting wijzen.

- 5 Schuif het klepje van het accuvak weer op het apparaat.

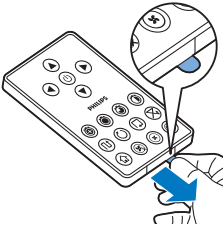




## Het beschermstrookje van de afstandsbediening verwijderen

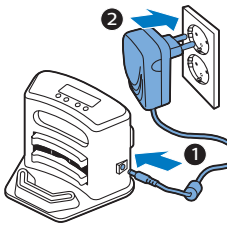
De afstandsbediening werkt op een CR2025-knoopcelbatterij. De batterij wordt beschermd met een beschermstrookje, dat moet worden verwijderd voordat u het apparaat gebruikt.

- 1 Trek het beschermstrookje uit het batterijvak van de afstandsbediening. De afstandsbediening is nu klaar voor gebruik.

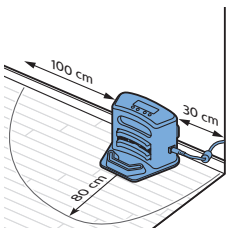


## Klaarmaken voor gebruik

### Het dockingstation plaatsen



- 1 Steek de kleine stekker van het adaptersnoer in de aansluiting op het dockingstation (1) en steek de adapter zelf in het stopcontact (2).
  - Het display van het dockingstation gaat aan.
- 2 Plaats het dockingstation op een vlakke, horizontale vloer tegen de muur.



Opmerking: Zorg ervoor dat er geen obstakels of hoogteverschillen aanwezig zijn binnen een gebied van 80 cm ten opzichte van de voorkant van het dockingstation, 30 cm ten opzichte van de rechterkant en 100 cm ten opzichte van de linkerkant.

Tip: Om ervoor te zorgen dat het dockingstation stevig op de gekozen plaats blijft staan, kunt u het met schroeven of met twee strookjes dubbelzijdig plakband aan de wand bevestigen.

## Opladen

Wanneer u de robot voor de eerste keer oplaadt en de accu leeg is, duurt het opladen vier uur.

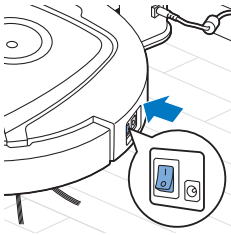
Uw robot kan op twee manieren worden opgeladen:

- Via het dockingstation, handmatig of automatisch tijdens het gebruik
- Door de robot rechtstreeks aan te sluiten op het lichtnet

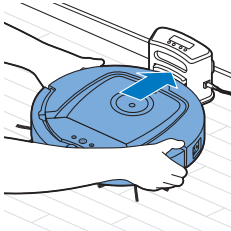
Opmerking: Wanneer de accu volledig is opgeladen, kan de robot maximaal 120 minuten reinigen.

## Opladen op het dockingstation

- 1 Druk op de aan/uit-schakelaar om de robot in te schakelen.

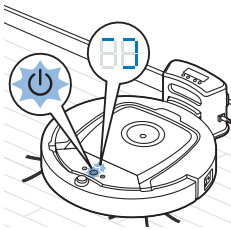


- 2 Plaats de robot op het aangesloten dockingstation.

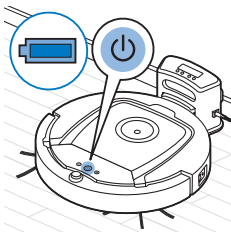


- 3 De start/stop-knop begint te knipperen.

Opmerking: Omdat dit de eerste keer is dat u de robot oplaadt, ziet u op het display van de robot de opstartaanduiding.



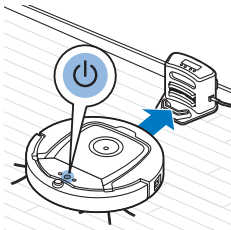
- 4 Wanneer de accu volledig is opgeladen, gaat de start/stop-knop continu branden.

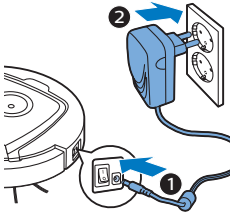


## Automatisch opladen tijdens het gebruik

- 1 Wanneer de robot klaar is met reinigen of wanneer er nog maar 15% van het accuvermogen over is, zoekt de robot automatisch het dockingstation op om weer te worden opgeladen. Wanneer de robot het dockingstation zoekt, wordt het lampje in de start/stop-knop oranje.
- 2 Wanneer de accu volledig is opgeladen, gaat de start/stop-knop continu branden.

Opmerking: De robot zoekt alleen automatisch naar het dockingstation wanneer de robot is begonnen met reinigen vanuit het dockingstation.

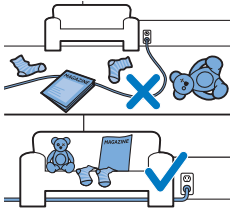




## Rechtstreeks via het lichtnet opladen

- 1 Druk op de aan/uit-schakelaar om de robot in te schakelen.
- 2 Steek de kleine stekker van het adaptersnoer in de aansluiting op de achterkant van de robot (1). Steek de adapter zelf in een stopcontact (2).
- 3 Wanneer de robot op de juiste manier op het lichtnet is aangesloten, gaat de start/stop-knop langzaam knipperen. Dit geeft aan dat de robot wordt opgeladen.
- 4 Wanneer de accu volledig is opgeladen, gaat de start/stop-knop continu branden.

## De kamer klaarmaken voor een schoonmaakbeurt

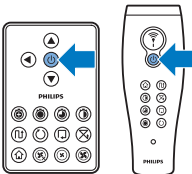
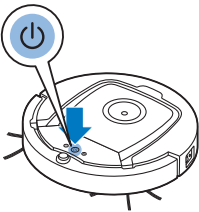


Haal alle losse en kwetsbare objecten van de vloer voordat u de robot start voor de schoonmaakbeurt. Haal ook alle kabels, snoeren en draden van de vloer.

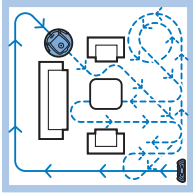
## Uw robot gebruiken

### Starten en stoppen

- 1 Zet de aan/uit-schakelaar aan de zijkant van de robot in de 'aan'-stand.
- 2 Druk op de start/stop-knop.
  - U kunt op de start/stop-knop op de robot drukken.

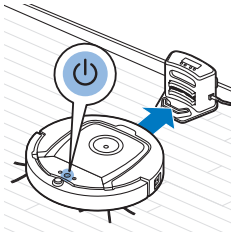


- U kunt ook op de start/stop-knop op de afstandsbediening of op de aanwijzer drukken (alleen FC8820).
- 3 De start/stop-knop brandt continu en de robot begint met reinigen.

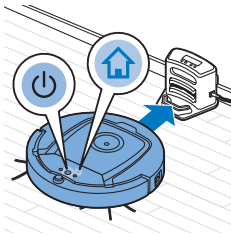


- 4 De robot maakt schoon in de modus Automatisch reinigen tot de accu leeg begint te raken. In de modus Automatisch reinigen volgt de robot herhaalde reeksen van patronen in deze volgorde: Z-patroon, willekeurig patroon, muurvolgend patroon en spiraalpatroon.

Opmerking: Als u een afzonderlijke modus wilt selecteren, drukt u op een van de modusknoppen op de afstandsbediening. Zie het gedeelte 'Een reinigingsmodus selecteren' voor meer informatie.



- 5 Wanneer de accu bijna leeg is, brandt de start/stop-knop oranje en gaat de robot op zoek naar het dockingstation om te worden opgeladen.
- 6 U kunt ook op de start/stop-knop op de afstandsbediening drukken om de schoonmaakbeurt te onderbreken of te beëindigen. Als u nogmaals op de start/stop-knop drukt en er zit nog genoeg energie in de accu, blijft de robot stofzuigen in de modus Automatisch reinigen.



- 7 Als u wilt dat de robot terugkeert naar het dockingstation wanneer de accu bijna leeg is, drukt u op de dockingknop op de afstandsbediening of op de aanwijzer (alleen FC8820). De dockingaanduiding wordt op het display weergegeven en de robot keert terug naar het dockingstation.

Opmerking: Als u de robot niet hebt gestart vanuit het dockingstation, gaat de robot niet automatisch op zoek naar het dockingstation wanneer de accu bijna leeg is. Als er nog genoeg energie in de accu zit, kunt u op de dockingknop op de afstandsbediening of op de aanwijzer (alleen FC8820) drukken om de robot naar het dockingstation te laten terugkeren. Als de accu helemaal leeg is, plaatst u de robot handmatig in het dockingstation.

## Een reinigingsmodus selecteren

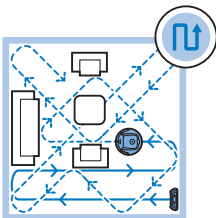
Naast de modus Automatisch reinigen heeft deze robot vier afzonderlijke reinigingsmodi die elk kunnen worden geactiveerd door op de desbetreffende knop op de afstandsbediening te drukken.

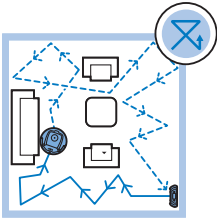
Opmerking: een handmatig geselecteerde modus is slechts enkele minuten actief. Daarna schakelt de robot terug naar de modus Automatisch reinigen.

### Z-patroonmodus

In deze modus reinigt de robot door Z-vormige lussen door de kamer te maken om zo grote gebieden te reinigen.

### Willekeurige modus

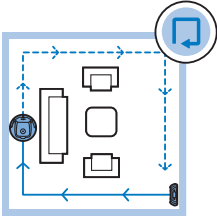




### Willekeurige modus

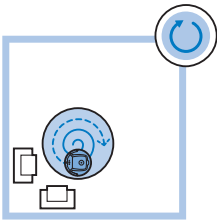
In deze modus reinigt de robot de vloer in een gemengd patroon van rechte en kruislingse bewegingen.

### Muurvolgende modus



### Muurvolgende modus

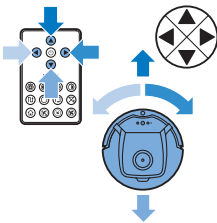
In deze modus volgt de robot de muren van de kamer om het gebied naast de muren een extra schoonmaakbeurt te geven.



### Spiraalpatroon

In deze modus maakt de robot spiraalvormige bewegingen om een klein oppervlak grondig te reinigen. In de modus Spiraalpatroon werkt de ventilator op turbosnelheid (alleen FC8820).

## De robot besturen

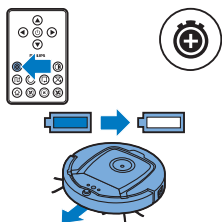


- 1 Met de pijltoetsen op de afstandsbediening, die zich onder en boven de start/stop-knop en links en rechts daarvan bevinden, kunt u de robot besturen en door de kamer laten rijden.

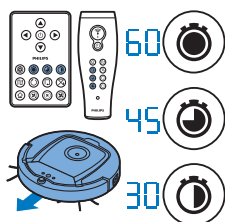
Opmerking: Wees voorzichtig wanneer u de robot handmatig bestuurt in de buurt van een hoogteverschil of een trap om te voorkomen dat de robot valt.

Opmerking: De stofzuigfunctie en de zijborstels van de robot werken alleen als u de robot vooruit laat rijden. De pijltoetsen voor bewegingen naar links, naar rechts of achteruit, zijn alleen bedoeld voor het manoeuvreren van de robot.

## De knop voor de reinigingstijd gebruiken



- Druk op de knop voor de maximale reinigingstijd om de robot in de automatische modus te laten schoonmaken totdat de accu bijna leeg is. Wanneer de robot klaar is met stofzuigen, gaat het apparaat automatisch terug naar het dockingstation als het ook vanaf het dockingstation is gestart. Als de robot is gestart vanuit een ander punt in de kamer, drukt u op de dockingknop om de robot terug te sturen naar het dockingstation.



- Met de andere knoppen voor de reinigingstijd kunt u de robot respectievelijk 60, 45 of 30 minuten laten reinigen. Wanneer de reinigingstijd is voltooid, keert de robot automatisch terug naar het dockingstation als het apparaat vanaf het dockingstation is gestart. Als de robot is gestart vanuit een ander punt in de kamer, drukt u op de dockingknop om de robot terug te sturen naar het dockingstation.

## Knoppen op het dockingstation

### Tijd en dag van de klok instellen

Als u reinigingsprogramma's wilt gebruiken, moet u eerst de tijd en de dag van de week instellen op het display van het dockingstation.

Opmerking: De afbeeldingen bij de onderstaande stappen vindt u op de uitklapbare pagina's achter in deze gebruiksaanwijzing.

- 1 Druk op de instelknop. De aanduidingen voor de instelmodus en de kloktijd gaan knipperen.
- 2 Druk eenmaal op de selectieknop. De uuraanduiding begint te knipperen.
- 3 Stel met de + en - knoppen op het dockingstation het uur in. Het ingestelde uur verschijnt op het display.
- 4 Druk op de selectieknop om het ingestelde uur te bevestigen. De minutenaanduiding begint te knipperen.
- 5 Gebruik de + en - knoppen op het dockingstation om de minuten in te stellen. De ingestelde minuten verschijnen op het display.
- 6 Druk op de selectieknop om de ingestelde minuten te bevestigen. De aanduiding 'Su' voor zondag begint te knipperen.
- 7 Stel met de + en - knoppen op het dockingstation de huidige dag van de week in.
- 8 Druk op de selectieknop om de dag te bevestigen.
- 9 Druk op de instelknop om de ingestelde kloktijd en dag van de week te bevestigen. De aanduidingen voor de instelmodus en de kloktijd stoppen met knipperen en blijven nu continu branden.

### Reinigingstijden programmeren

Als u de tijd en de dag van de week op het display van het dockingstation hebt ingesteld, kunt u de reinigingstijden voor de robot programmeren.

Opmerking: De afbeeldingen bij de onderstaande stappen vindt u op de uitklapbare pagina's achter in deze gebruiksaanwijzing.

De volgende programmaopties zijn beschikbaar:

| <b>Programma</b>                        | <b>Aanduidingen op het display</b>   |
|---|--|
| Elke dag schoonmaken                    | Alle dagaanduidingen zijn ingeschakeld   |
| Schoonmaken op weekdays                 | Aanduidingen Mo (maandag) tot en met Fri (vrijdag) zijn ingeschakeld                       |
| Schoonmaken op twee opeenvolgende dagen | Aanduidingen van twee dagen zijn ingeschakeld, bijvoorbeeld Fri (vrijdag) en Sa (zaterdag) |
| Eén dag per week schoonmaken            | Aanduiding van geselecteerde dag is ingeschakeld   |

- 1** Druk op de instelknop. De aanduidingen voor de instelmodus en het reinigingsprogramma gaan knipperen.
- 2** Druk eenmaal op de selectieknop. De uuraanduiding begint te knipperen.
- 3** Gebruik de + en - knoppen op het dockingstation om het uur in te stellen. Het ingestelde uur verschijnt op het display.
- 4** Druk op de selectieknop om het ingestelde uur te bevestigen. De minutenaanduiding begint te knipperen.
- 5** Gebruik de + en - knoppen op het dockingstation om de minuten in te stellen. De ingestelde minuten verschijnen op het display.
- 6** Druk op de selectieknop om de ingestelde minuten te bevestigen. De aanduiding 'Su' voor zondag begint te knipperen.
- 7** Gebruik de + en - knoppen op het dockingstation om tussen reinigingsprogramma's te schakelen (zie de tabel hierboven voor de beschikbare programmaopties).
- 8** Druk op de selectieknop om het geselecteerde programma te bevestigen.
- 9** Druk op de instelknop om het programma te bevestigen. De aanduidingen voor de instelmodus en het reinigingsprogramma stoppen met knipperen en blijven nu continu branden.
- 10** Wanneer u een reinigingsprogramma hebt ingesteld, ziet u op het display de aanduiding voor het reinigingsprogramma en de geselecteerde dag of dagen. Als u de robot op stand-by laat staan en de accu volledig is opgeladen, begint het apparaat op de geprogrammeerde dag of dagen, op de geprogrammeerde tijd, met reinigen.



## Knoppen voor ventilatorsnelheid

Met de knoppen voor ventilatorsnelheid kunt u de ventilatorsnelheid verhogen naar de turbostand of de ventilator uitschakelen. De standaardinstelling is normale ventilatorsnelheid.

- 1 Druk op deze knop om de ventilator uit te schakelen.
- 2 Druk op deze knop om de ventilator op normale snelheid in te schakelen.
- 3 Met de turboknop kunt u de ventilatorsnelheid verhogen (alleen FC8820).

## Klapreactie

De klapreactie wordt ingeschakeld wanneer in de volgende situaties de slaapmodus van de robot wordt geactiveerd:

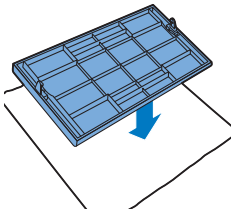
- wanneer de robot stopt met schoonmaken door een fout
- wanneer u een korte reinigingstijd hebt geprogrammeerd
- wanneer de robot het dockingstation niet binnen 20 minuten kan vinden

Als u de robot niet ziet, kunt u de robot terugvinden door één keer in uw handen te klappen. De robot gaat nu piepen en alle pictogrammen op het display gaan branden.

## Het hulpstuk voor droge doekjes gebruiken

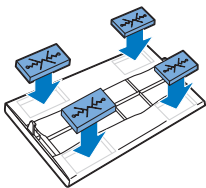
Het hulpstuk voor droge doekjes is een functie waarmee u harde vloeren kunt reinigen met droge doekjes.

Opmerking: Als u het hulpstuk voor droge doekjes gebruikt, kan de robot mogelijk niet over drempels heen of op tapijten komen.

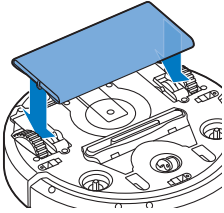


## Het hulpstuk voor droge doekjes klaarmaken voor gebruik

- 1 Keer de robot ondersteboven op de vloer of op een tafel.
- 2 Leg een droge doek op tafel en plaats het hulpstuk op de doek met de bevestigingspunten naar u toe.
- 3 Vouw beide uiteinden van de droge doek om het hulpstuk heen en duw de bevestigingsblokjes in de uitsparingen.







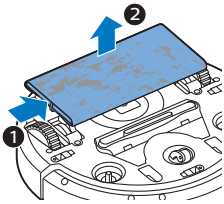
- 4 Plaats het bevestigingspunt van het hulpstuk voor droge doekjes in de opening pal achter het wiel aan één kant van de robot en duw door totdat u de vergrendelingsklik hoort. Herhaal deze stappen vervolgens aan de andere kant.
- 5 Draai de robot om en zet het apparaat met de wielen op de vloer. Het hulpstuk met het droge doekje raakt nu de vloer.

### De robot gebruiken met het hulpstuk voor droge doekjes

Wanneer het hulpstuk voor droge doekjes is bevestigd, kunt u de robot in elke modus en op alle harde vloeren gebruiken. Gebruik het hulpstuk niet op tapijt of vloerkleden.

### Het hulpstuk voor droge doekjes verwijderen

- 1 Verwijder het hulpstuk zodra de vloer is gereinigd.
- 2 Keer de robot ondersteboven op de vloer of op een tafel.
- 3 Druk een van de uiteinden van het hulpstuk in de richting van het wiel aan de andere kant van de robot om het hulpstuk te ontgrendelen. Haal vervolgens het hulpstuk van de robot.

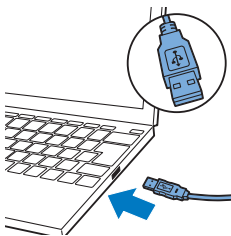


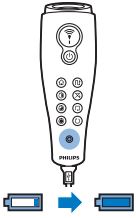
## De aanwijzer gebruiken (FC8820)

### De aanwijzer opladen

De aanwijzer heeft een accu die kan worden opgeladen met de meegeleverde USB-kabel.

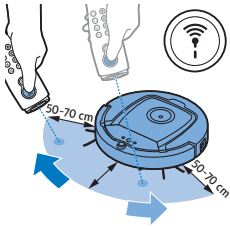
- 1 Steek het micro-USB-stekkertje in de opening aan de onderzijde van de aanwijzer.
- 2 Steek de USB-stekker in een USB-oplader of een USB-poort van uw laptop.



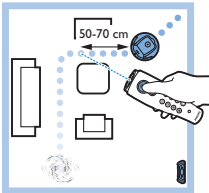


- 3 Het oplaadlampje op de aanwijzer gaat continu branden. Het opladen duurt 30 minuten. Wanneer het oplaadlampje uitgaat, is de accu volledig opgeladen.

### De robot besturen met de aanwijzer

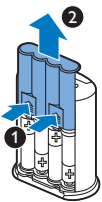


- Wanneer u de knop op de aanwijzer ingedrukt houdt, zendt de aanwijzer een bundel infraroodlicht uit. Met deze bundel kunt u de robot in een bepaalde richting slepen. Zolang u de knop ingedrukt houdt en in de gewenste richting blijft wijzen, beweegt de robot zich in die richting. Wanneer u de knop van de aanwijzer loslaat, begint de robot te reinigen in de automatische modus.



- Met de aanwijzer kunt u de robot naar een specifiek deel van de kamer sturen voor een extra grondige reiniging.

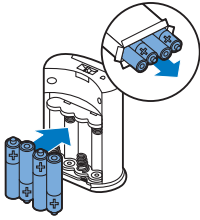
### De virtuele muur gebruiken (FC8820)



#### De batterijen in de onzichtbare muur plaatsen

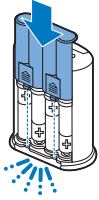
De onzichtbare muur werkt op vier AA-batterijen.

- 1 Druk op de twee lipjes onder aan het klepje aan de achterkant (1) en schuif het klepje naar boven en uit de onzichtbare muur (2).



- 2 Neem vier nieuwe AA-batterijen uit de verpakking en plaats ze in het batterijvak van de onzichtbare muur.

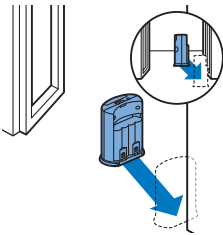
Opmerking: Zorg ervoor dat de pluspolen en minpolen van de batterijen in de juiste richting wijzen.



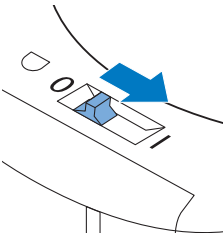
- 3 Schuif het klepje terug op de onzichtbare muur.

### De onzichtbare muur plaatsen om de robot tegen te houden

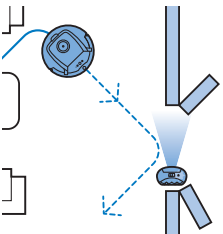
U kunt de onzichtbare muur gebruiken om te voorkomen dat de robot een kamer of een bepaald gebied binnengaat.



- 1 Plaats het apparaat op een plek waar u de robot wilt tegenhouden, bijvoorbeeld bij een open deur naar een kamer waarin u de robot niet wilt gebruiken.



- 2 Schakel de onzichtbare muur in met de aan/uit-knop boven op het apparaat.
- 3 Start de robot.



- 4 Wanneer de robot te dicht bij de onzichtbare muur komt, begint het lampje op de onzichtbare muur te knipperen en zendt de onzichtbare muur een bundel infraroodlicht uit. Door deze bundel infraroodlicht verandert de robot van koers en beweegt hij van de onzichtbare muur vandaan.

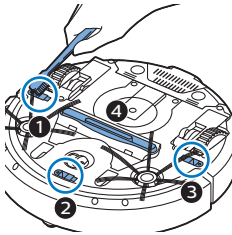
Opmerking: Als u de onzichtbare muur gebruikt, dient u regelmatig te controleren of de batterijen nog voldoende energie bevatten. U kunt dit controleren door de onzichtbare muur uit en weer in te schakelen. Als de batterijen voldoende energie bevatten, gaat de LED op de onzichtbare muur kort branden.

# Schoonmaken en onderhoud

## De robot schoonmaken

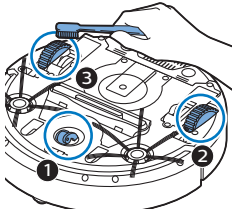
Om te zorgen dat de robot goed blijft werken, moet u de valsensoren, de wielen, de zijborstels en de zuigopening van tijd tot tijd schoonmaken.

- 1 Zorg ervoor dat de aan/uit-schakelaar in de 'uit'-stand staat.
- 2 Plaats de robot ondersteboven op een vlakke ondergrond.
- 3 Gebruik een borstel met zachte borstelharen (zoals een tandenborstel) om stof of pluïsjes van de valsensoren te verwijderen en de zuigopening schoon te maken.

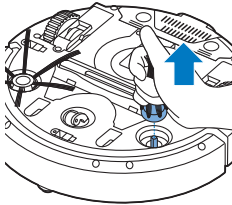


Opmerking: Het is belangrijk om de valsensoren regelmatig te reinigen. Als de valsensoren namelijk vuil zijn, kan de robot mogelijk geen hoogteverschil of trap meer detecteren.

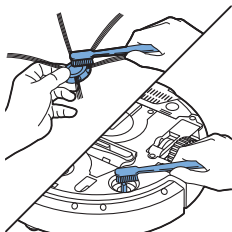
- 4 Gebruik een borstel met zachte borstelharen (zoals een tandenborstel) om stof of pluïsjes van het voorwiel en de zijwielen te verwijderen.



- 5 Om de zijborstels schoon te maken, trekt u ze aan de borstelharen uit de assen.

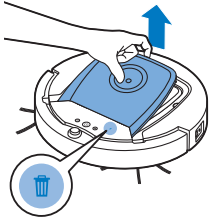


- 6 Gebruik een zachte borstel (zoals een tandenborstel) of een doek om pluïsjes, haren en draden van de as en van de zijborstel te verwijderen.
- 7 Controleer de zijborstels en de onderkant van de robot op scherpe voorwerpen die schade aan uw vloer kunnen toebrengen.

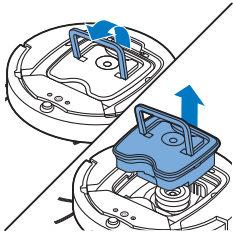


## De stofbak legen en schoonmaken

Maak de stofbak leeg en maak deze schoon wanneer de aanduiding voor een volle stofbak continu brandt.

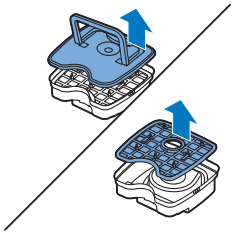


- 1 Zorg ervoor dat de aan/uit-schakelaar in de 'uit'-stand staat.
- 2 Verwijder de lichtkap.

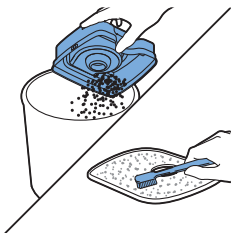


- 3 Trek de handgreep van het stofbakdeksel omhoog en til de stofbak uit het stofbakcompartiment.

Opmerking: Wanneer u de stofbak uit de robot haalt of terugplaatst, moet u er goed op letten dat u de bladen van de motorventilator niet beschadigt.

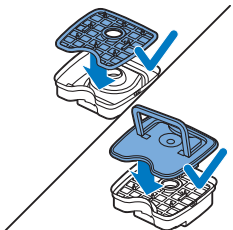


- 4 Til het deksel voorzichtig van de stofbak (1) en haal het filter eruit (2).

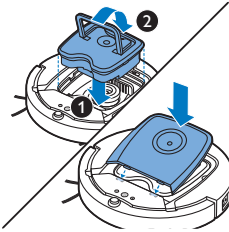


- 5 Schud de stofbak leeg boven een afvalbak. Maak het filter en de binnenkant van de stofbak schoon met een doek of een tandenborstel met zachte borstelharen. Maak ook de zuigopening schoon onder in de stofbak.

**Let op: Maak de stofbak en het filter niet schoon met water en plaats deze onderdelen ook niet in de vaatwasmachine.**



- 6 Plaats het filter terug in de stofbak (1). Plaats vervolgens het deksel op de stofbak (2).



- 7 Plaats de stofbak terug in het stofbakcompartiment en plaats de bovenklep terug op de robot.

**Let op: Controleer altijd of het filter aanwezig is binnen in de stofbak. Als u de robot gebruikt zonder filter in de stofbak, raakt de motor beschadigd.**

## Onderdelen vervangen

### Accessoires bestellen

Ga naar [www.shop.philips.com/service](http://www.shop.philips.com/service) of uw Philips-dealer om accessoires of reserveonderdelen aan te schaffen. U kunt ook contact opnemen met het Philips Consumer Care Centre in uw land (zie de meegeleverde wereldwijde garantieverklaring voor contactgegevens).

### Het filter vervangen

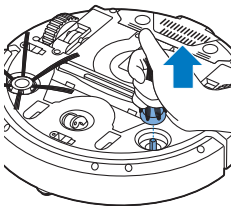
Vervang het filter als het erg vies of beschadigd is. U kunt een nieuwe filterset bestellen via typenummer FC8066. Raadpleeg het gedeelte 'De stofbak legen en schoonmaken' van het hoofdstuk 'Schoonmaken en onderhoud' voor instructies voor het verwijderen van het oude filter en het plaatsen van een nieuw filter in de stofbak.

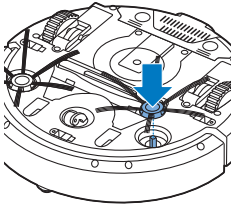
### De zijborstels vervangen

Vervang de zijborstels na een tijd om ervoor te zorgen dat de robot goed blijft schoonmaken.

vervang de zijborstels altijd als ze tekenen van slijtage vertonen of beschadigd zijn geraakt. We raden u ook aan om beide borstels op hetzelfde moment te vervangen. U kunt reserve-zijborstels bestellen als onderdeel van vervangingsset FC8068. Deze set bevat ook twee filters en drie droge doekjes.

- 1 Zorg ervoor dat de aan/uit-schakelaar in de 'uit'-stand staat.
- 2 Om de zijborstels te vervangen, trekt u ze aan de borstelharen uit de assen.



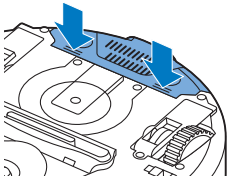


- 3 Duw nu de nieuwe zijborstels op de assen.

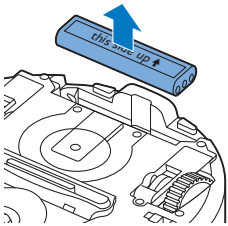
## De accu van de robot vervangen

Vervang de accu wanneer u de accu niet meer kunt opladen of wanneer de accu snel leegraakt. U kunt een nieuwe accu bestellen onder bestelnummer CP0113 (FC8820) of CP0112 (FC8810).

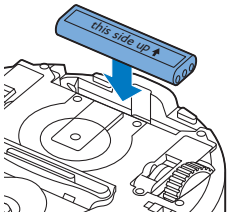
- 1 Zorg ervoor dat de aan/uit-schakelaar van de robot in de 'uit'-stand staat.
- 2 Laat de robot werken tot de accu leeg is om ervoor te zorgen dat de accu volledig leeg is voordat u deze verwijdert en inlevert.
- 3 Druk op het klepje van het accuvak en schuif het van de robot.



- 4 Verwijder de oude accu uit het accuvak.



- 5 Plaats de nieuwe accu in het accuvak.
- 6 Schuif het klepje van het accuvak weer op het apparaat.

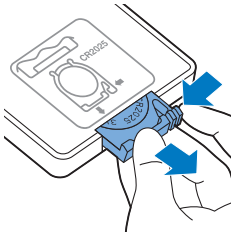


## Droge doekjes vervangen

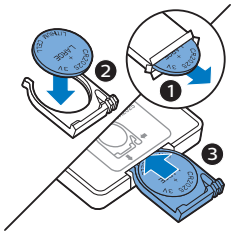
Indien nodig kunt u nieuwe droge doekjes bestellen. Droge doekjes zijn onderdeel van vervangingskit FC8068. Deze vervangingskit bevat ook twee zijborstels en twee filters.

## De batterij van de afstandsbediening vervangen

De afstandsbediening werkt op een CR2025-knoopcelbatterij. Vervang de batterij als de robot niet meer reageert wanneer u op de knoppen van de afstandsbediening drukt.



- 1 Houd de afstandsbediening ondersteboven. Druk op de ontgrendelknop op de batterijhouder en schuif tegelijkertijd de batterijhouder uit de afstandsbediening.



- 2 Haal de lege batterij uit de batterijhouder en plaats een nieuwe batterij in de batterijhouder. Schuif vervolgens de batterijhouder weer terug in de afstandsbediening.

## Recyclen



- Dit symbool betekent dat dit product niet samen met het gewone huishoudelijke afval mag worden weggegooid (2012/19/EU).



- Dit symbool betekent dat dit product wegwerpbatterijen bevat die niet met het gewone huishoudelijke afval mogen worden weggegooid (2006/66/EG).
- Volg de in uw land geldende regels voor de gescheiden inzameling van elektrische en elektronische producten en batterijen. Als u oude producten op de juiste manier verwijdert, voorkomt u negatieve gevolgen voor het milieu en de volksgezondheid.

## Wegwerpbatterijen verwijderen

Als u wegwerpbatterijen wilt verwijderen, raadpleegt u de instructies in de gebruiksaanwijzing voor het plaatsen en verwijderen van batterijen.



## Problemen oplossen

In dit hoofdstuk worden in het kort de meest voorkomende problemen behandeld die zich kunnen voordoen tijdens het gebruik van het apparaat. Als u het probleem niet kunt oplossen met behulp van de onderstaande informatie, gaat u naar [www.philips.com/support](http://www.philips.com/support) voor een lijst met veelgestelde vragen of neemt u contact op met het Consumer Care Center in uw land.

| Probleem   | Mogelijke oorzaak  | Oplossing   |
|--|--|---|
| De robot begint niet met stofzuigen als ik op de start/stop-knop druk. | De accu is leeg.   | Laad de accu op (zie het hoofdstuk 'Klaarmaken voor gebruik').  |
|  | De kleine stekker zit nog in de aansluiting op de robot.                               | De robot werkt niet op het lichtnet. De robot werkt alleen op zijn accu. Koppel daarom altijd de adapter los van de robot en het lichtnet voordat u de robot gaat gebruiken.  |
|  | De aan/uit-schakelaar staat niet in de 'aan'-stand (I).                                | Druk op de aan/uit-schakelaar. Druk op de start/stop-knop op de robot of op de afstandsbediening om het stofzuigen te starten.  |
| De waarschuwingsaanduiding knippert snel.                              | Een of beide wielen zitten vast.   | Zet de aan/uit-schakelaar in de 'uit'-stand. Verwijder de pluïsjes, haren of draden die zich rond de ophanging van het wiel hebben opgehoopt.   |
|  | Een of beide zijborstels zitten vast.  | Maak de zijborstels schoon (zie het hoofdstuk 'Schoonmaken en onderhoud').  |
|  | De bovenklep ontbreekt of is niet goed gesloten.                                       | Als de bovenklep ontbreekt of is niet goed is gesloten, werkt de robot niet. Plaats de bovenklep op de juiste manier op de robot.   |
|  | De bumper zit klem, bijvoorbeeld onder een obstakel of tussen een obstakel en de muur. | Druk op de start/stop-knop. Til de robot van de vloer, zodat de bumper weer vrij komt. Plaats de robot weer op de vloer op enige afstand van het obstakel en druk op de start/stop-knop, zodat de robot verdergaat met schoonmaken. |
|  | De robot is opgetild tijdens het reinigen.   | Druk op de start/stop-knop. Plaats de robot op de vloer. Druk vervolgens op de start/stop-knop om te zorgen dat de robot verdergaat met schoonmaken.  |

| <b>Probleem</b>  | <b>Mogelijke oorzaak</b>  | <b>Oplossing</b>   |
|--|---|--|
| De robot maakt niet goed schoon.                               | De borstelharen van een of beide zijborstels zijn verbogen of geknakt.  | Laat de borstel of borstels enige tijd weken in warm water. Als de borstels hierdoor hun oorspronkelijk vorm niet terugkrijgen, vervangt u de zijborstels (zie het hoofdstuk 'Onderdelen vervangen').  |
|  | Het filter in de stofbak is vuil.   | Reinig het filter in de stofbak met een doek of een tandenborstel met zachte borstelharen. U kunt het filter en de stofbak ook schoonmaken met een gewone stofzuiger, op een lage zuigstand.   |
|  |   | Als u het filter niet kunt schoonmaken met een borstel of een gewone stofzuiger, moet u het oude filter vervangen door een nieuw filter. We adviseren u het filter ten minste één keer per jaar te vervangen.  |
|  | De zuigopening in de onderkant van de stofbak is verstopt.  | Maak de zuigopening schoon (zie het hoofdstuk 'Schoonmaken en onderhoud').   |
|  | Het voorwiel is door haar of ander vuil geblokkeerd.  | Maak het voorwiel schoon (zie het hoofdstuk 'Schoonmaken en onderhoud').   |
|  | De robot reinigt een zeer donker of glanzend oppervlak, waardoor de valsensoren worden geactiveerd. Daardoor beweegt de robot in een ongebruikelijk patroon.        | Druk op de start/stop-knop en verplaats de robot naar een lichter gekleurd gedeelte van de vloer. Blijft het probleem zich ook voordoen op lichter gekleurde vloeren, ga dan naar <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> of neem contact op met het Consumer Care Center in uw land. |
|  | De robot reinigt een vloer die zonlicht heel sterk weerspiegelt. Hierdoor worden de valsensoren geactiveerd en beweegt de robot zich in een ongebruikelijk patroon. | Sluit de gordijnen om te voorkomen dat er zonlicht op de vloer valt. U kunt het schoonmaken ook starten wanneer het zonlicht minder fel is.  |
| De accu kan niet meer worden opgeladen of raakt erg snel leeg. | De accu heeft het einde van zijn levensduur bereikt.  | Vervang de accu (zie het hoofdstuk 'Onderdelen vervangen').  |
| De batterij van de afstandsbediening raakt te snel leeg.       | U hebt mogelijk niet het juiste type batterij geplaatst.  | Voor de afstandsbediening hebt u een CR2025-knoopcelbatterij nodig. Blijft het probleem zich voordoen, ga dan naar <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> of neem contact op met het Consumer Care Center in uw land.  |

| <b>Probleem</b>  | <b>Mogelijke oorzaak</b>   | <b>Oplossing</b>  |
|--|--|---|
| De robot beweegt zich in cirkels.                              | De robot bevindt zich in de modus voor plaatselijke reiniging.                         | Dit is normaal gedrag. De modus Spiraalpatroon kan worden geactiveerd voor een grondige reiniging wanneer er veel vuil is gedetecteerd op de vloer. Deze modus maakt ook deel uit van de modus Automatisch reinigen. Na ongeveer een minuut hervat de robot zijn normale reinigingspatroon. U kunt de modus Spiraalpatroon ook stoppen door een andere reinigingsmodus te selecteren op de afstandsbediening. |
| De robot kan het dockingstation niet vinden.                   | Er is niet genoeg ruimte voor de robot om richting het dockingstation te navigeren.    | Zet het dockingstation op een andere plaats neer. Raadpleeg het gedeelte 'Het dockingstation plaatsen' van het hoofdstuk 'Klaarmaken voor gebruik'.   |
|  | De robot zoekt nog steeds actief.  | Geef de robot ongeveer 20 minuten de tijd om terug te keren naar het dockingstation.  |
|  | De robot is niet gestart vanuit het dockingstation.                                    | Als u wilt dat de robot terugkeert naar het dockingstation na een schoonmaakbeurt, moet u de robot starten vanuit het dockingstation.   |
| De robot piept wanneer hij zich op het dockingstation bevindt. | U probeert de robot op te laden terwijl de aan/uit-schakelaar in de 'uit'-stand staat. | Druk op de aan/uit-schakelaar om de robot in te schakelen.  |

## Foutcodes

| <b>Foutcode</b> | <b>Mogelijke oorzaak</b>                          | <b>Oplossing</b>  |
|-----------------|---|---|
| E1              | Wielen zitten vast                                | Verwijder de robot van het obstakel en druk op de start/stop-knop om verder te reinigen.                  |
| E2              | De bovenklep of de stofbak is niet goed geplaatst | Plaats de stofbak en de bovenklep op de juiste manier. De foutcode verdwijnt automatisch van het display. |
| E3              | Bumper zit vast                                   | Verwijder de robot van het obstakel. De foutcode verdwijnt automatisch van het display.                   |
| E4              | Robot opgetild van de vloer                       | Plaats de robot terug op de vloer om de foutcode te laten verdwijnen.                                     |
| E5              | De vloer is te donker                             | Plaats de robot op een lichter gebied van de vloer. Reinig de valsensoren.                                |

**Foutcode**

**Mogelijke oorzaak**

**Oplossing**

E6

Accu niet goed geplaatst

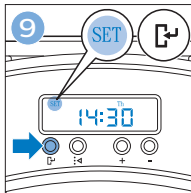
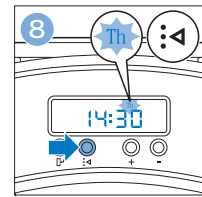
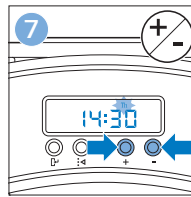
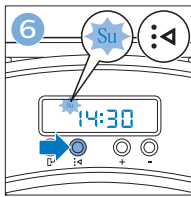
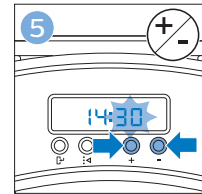
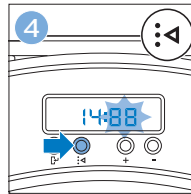
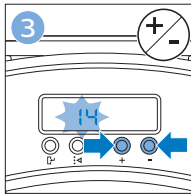
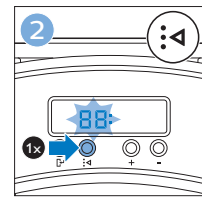
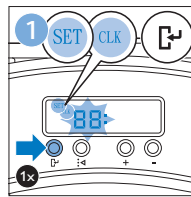
Lees de instructies in 'De accu in de robot plaatsen' in hoofdstuk 'Voor het eerste gebruik'.

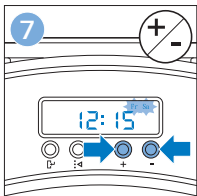
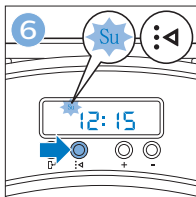
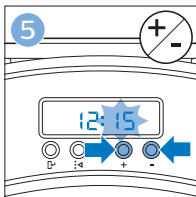
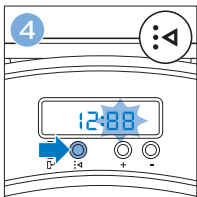
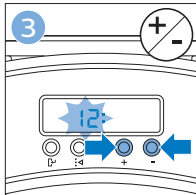
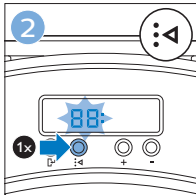
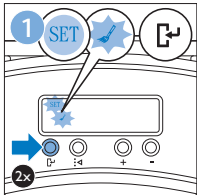
Fout bij laden

Controleer of de aan/uit-knop in de stand 'aan' staat wanneer de robot zich op het dockingstation bevindt.

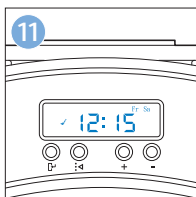
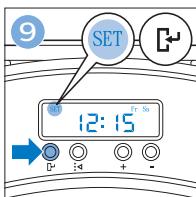
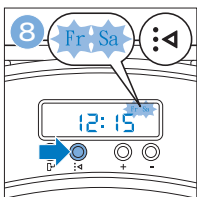


|  |        |
|--|--------|
|  | Select |
|  | Plus   |
|  | Min    |
|  | Set    |





|    |    |    |    |    |    |    |
|----|----|----|----|----|----|----|
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |



## Introdução

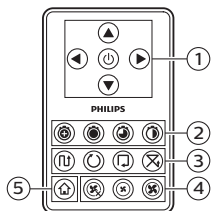
Parabéns pela sua compra e seja bem-vindo à Philips! Para beneficiar na totalidade da assistência que a Philips oferece, registre o seu produto em [www.philips.com/welcome](http://www.philips.com/welcome).

## Descrição geral

- 1 Pega da tampa do compartimento para pó
- 2 Tampa do compartimento para pó
- 3 Filtro
- 4 Compartimento para pó
- 5 Tampa superior
- 6 Tabela de códigos de erro
- 7 Ventilador
- 8 Proteção amortecedora
- 9 Sensor da estação de base
- 10 Botão de alimentação (para ligar ou desligar o robot)
- 11 Roda frontal
- 12 Eixos das escovas laterais
- 13 Sensores de queda
- 14 Rodas
- 15 Cavidade da bateria
- 16 Abertura de sucção
- 17 Escovas laterais
- 18 Bateria recarregável
- 19 Tampa da cavidade da bateria
- 20 Blocos de fixação para toalhetas de limpeza secas
- 21 Suporte para toalhetas de limpeza secas
- 22 Toalhetas de limpeza secas
- 23 Compartimento da pilha
- 24 Telecomando
- 25 Cabo de carregamento
- 26 Apontador
- 27 Unidade de paredes virtuais (FC8820)
- 28 Estação de base
- 29 Adaptador
- 30 Ficha pequena

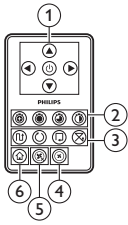
## Visor e telecomando

### Telecomando (apenas FC8820)



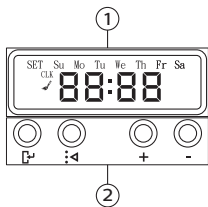
- 1 Botões de navegação e iniciar/parar
- 2 Botões do tempo de limpeza
- 3 Botões dos modos de limpeza
- 4 Botões da velocidade da ventoinha
- 5 Botão da base

## Telecomando (apenas FC8810)



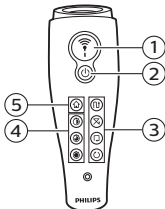
- 1 Botões de navegação e iniciar/parar
- 2 Botões do tempo de limpeza
- 3 Botões dos modos de limpeza
- 4 Botão para desligar a ventoinha
- 5 Botão para ligar a ventoinha
- 6 Botão da base

## Painel de controlo da estação de base



- 1 Visor com indicações de hora, dia e de programação
- 2 Botões de ajuste e definição

## Apontador (FC8820)



- 1 Botão do apontador
- 2 Botão ligar/desligar
- 3 Botões dos modos de limpeza
- 4 Botões do tempo de limpeza
- 5 Botão da base

## Como o seu robot funciona

### O que o seu robot limpa

Este robot está equipado com funcionalidades que o tornam num produto de limpeza apropriado para ajudar na limpeza do chão da sua casa.

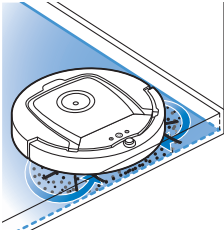
O robot é especialmente adequado para a limpeza de pavimentos, como chão de madeira, tijoleira ou linóleo. Podem surgir algumas dificuldades na limpeza de superfícies macias, como carpetes ou tapetes. Se utilizar o robot numa carpete ou num tapete, permaneça próximo deste na primeira utilização para verificar se o robot consegue limpar este tipo de superfície. O robot também requer supervisão quando utilizado em pavimentos muito escuros ou brilhantes.

## Como o seu robot limpa

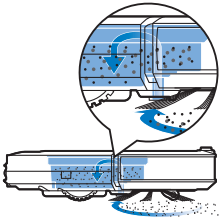
### Sistema de limpeza

O robot tem um sistema de limpeza de 3 níveis para limpar o chão eficazmente.

- As duas escovas laterais ajudam o robot a limpar nos cantos e ao longo das paredes. Estas escovas também ajudam a remover sujidade do chão e a movê-la em direção à abertura de sucção.



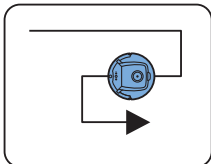
- A potência de sucção do robot recolhe sujidade solta e transporta-a pela abertura de sucção para o compartimento para pó.
- O robot é fornecido com um suporte para toalhetas de limpeza secas, permitindo-lhe limpar o pavimento com ainda mais cuidado usando toalhetas de limpeza secas.



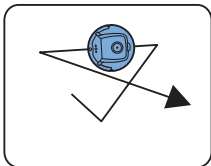
### Padrões de limpeza

No modo de limpeza automático, o robot utiliza uma sequência automática de padrões de limpeza para limpar cada área da divisão de forma otimizada. Os padrões de limpeza utilizados são:

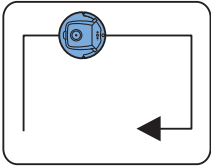
- 1 Padrão em Z ou em ziguezague



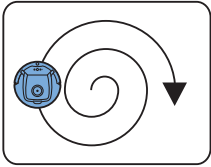
- 2 Padrão aleatório







### 3 Padrão de seguimento de paredes



### 4 Padrão em espiral

No modo de limpeza automático, o robot utiliza estes padrões numa sequência fixa: padrão em Z, padrão aleatório, padrão de seguimento de paredes e padrão em espiral.

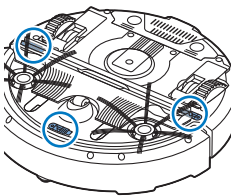
Quando o robot completar esta sequência de padrões, começa novamente a mover-se no padrão em Z. O robot continua a utilizar esta sequência de padrões para limpar a divisão até a bateria recarregável ficar com pouca carga ou até ser desligado manualmente.

Se o robot detetar uma área particularmente suja durante a limpeza, este muda para modo em espiral e para a velocidade turbo da ventoinha (apenas FC8820) para garantir uma remoção da sujidade em profundidade.

Nota: também pode seleccionar um modo individualmente, premindo o botão correspondente no telecomando ou no apontador (apenas FC8820). Os modos seleccionados manualmente só ficam ativos durante alguns minutos. Depois disso, o robot volta ao modo de limpeza automático.

Para mais informações, consulte o capítulo "Utilizar o robot", secção "Modos de limpeza".

## Como o robot evita diferenças de altura



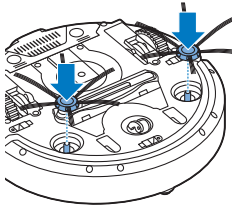
O robot possui três sensores de queda na parte inferior. Ele utiliza estes sensores de queda para detetar e evitar diferenças de altura, como escadarias.

Nota: é normal que o robot se desloque ligeiramente para além da extremidade de uma diferença de altura, visto que o sensor de queda frontal está localizado atrás da proteção amortecedora.

**Atenção: em alguns casos, os sensores de queda podem não detetar atempadamente uma escada ou outras diferenças de altura. Por isso, controle o robot cuidadosamente durante as primeiras utilizações e quando o usar em áreas próximas de escadas ou de outras diferenças de altura. É importante limpar os sensores de queda regularmente para assegurar que o robot continua a detetar diferenças de altura corretamente (consulte o capítulo "Limpeza e manutenção" para obter instruções).**

## Antes da primeira utilização

### Montar as escovas laterais



- 1 Retire as escovas laterais da embalagem, volte o robô ao contrário e pouse-o sobre uma mesa ou no chão.
- 2 Introduza as escovas laterais nos eixos na parte inferior do robô.

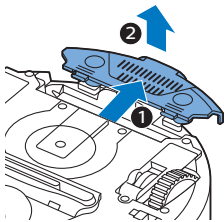
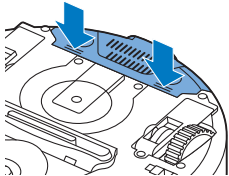
Nota: assegure-se de que encaixa as escovas laterais corretamente. Pressione-as sobre o eixo até as ouvir encaixar na posição correta com um estalido.

### Colocar a bateria recarregável

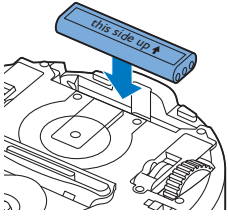
Tem de colocar a bateria recarregável antes de utilizar o robô.

Nota: Manuseie a bateria recarregável com cuidado. Não deixe cair a bateria. Desta forma, poderá garantir o máximo tempo de vida útil da bateria.

- 1 Prima as secções nervuradas na tampa da cavidade da bateria para a desbloquear.



- 2 Deslize a tampa da cavidade da bateria para a retirar do robô.
- 3 Retire o plástico da bateria recarregável.



- Coloque a bateria recarregável na respetiva cavidade.

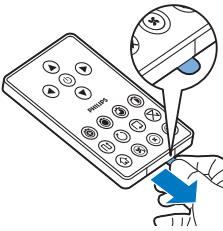
Nota: Certifique-se de que a impressão na bateria fica voltada para cima e que os conectores ficam voltados na direcção certa.

- Coloque novamente a tampa da cavidade da bateria no robot.

## Retirar a patilha do telecomando

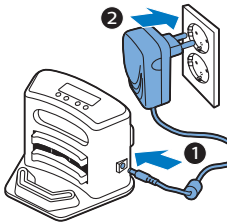
O telecomando funciona com uma pilha CR2025 tipo botão. Esta pilha está protegida com uma patilha que tem de ser retirada antes da utilização.

- Puxe a patilha de protecção da pilha para fora do compartimento da pilha no telecomando. Agora, o telecomando está pronto a utilizar.

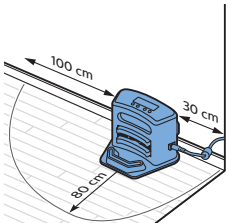


## Preparar para a utilização

### Instalar a estação de base



- Introduza a ficha pequena do adaptador na tomada da estação de base (1) e introduza o adaptador na tomada elétrica (2).
  - O visor na estação de base acende-se.
- Coloque a estação de base numa área do chão horizontal e nivelada, encostada à parede.



Nota: assegure-se de que não há obstáculos ou diferenças de altura a uma distância de 80 cm à frente, 30 cm para a direita e 100 cm para a esquerda da estação de base.

Sugestão: Para garantir que a estação de base se mantém firmemente na área seleccionada, fixe a mesma à parede com parafusos ou com duas tiras de fita-cola de dupla face.

## Carregamento

Quando carregar pela primeira vez e quando a bateria recarregável do robot estiver vazia, o tempo de carregamento é de quatro horas.

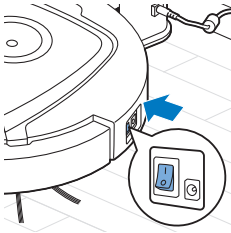
O robot pode ser carregado de duas formas:

- Na estação de base, manualmente ou automaticamente durante a utilização;
- Através da ligação direta do robot à alimentação.

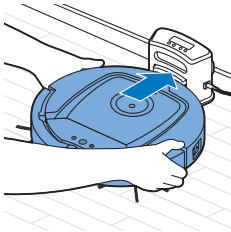
Nota: Quando a bateria recarregável está totalmente carregada, o robot pode limpar durante 120 minutos

### Carregamento na estação de base

1 Prima o botão de alimentação para ligar o robot.

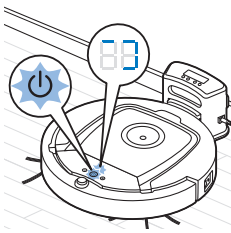


2 Coloque o robot na estação de base ligada à tomada.

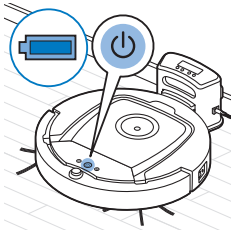


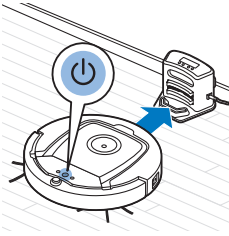
3 O botão iniciar/parar apresenta uma intermitência.

Nota: Visto que esta é a primeira vez que carrega o robot, o visor deste apresenta o indicador de inicialização.



4 Quando a bateria recarregável está completamente carregada, o botão iniciar/parar mantém-se continuamente aceso.

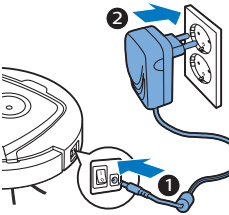




## Carregamento automático durante a utilização

- 1 Quando o robô acaba de limpar ou tem apenas 15% de carga restante na bateria, procura automaticamente a estação de base para recarregar. Quando o robô procura a estação de base, a luz no botão iniciar/parar passa a cor de laranja.
- 2 Quando a bateria recarregável está completamente carregada, o botão iniciar/parar mantém-se continuamente aceso.

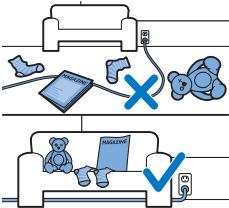
Nota: o robô só procura a estação de base automaticamente, se tiver começado a limpar a partir da estação de base.



## Carregar diretamente na corrente elétrica

- 1 Prima o botão de alimentação para ligar o robô.
- 2 Insira a ficha pequena do adaptador na tomada do robô (1). Introduza o adaptador numa tomada elétrica (2).
- 3 Quando o robô está ligado à alimentação corretamente, o botão iniciar/parar apresenta uma intermitência lenta. Isto indica que o robô está a carregar.
- 4 Quando a bateria recarregável está completamente carregada, o botão iniciar/parar mantém-se continuamente aceso.

## Preparar a divisão para uma limpeza

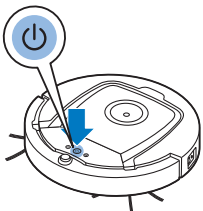


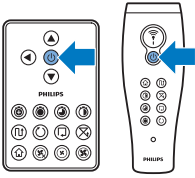
Antes de iniciar a limpeza com o robô, assegure-se de que remove todos os objectos soltos e frágeis do chão. Remova também todos os cabos e fios do chão.

## Utilizar o robô

### Iniciar e parar

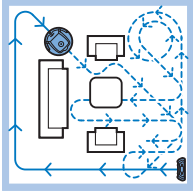
- 1 Coloque o botão de alimentação no lado do robô na posição de ligado.
- 2 Prima o botão iniciar/parar.
  - Pode premir o botão iniciar/parar no robô.





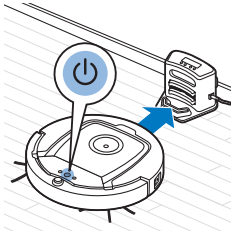
- Também pode premir o botão iniciar/parar no telecomando ou no apontador (apenas FC8820)

**3** O botão iniciar/parar mantém-se continuamente aceso e o robot começa a limpar.



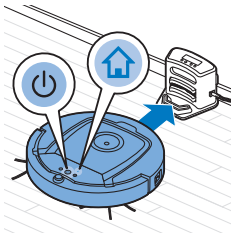
**4** O robot limpa no modo de limpeza automático até a bateria ficar com pouca carga. No modo de limpeza automático, o robot segue sequências repetidas de padrão em Z, aleatório, de seguimento de paredes e em espiral.

Nota: para seleccionar um modo individual, prima um dos botões de modo no telecomando. Consulte a secção "Seleção do modo de limpeza" para obter mais detalhes.



**5** Quando a bateria tiver pouca carga, o botão iniciar/parar passa a cor de laranja e o robot procura a estação de base para recarregar.

**6** Também pode premir o botão iniciar/parar para interromper ou parar a limpeza. Se premir novamente o botão iniciar/parar e ainda existir energia suficiente na bateria recarregável, o robot continua a limpar no modo de limpeza automático.



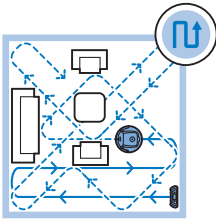
**7** Para o robot regressar à estação de base antes de a bateria recarregável ficar com pouca carga, prima o botão da base no telecomando ou no apontador (apenas FC8820). O indicador da base no visor do robot acende-se e o robot regressa à estação de base.

Nota: se não tiver iniciado o robot a partir da estação de base, este não a procura automaticamente quando a bateria recarregável tiver pouca carga. Se ainda existir energia suficiente na bateria recarregável, pode premir o botão da base no telecomando ou no apontador (apenas FC8820) para o robot regressar à mesma. Se a bateria recarregável estiver completamente vazia, tem de colocar o robot na estação de base manualmente.

## Seleção do modo de limpeza

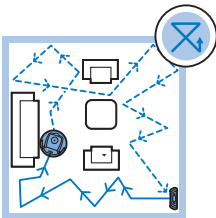
Para além do modo de limpeza automático, este robot tem quatro modos de limpeza individuais que podem ser ativados premindo o respetivo botão no telecomando.

Nota: os modos selecionados manualmente só ficam ativos durante alguns minutos. Depois disso, o robot volta ao modo de limpeza automático.



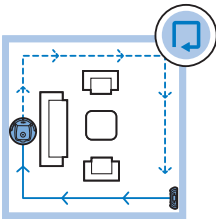
### Modo de padrão em Z

No modo de padrão em Z, o robot limpa descrevendo movimentos em forma de Z pela divisão para limpar áreas grandes.



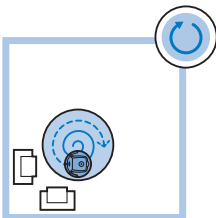
### Modo aleatório

Neste modo, o robot limpa a divisão com um padrão combinado, composto por movimentos em linha recta e cruzados.



### Modo de seguimento de paredes

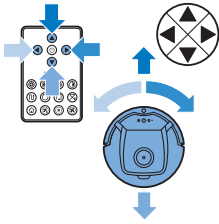
Neste modo, o robot segue as paredes da divisão para assegurar uma limpeza extra das áreas junto às paredes.



### Modo em espiral

Neste modo, o robot move-se em espiral numa área pequena para a limpar em profundidade. No modo em espiral, a ventoinha funciona em velocidade turbo (apenas FC8820).

## Direcionamento manual

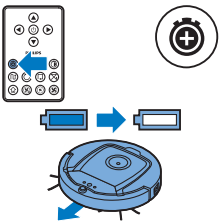


- 1 Utilize os botões de setas para cima, para baixo, para a esquerda e para a direita do botão iniciar/parar no telecomando para deslocar o robot pela divisão.

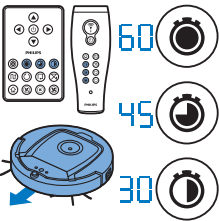
Nota: tenha cuidado ao direcionar o robot manualmente perto de diferenças de altura ou escadas.

Nota: a função de aspiração e as escovas laterais só funcionam quando o robot é direcionado para a frente. Os botões para a esquerda, para a direita ou para trás servem apenas para manobrar o robot.

## Utilizar o botão do tempo de limpeza



- Prima o botão do tempo de limpeza máxima para o robot limpar no modo de limpeza automático até a bateria recarregável ter pouca carga. Quando o robot terminar a limpeza, este regressa automaticamente à estação de base, se tiver começado a limpar a partir da estação de base. Se o robot tiver começado a partir de outro ponto da divisão, prima o botão da base para o enviar novamente para a estação de base.



- Os outros botões do tempo de limpeza permitem-lhe definir o robot para este funcionar durante 60, 45 e 30 minutos, respetivamente. Quando o tempo de limpeza terminar, o robot regressa automaticamente à estação de base, caso este tenha começado a limpar a partir da estação de base. Se o robot tiver começado a partir de outro ponto da divisão, prima o botão da base para o enviar novamente para a estação de base.

## Funcionamento da estação de base

### Definir a hora e o dia

Se quiser utilizar os programas de limpeza, primeiro tem de definir a hora e o dia da semana no visor da estação de base.

Nota: Para as imagens referentes aos passos abaixo, consulte as páginas no final deste manual.

- 1 Prima o botão de definição. O indicador de definição de modo e o indicador da hora ficam intermitentes.
- 2 Prima uma vez o botão de seleção. A indicação da hora fica intermitente.
- 3 Utilize os botões + e - na estação de base para definir a hora. A hora definida é apresentada no visor.
- 4 Prima o botão de seleção para confirmar a hora definida. O indicador dos minutos apresenta-se intermitente.
- 5 Utilize os botões + e - na estação de base para definir os minutos. Os minutos definidos são apresentados no visor.



- 6 Prima o botão de seleção para confirmar os minutos definidos. A indicação "Su" para domingo (do inglês "Sunday") fica intermitente.
- 7 Utilize os botões + e - na estação de base para definir o dia da semana atual.
- 8 Prima o botão de selecção para confirmar o dia da semana.
- 9 Prima o botão de definição para confirmar a hora e o dia da semana. A intermitência do indicador de definição de modo e do indicador da hora pára e estes mantêm-se continuamente acesos.

### Programação da hora de limpeza

Se tiver definido a hora e o dia da semana no visor da estação de base, pode programar as horas de limpeza para o robot.

Nota: Para as imagens referentes aos passos abaixo, consulte as páginas no final deste manual.

As opções de programação disponíveis são:

| Programa                       | Indicações no visor  |
|--------------------------------|--|
| Limpar todos os dias           | Todas as indicações de dias estão activas                                    |
| Limpar em dias úteis           | As indicações de segunda (Mo) a sexta-feira (Fri) estão activas              |
| Limpeza em 2 dias consecutivos | Indicações de 2 dias estão activas, por ex., sexta-feira (Fri) e sábado (Sa) |
| Limpar 1 dia por semana        | Indicação do dia seleccionado está activa                                    |

- 1 Prima o botão de definição. O indicador da definição de modo e o indicador do programa de limpeza ficam intermitentes.
- 2 Prima uma vez o botão de seleção. A indicação da hora fica intermitente.
- 3 Utilize os botões + e - na estação de base para definir a hora. A hora definida é apresentada no visor.
- 4 Prima o botão de seleção para confirmar a hora definida. O indicador dos minutos apresenta-se intermitente.
- 5 Utilize os botões + e - na estação de base para definir os minutos. Os minutos definidos são apresentados no visor.
- 6 Prima o botão de seleção para confirmar os minutos definidos. A indicação "Su" para domingo (do inglês "Sunday") fica intermitente.
- 7 Utilize os botões + e - na estação de base para alternar entre programas de limpeza (consulte as opções de programação disponíveis na tabela acima).
- 8 Prima o botão de selecção para confirmar o programa seleccionado.
- 9 Prima o botão de definição para confirmar a programação. A intermitência do indicador de definição de modo e do indicador do programa de limpeza pára e estes mantêm-se continuamente acesos.
- 10 Quando tiver definido um programa de limpeza, o visor apresenta o indicador do programa de limpeza e o dia ou dias seleccionados. Se deixar o robot em modo de espera e se a sua bateria recarregável estiver completamente carregada, este começará a limpar à hora programada no dia ou dias programados.



### Botões da velocidade da ventoinha

Pode utilizar os botões da velocidade da ventoinha para aumentar a velocidade da ventoinha para turbo ou para desligar a ventoinha. A velocidade normal da ventoinha está predefinida.

- 1 Prima este botão para desligar a ventoinha.
- 2 Prima este botão para ligar a ventoinha à velocidade normal.
- 3 O botão turbo da ventoinha aumenta a velocidade da ventoinha (apenas FC8820).

### Reação a palmas

A reação a palmas é ativada quando o robot entra no modo de suspensão nas seguintes situações:

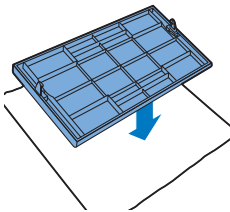
- quando o robot para de limpar devido a um erro
- quando tiver programado um período de limpeza curto
- quando o robot não consegue encontrar a estação base em 20 minutos

Se não vir o robot, pode localizá-lo batendo palmas uma vez. O robot responderá com a emissão de um sinal sonoro e iluminando todos os ícones do visor.

## Utilizar o acessório para toalhas de limpeza secas

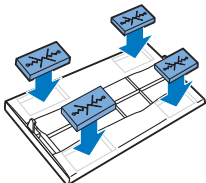
O acessório para toalhas de limpeza secas é uma funcionalidade que permite limpar pavimentos com toalhas de limpeza secas.

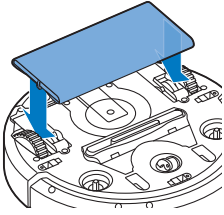
Nota: Se utilizar o acessório para toalhas de limpeza secas, o robot pode ter problemas para atravessar soleiras ou subir para tapetes.



### Preparar o acessório para toalhas de limpeza secas para a utilização

- 1 Volte o robot ao contrário e pouse-o no chão ou em cima de uma mesa.
- 2 Coloque a toalha de limpeza seca numa mesa e coloque o acessório para toalhas de limpeza secas sobre esta com as suas saliências de fixação voltadas para si.
- 3 Dobre as duas extremidades da toalha de limpeza seca à volta do respectivo acessório e prenda a toalha ao acessório, pressionando os blocos de fixação nas reentrâncias.

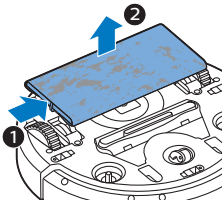




- 4 Introduza a saliência de fixação do acessório para toalhetes de limpeza secas na abertura imediatamente atrás da roda num dos lados do robô e pressione até o ouvir encaixar com um estalido. Em seguida, repita estas ações do outro lado.
- 5 Volte o robô e coloque-o no chão sobre as rodas com o acessório para toalhetes de limpeza secas em contacto com o chão.

### Utilizar o robô com o acessório para toalhetes de limpeza secas

Quando o acessório para toalhetes de limpeza secas estiver encaixado, pode utilizar o robô em qualquer modo e em todos os pavimentos. Não utilize o acessório para toalhetes de limpeza secas em carpetes ou tapetes.



### Remover o acessório para toalhetes de limpeza secas

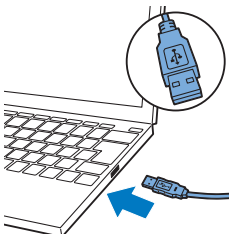
- 1 Retire o acessório para toalhetes de limpeza secas assim que tiver terminado de limpar o chão.
- 2 Volte o robô ao contrário e pouse-o no chão ou em cima de uma mesa.
- 3 Empurre uma extremidade do acessório para toalhetes de limpeza secas em direção à roda do outro lado do robô para soltar o acessório. Em seguida, retire o acessório do robô.

## Utilizar o apontador (FC8820)

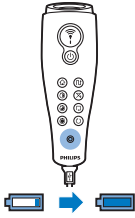
### Carregar o apontador

O apontador tem uma bateria recarregável que pode ser carregada com o cabo USB fornecido.

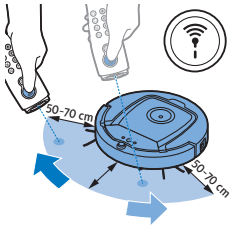
- 1 Introduza a ficha micro USB na tomada na parte inferior do apontador.
- 2 Introduza a ficha USB num carregador USB ou numa porta USB no seu computador portátil.



## Português

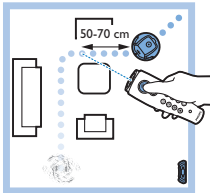


- 3** A luz de carregamento no apontador mantém-se continuamente acesa. O carregamento demora 30 minutos. Quando a luz de carregamento se apaga, a bateria recarregável está totalmente carregada.



### Deslocar o robot com o apontador

- Ao manter o botão do apontador premido, este emite um feixe de luz infravermelha. Com este feixe, pode arrastar o robot numa determinada direção. Enquanto mantiver o botão premido e continuar a apontar na direção para onde pretende que o robot se desloque, este continua a deslocar-se nessa direção. Quando soltar o botão do apontador, o robot começa a limpar no modo de limpeza automático.



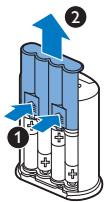
- Com o apontador pode enviar o robot para uma área específica na divisão para limpar essa área com um cuidado extra.

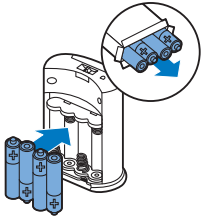
## Utilizar a unidade de paredes virtuais (FC8820)

### Colocar as pilhas na unidade de paredes virtuais

A unidade de paredes virtuais funciona com quatro pilhas AA.

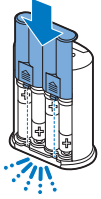
- 1** Pressione as duas patilhas de libertação na parte inferior da tampa traseira (1) e deslize a tampa traseira para cima, retirando-a da unidade de paredes virtuais (2).





- Retire quatro pilhas AA novas da embalagem e insira-as no compartimento das pilhas da unidade de paredes virtuais.

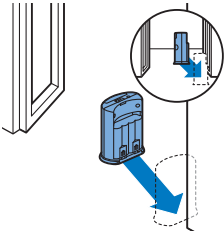
Nota: Certifique-se de que os pólos + e - das pilhas ficam virados na direcção certa.



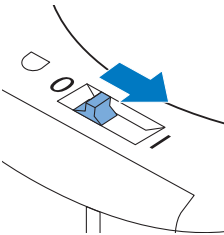
- Coloque novamente a tampa traseira na unidade de paredes virtuais deslizando-a.

### Posicionar a unidade de paredes virtuais para parar o robot

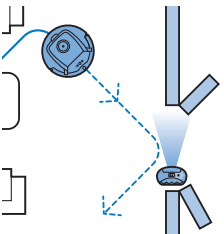
Pode utilizar a unidade de paredes virtuais para evitar que o robot entre numa divisão ou numa área que pretende manter interdita.



- Coloque a unidade num ponto que pretende que o robot não ultrapasse, por ex., perto de uma porta aberta para uma divisão que está interdita ao robot.



- Ligue a unidade de paredes virtuais no botão ligar/desligar na parte superior da unidade.
- Inicie o robot.



- Quando o robot se aproximar demasiado da unidade de paredes virtuais, a luz na unidade fica intermitente e esta emite um feixe de luz de infravermelhos. Este feixe de luz de infravermelhos provoca uma mudança na rota do robot e o afastamento deste da unidade de paredes virtuais.

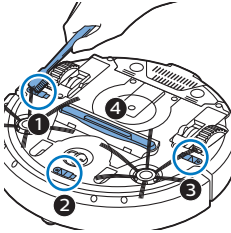
Nota: Se utilizar a unidade de paredes virtuais, verifique regularmente se as pilhas têm bateria suficiente. Pode verificar isto desligando e ligando a unidade de paredes virtuais. Se as pilhas tiverem energia suficiente, o LED na unidade de paredes virtuais irá acender-se brevemente.

# Limpeza e manutenção

## Limpar o robot

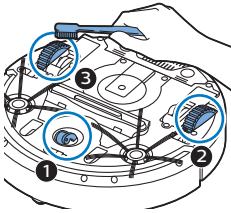
Para manter um bom desempenho de limpeza, tem de limpar os sensores de queda, as rodas, as escovas laterais e a abertura de sucção ocasionalmente.

- 1 Certifique-se de que o botão de alimentação está na posição de desligado.
- 2 Volte o robot ao contrário e pouse-o sobre uma superfície plana.
- 3 Utilize uma escova de cerdas macias (por exemplo, uma escova de dentes) para remover pó ou algodão dos sensores de queda e para limpar a abertura de sucção.

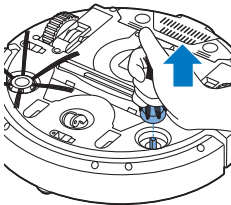


Nota: é importante limpar os sensores de queda regularmente. Se os sensores de queda estiverem sujos, o robot pode não conseguir detetar diferenças de altura ou escadas.

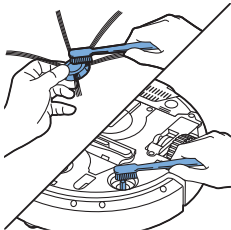
- 4 Utilize uma escova com cerdas macias (por exemplo, uma escova de dentes) para remover pó ou algodão da roda dianteira e das rodas laterais.



- 5 Para limpar as escovas laterais, agarre-as pelas cerdas e puxe-as para fora dos seus eixos.



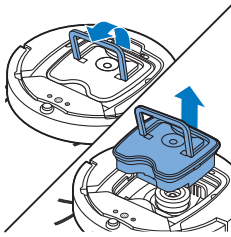
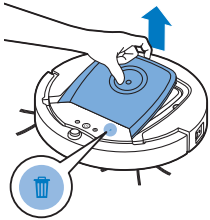
- 6 Retire algodão, cabelos e linhas do eixo e da escova lateral com uma escova macia (por ex. uma escova de dentes) ou um pano.
- 7 Verifique se existe algum objeto afiado nas escovas laterais e na parte inferior do robot, que possa danificar o chão.



## Esvaziar e limpar o compartimento para pó

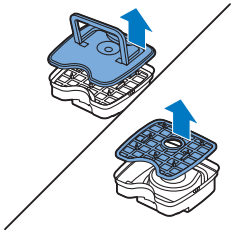
Esvazie e limpe o compartimento para pó quando o indicador do compartimento para pó cheio se mantiver continuamente aceso.

- 1 Certifique-se de que o botão de alimentação está na posição de desligado.
- 2 Retire a tampa.

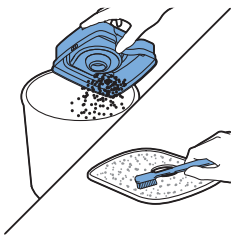


- 3 Puxe para cima a pega da tampa do compartimento para o pó e retire o compartimento para pó da respectiva divisão.

Nota: ao retirar ou reintroduzir o compartimento para pó, tenha cuidado para não danificar as lamelas do ventilador do motor.

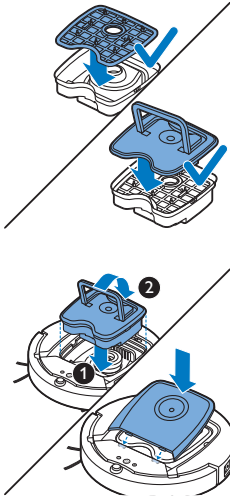


- 4 Levante cuidadosamente a tampa do compartimento para pó (1) e retire o filtro (2).



- 5 Sacuda o compartimento para pó sobre um caixote do lixo para esvaziá-lo. Limpe o filtro e o interior do compartimento para pó com um pano ou uma escova de dentes de cerdas macias. Limpe também a abertura de sucção na parte inferior do compartimento para pó.

**Atenção: não limpe o compartimento para pó e o filtro com água, nem os lave na máquina de lavar a loiça.**



6 Volte a colocar o filtro no compartimento para pó (1). Em seguida, coloque a tampa no compartimento para pó (2).

7 Volte a colocar o compartimento para pó na respectiva divisão e volte a colocar a tampa superior no robot.

**Atenção: assegure-se sempre de que o filtro se encontra dentro do compartimento para pó. Se utilizar o robot sem o filtro dentro do compartimento para pó, o motor será danificado.**

## Substituição

### Encomendar acessórios

Para comprar acessórios ou peças sobresselentes, visite [www.shop.philips.com/service](http://www.shop.philips.com/service) ou dirija-se ao seu revendedor Philips. Também pode contactar o Centro de Apoio ao Cliente da Philips no seu país (consulte os dados de contacto no folheto de garantia mundial).

### Substituir o filtro

Substitua o filtro se estiver muito sujo ou danificado. Pode encomendar um kit de filtro novo com o número de encomenda FC8066. Consulte "Esvaziar e limpar o compartimento para pó" no capítulo "Limpeza e manutenção" para obter instruções sobre como retirar o filtro do compartimento para pó e como colocá-lo no mesmo.

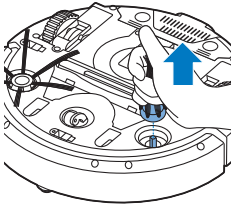
### Substituir as escovas laterais

Substitua as escovas laterais ocasionalmente para assegurar bons resultados de limpeza.

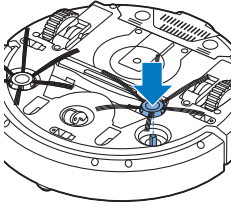
substitua sempre as escovas laterais quando detetar sinais de desgaste ou danos. Recomendamos também que substitua as duas escovas laterais em simultâneo. Pode encomendar as escovas laterais de substituição como parte do kit de substituição FC8068. Este kit contém igualmente dois filtros e três toalhas de limpeza secas.

1 Certifique-se de que o botão de alimentação está na posição de desligado.





- 2** Para substituir as escovas laterais, agarre nas escovas laterais usadas pelas cerdas e puxe-as para fora dos respectivos eixos.

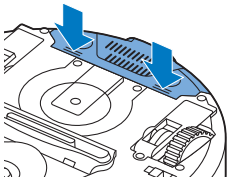


- 3** Insira as novas escovas laterais nos eixos.

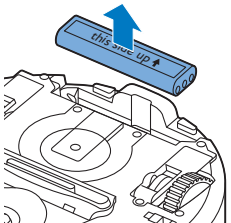
## Substituir a bateria recarregável

Substitua a bateria recarregável quando não for possível voltar a carregá-la ou quando esta ficar sem energia rapidamente. Pode encomendar uma nova bateria recarregável com o número de encomenda CP0113 para FC8820 e CP0112 para FC8810.

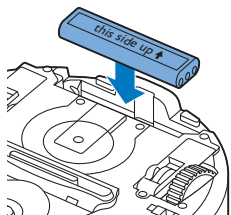
- 1** Certifique-se de que o botão de alimentação do robot está na posição de desligado.
- 2** Deixe o robot funcionar até a bateria recarregável ficar vazia para se assegurar de que está completamente descarregada antes de a remover e eliminar.
- 3** Empurre e deslize a tampa da cavidade da bateria para a retirar do robot.



- 4** Retire a bateria recarregável usada da respetiva cavidade.



## Português



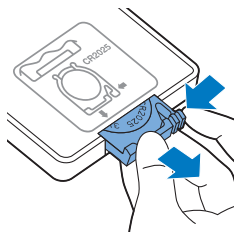
- 5 Coloque a nova bateria recarregável na respetiva cavidade.
- 6 Coloque novamente a tampa da cavidade da bateria no robô.

## Substituir as toalhitas de limpeza secas

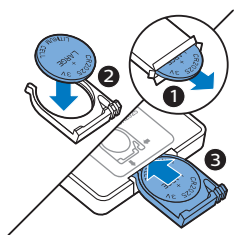
Pode encomendar novas toalhitas de limpeza secas. Estas estão incluídas no kit de substituição FC8068. Este kit de substituição contém igualmente duas escovas laterais e dois filtros.

## Substituir a pilha do telecomando

O telecomando funciona com uma pilha CR2025 tipo botão. Substitua a pilha quando o robô deixar de responder às ativações dos botões no telecomando.



- 1 Volte o telecomando ao contrário. Pressione o botão de libertação do compartimento da pilha e, em simultâneo, faça deslizar o compartimento da pilha para fora do telecomando.



- 2 Retire a pilha vazia do compartimento da pilha e coloque uma nova. Em seguida, faça deslizar o compartimento da pilha novamente para o interior do telecomando.

## Reciclagem



- Este símbolo significa que este produto não deve ser eliminado juntamente com os resíduos domésticos comuns (2012/19/UE).



- Este símbolo significa que este produto contém pilhas descartáveis que não devem ser eliminadas juntamente com os resíduos domésticos comuns (2006/66/CE).
- Cumpra as regras nacionais de recolha seletiva de produtos elétricos e eletrônicos, e pilhas. A eliminação correta ajuda a evitar consequências prejudiciais para o meio ambiente e a saúde pública.

## Retirar pilhas descartáveis

Para retirar pilhas descartáveis, consulte as instruções de colocação e/ou remoção de pilhas no manual do utilizador.

## Resolução de problemas

Este capítulo resume os problemas mais comuns que podem surgir na máquina. Se não conseguir resolver o problema com as informações fornecidas a seguir, visite [www.philips.com/support](http://www.philips.com/support) para consultar uma lista de perguntas frequentes ou contacte o Centro de Apoio ao Cliente no seu país.

| Problema  | Possível causa  | Solução   |
|---|---|---|
| O robot não começa a limpar quando primo o botão iniciar/parar. | A bateria recarregável está vazia.                        | Carregue a bateria recarregável (consulte o capítulo "Preparar para a utilização").   |
|   | A ficha pequena ainda está inserida na tomada do robot.   | O robot não trabalha se estiver ligado à corrente elétrica. Só trabalha com a energia da bateria recarregável. Por isso, desligue sempre o adaptador do robot e da corrente elétrica antes de o utilizar. |
|   | O botão de alimentação não está na posição (I) de ligado. | Prima o botão de alimentação. Prima o botão iniciar/parar no robot ou no telecomando para iniciar a limpeza.  |

## Português

| <b>Problema</b>  | <b>Possível causa</b>  | <b>Solução</b>  |
|--|--|---|
| O indicador de aviso apresenta uma intermitência rápida. | Uma ou ambas as rodas estão bloqueadas.                              | Regule o botão de alimentação na posição de desligado. Retire algodão, cabelos, linhas ou fios que estejam presos à volta da suspensão da roda.   |
|  | Uma ou ambas as escovas laterais estão bloqueadas.                   | Limpe as escovas laterais (consulte o capítulo "Limpeza e manutenção").   |
|  | A tampa superior não está colocada ou não está fechada corretamente. | Quando a tampa superior não está colocada ou não está fechada corretamente, o robot não trabalha. Coloque a tampa superior corretamente no robot.   |
|  | A proteção amortecedora está bloqueada.                              | Prima o botão iniciar/parar. Levante o robot para libertar a proteção amortecedora. Coloque o robot a alguma distância do obstáculo e prima o botão iniciar/parar para retomar a limpeza. |
|  | O robot foi levantado enquanto estava a limpar.                      | Prima o botão iniciar/parar. Coloque o robot no chão. Em seguida, prima o botão iniciar/parar para o robot retomar a limpeza.   |

| <b>Problema</b>  | <b>Possível causa</b>  | <b>Solução</b>   |
|--|--|--|
| O robot não limpa corretamente.  | As cerdas de uma ou de ambas as escovas laterais estão curvadas ou dobradas.   | Deixe a escova ou as escovas submersas em água quente durante algum tempo. Se isto não restaurar o formato normal das cerdas, substitua as escovas laterais (consulte o capítulo "Substituição").  |
|  | O filtro no compartimento para pó está sujo.   | Limpe o filtro no compartimento para pó com um pano ou uma escova de dentes com cerdas macias. Também pode limpar o filtro e o compartimento para pó com um aspirador convencional a um nível baixo de potência de sucção.   |
|  |  | Se a escovagem ou a aspiração não ajudar a limpar o filtro, substitua-o por um novo. Recomendamos a substituição do filtro, no mínimo, uma vez por ano.  |
|  | A abertura de sucção na parte inferior do compartimento para pó está obstruída.  | Limpe a abertura de sucção (consulte o capítulo "Limpeza e manutenção").   |
|  | A roda frontal está bloqueada com cabelo ou outra sujidade.  | Limpe a roda frontal (consulte o capítulo "Limpeza e manutenção").   |
|  | O robot está a limpar uma superfície muito escura ou brilhante, que aciona os sensores de queda. Isto provoca um padrão anormal de movimento do robot.       | Prima o botão iniciar/parar e, em seguida, desloque o robot para uma área do chão com uma cor mais clara. Se o problema persistir em áreas do chão com uma cor mais clara, visite <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> ou contacte o Centro de Apoio ao Cliente no seu país. |
|  | O robot está a limpar um chão que reflete a luz do sol de forma intensa. Isto aciona os sensores de queda e provoca um padrão anormal de movimento do robot. | Feche as cortinas para impedir que a luz do sol entre na divisão. Também pode iniciar a limpeza quando a luz do sol for menos intensa.   |
| Não é possível carregar a bateria recarregável ou a energia desta acaba muito rapidamente. | A bateria recarregável alcançou o fim da sua vida útil.  | Substitua a bateria recarregável (consulte o capítulo "Substituição").   |
| A pilha do telecomando fica sem carga com demasiada rapidez.                               | Talvez não tenha introduzido o tipo certo de pilha.  | O telecomando necessita de uma pilha CR2025 tipo botão. Se o problema persistir, visite <a href="http://www.philips.com/support">www.philips.com/support</a> ou contacte o Centro de Apoio ao Cliente no seu país.   |

## Português

| <b>Problema</b>   | <b>Possível causa</b>  | <b>Solução</b>  |
|---|--|---|
| O robot está a mover-se em círculos.                          | O robot está no modo de limpeza localizada.  | É um comportamento normal. O modo em espiral pode ser ativado para realizar uma limpeza em profundidade, quando é detetada sujidade no chão. Também faz parte do modo de limpeza automático. Após aproximadamente um minuto, o robot retoma o padrão de limpeza normal. Também pode parar o modo em espiral ao seleccionar um modo de limpeza diferente no telecomando. |
| O robot não consegue encontrar a estação de base.             | Não há espaço suficiente para o robot poder chegar à estação de base.              | Tente encontrar outro sítio onde colocar a estação de base. Consulte a secção "Instalar a estação de base" no capítulo "Preparar para a utilização".  |
|   | O robot continua à procura da estação de base.                                     | Dê ao robot cerca de 20 minutos para regressar à estação de base.   |
|   | O robot não foi iniciado a partir da estação de base.                              | Se pretende que o robot regresse à estação de base após a limpeza, inicie-o a partir da estação de base.  |
| O robot emite um sinal sonoro quando está na estação de base. | Está a tentar carregar o robot com o botão de alimentação na posição de desligado. | Prima o botão de alimentação para ligar o robot.  |

## Códigos de erro

| <b>Código de erro</b> | <b>Possível causa</b>  | <b>Solução</b>   |
|-----------------------|--|--|
| E1                    | Rodas presas   | Retire o robot do obstáculo e prima o botão iniciar/parar para retomar a limpeza.  |
| E2                    | Tampa superior ou compartimento para pó não foi colocado correctamente | Coloque o compartimento para pó e a tampa superior correctamente no robot. O código de erro desaparece automaticamente do visor. |
| E3                    | Protecção amortecedora presa   | Retire o robot do obstáculo. O código de erro desaparece automaticamente do visor.   |
| E4                    | Robot levantado do chão  | Volte a colocar o robot no chão para que o código de erro desapareça.  |
| E5                    | Cor do chão demasiado escura   | Coloque o robot numa área do chão com uma cor mais clara. Limpe os sensores de queda.  |

**Código de erro**

**Possível causa**

**Solução**

E6

Bateria não foi inserida correctamente

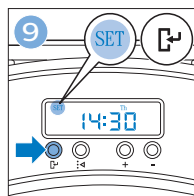
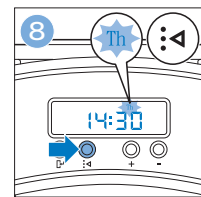
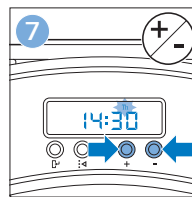
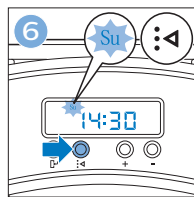
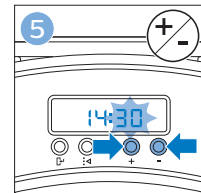
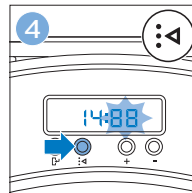
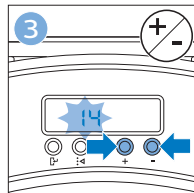
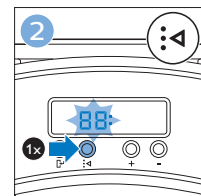
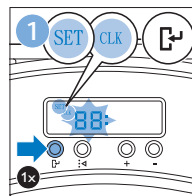
Leia as instruções na secção "Inserir a bateria recarregável no robot" no capítulo "Antes da primeira utilização".

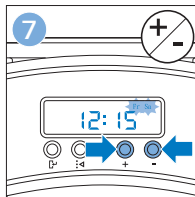
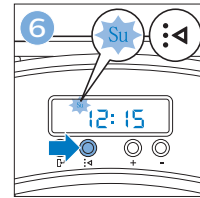
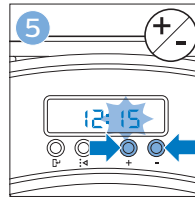
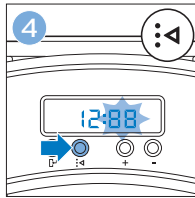
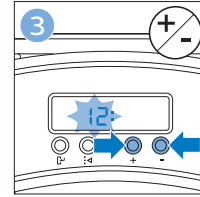
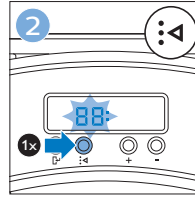
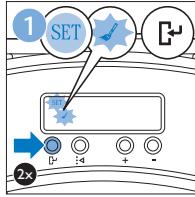
Erro no carregamento

Verifique se o botão de alimentação está na posição de ligado quando o robot está na estação de base.



|  |        |
|--|--------|
|  | Select |
|  | Plus   |
|  | Min    |
|  | Set    |





|    |    |    |    |    |    |    |
|----|----|----|----|----|----|----|
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |
| Su | Mo | Tu | We | Th | Fr | Sa |

